

ΣΗΜΕΙΩΣΕΙΣ
ΠΑΡΙ ΠΑΜΦΙΛΟΥ
ΕΠΙΚ. ΚΑΘΗΓΗΤΗ
ΠΑΝΕΠ. ΚΡΗΤΗΣ

ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΛΓΕΒΡΑ

[Faint handwritten notes in Greek, likely bleed-through from the reverse side of the page.]

τροχαλία

ΠΑΡΙ ΠΑΜΦΙΛΟΥ
ΓΡΑΜΜΙΚΗ ΑΛΓΕΒΡΑ

Εκδόσεις Τροχαλία
Γριβαίων 5 (πάροδος Σκουφά 64)
106 80 Αθήνα
Τηλ.: 36 46 426

Γραφικές Τέχνες ΛΥΧΝΟΣ ΕΠΕ
πλ. Θεάτρου 24 Αθήνα - Τηλ.: 32 14 766

Στον αδελφο μου Βυρωνα

But words are things, and a small drop of ink,
Falling like dew, upon a thought, produces
That which makes thousands, perhaps millions, think;

Lord Byron

ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ

ΠΡΩΤΟ ΜΕΡΟΣ

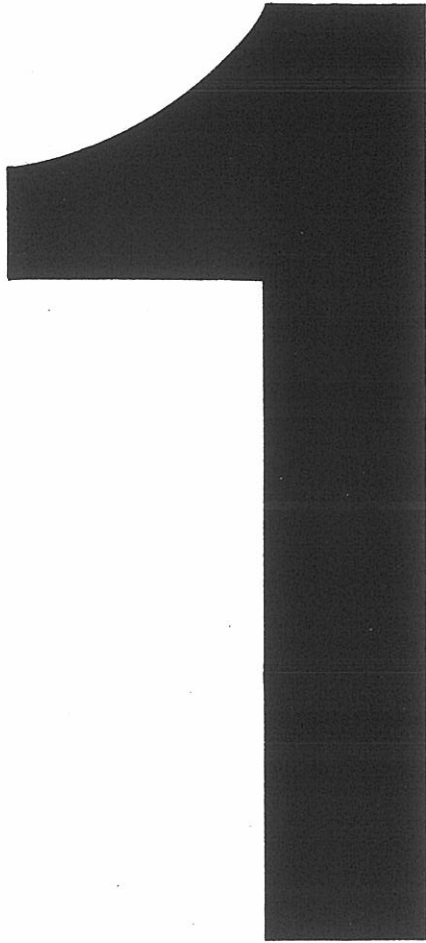
1. Παιδεία	Σελ. 1
2. Γραμμικά συστήματα	2
3. Παρατηρήσεις και ορισμοί	6
4. Αναγωγή συστήματος σε κλιμακωτό	8
5. Ο διανυσματικός χώρος R^n	11
6. K -διανυσματικοί χώροι	13
7. Βάση, διάσταση	17
8. Γραμμικές απεικονίσεις	22
9. Γινομενο μητρών	25
10. Ισοδυναμες μητρες	29
11. Εσωτερικό γινομενο	33
12. Ορθοκανονική βάση	38
13. Ορίζουσα	41
14. Ιδιοτιμές, Ιδιοδιανύσματα	48
15. Συμπληρωματικές ασκήσεις	52

ΔΕΥΤΕΡΟ ΜΕΡΟΣ

16. Τελεστες, ημιαπλοτής	57
17. Ελάχιστο πολυώνυμο	63
18. Μηδενοδυναμοί τελεστες	70
19. Κανονική μορφή (Jordan)	76
20. Η εκθετική απεικόνιση	83
21. Ομάδες και αλγεβρες του Lie	91
22. Παραρτήμα	99
23. Βιβλιογραφία και σχόλια	102
Γλωσσάριο και σύμβολα	103

Ἄλλ οὐ πρῶτον τό πνευματικόν, ἀλλά τό
ψυχικόν, ἔπειτα τό πνευματικόν.

Κορ. α', ιε 46



ΠΑΡΑΛΟΓΟΣ



Ο Κουνγκ Φου Ντσι και οι μαθητες του μελετουν
το βιβλιο των αλλαγων (Ι Τσινγκ).
Αντιγραφο Ξυλογραφιας του 16ου αιωνα.

Η επιστημη πρεπει να εινα μια ανανεωτικη και αναζωογονικη δυναμη. Τουτο επιτυχανεται μονο με τη ζωντανη επικοινωνια μεταξυ φιλων που εχουν κοινα ενδιαφεροντα. Μ αυτους μπορει κανεις να συζητει και να εξασκηται στην εφαρμογη των αληθειων της ζωης. Ετσι γινεται η γνωση πολυπλευρη και αποκτα ενα ελαφρυ προσχαρο χαρακτηρα. Αντιθετα, η γνωση των αυτοδιδακτων περιεχει παντοτε κατι μονοπλευρο και βαρυ.

Σχολιο στο εξαγραμμο Ντουϊ (προσχαρο --)
απο το Ι Τσινγκ, εκδοση R. Wilhelm. ---

Οποιος γυρευει την αληθεια, διαλεγει το αγαθο και κρατιεται σταθερα απ αυτο. Ερευνα γι αυτο διεξοδικα. Αναζητα με κριση, συλλογιζεται προσεκτικα γι αυτο. Εξεταζει μεχρι να ξεκαθαριση. Ενεργει αποφασιστικα προς αυτο. Μπορει να μην ερευνα μερικα πραγματα. Αυτο ομως που ερευνα δεν τ αφηνει πριν το γνωριση καλα. Μπορει να μην ρωτα για μερικα πραγματα. Αυτο ομως που ρωτα δεν σταματα μεχρι να το μαθη. Μπορει να μη συλλογιζεται μερικα πραγματα. Αυτο ομως που συλλογιζεται δεν παυει πριν το κατανοησει. Μπορει να μην εξεταζει ορισμενα πραγματα. Αυτο ομως που εξεταζει δεν παυει πριν το ξεκαθαρισει. Μπορει να μην κανει ορισμενα πραγματα. Αυτο ομως που κανει δεν το παρατα πριν τ ολοκληρωσει.

Αλλοι μπορουν ισως με την πρωτη.
Εγω πρεπει δεκα φορες.
Αλλοι μπορουν με τις δεκα φορες.
Εγω πρεπει χιλιες.

Αυτος ομως που προσπαθει με υπομονη,
να πορευτη σ αυτο το δρομο,
ακομη κι αν ειναι επιπολαιος,
θ αποκτησει διαυγεια.
Ακομη κι αν ειναι αδυνατος,
θα δυναμωσει.

Απο την αληθεια στην κατανοηση με διαυγεια:
Τουτο ειναι φυσικη καταβολη.
Απο την κατανοηση με διαυγεια, στην αληθεια:
Τουτο ειναι παιδεια.

Η γραμμική άλγεβρα ξεκίνησε με την προσπάθεια δημιουργίας μιας θεωρίας για γραμμικά συστήματα, δηλαδή συστήματα εξισώσεων της μορφής:

$$\left. \begin{aligned} \alpha_{11}x_1 + \alpha_{12}x_2 + \dots + \alpha_{1n}x_n &= b_1 \\ \alpha_{21}x_1 + \alpha_{22}x_2 + \dots + \alpha_{2n}x_n &= b_2 \\ \dots &\dots \\ \alpha_{m1}x_1 + \alpha_{m2}x_2 + \dots + \alpha_{mn}x_n &= b_m \end{aligned} \right\} (1)$$

Το m δείχνει το πλήθος των εξισώσεων.

Το n δείχνει το πλήθος των αγνώστων.

Η δυσκολία η ευκολία λύσης του (1) εξαρτάται από την $m \times n$ ΜΗΤΡΑ ΤΩΝ ΣΥΝΤΕΛΕΣΤΩΝ ΤΟΥ:

$$A = \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{mn} \end{bmatrix} \quad (2)$$

Τούτη λέγεται και ΜΗΤΡΑ ΤΟΥ ΣΥΣΤΗΜΑΤΟΣ (1). Η μύτρα

$$(A/b) = \left[\begin{array}{cccc|c} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \dots & \alpha_{1n} & b_1 \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \dots & \alpha_{2n} & b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \dots & \alpha_{mn} & b_m \end{array} \right] \quad (3)$$

λέγεται ΕΠΗΥΞΗΜΕΝΗ ΜΗΤΡΑ ΤΟΥ ΣΥΣΤΗΜΑΤΟΣ. Αντι της λέξης ΜΗΤΡΑ χρησιμοποιώ επίσης τη λέξη ΠΙΝΑΚΑΣ.

Είναι φανερό ότι για να γραφούμε το (1) αρκεί να ξερούμε την επηυξημένη (A/b) . Όταν η A είναι πολύ απλή, το σύστημα λύνεται άμεσα π.χ.

$$\begin{aligned} 2x_1 &= 100 \\ 3x_2 &= 45 \\ 6x_3 &= 60 \end{aligned}$$

με αντιστοιχη επηυξημενη

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 0 & 0 & 100 \\ 0 & 3 & 0 & 45 \\ 0 & 0 & 6 & 60 \end{array} \right] .$$

ΑΣΚΗΣΗ-1 Εξηγήσε γιατί στην (5) η 3η,5η και 10η στήλη είναι κυρίες, ενώ η 8η,9η και 11η στήλη είναι δευτερευουσες.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Εξηγήσε γιατί η

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

δεν είναι κλιμακωτή.

Ένα σύστημα του οποίου η επηυξημένη είναι κλιμακωτή λέμε ότι είναι ΚΛΙΜΑΚΩΤΟ ΣΥΣΤΗΜΑ. Η βασική παρατήρηση είναι ότι:

Σ ένα κλιμακωτό σύστημα ο αγνώστος x_{n_k} περιεχεται μονο στην k -εξίσωση (γραμμή) και σε καμμια αλλη. (6)

Έτσι αν θεωρήσουμε την (5) σαν επηυξημένη του κλιμακωτού συστήματος

$$\left. \begin{aligned} x_3 + 2x_4 + 3x_6 + x_8 + 2x_{11} &= 0 \\ x_5 + 4x_6 + x_9 + 2x_{11} &= 0 \\ x_{10} - x_{11} &= 1 \end{aligned} \right\} (+)$$

βλεπουμε, ότι οι εξισώσεις λυνονται ως προς τους αγνωστους x_3, x_5, x_{10} που αντιστοιχουν στις κυρίες στήλες της (5). Με αλλα λογια το (+) γραφεται ισοδυναμα :

$$\left. \begin{aligned} x_3 &= -2x_4 - 3x_6 - x_8 - 2x_{11} \\ x_5 &= -4x_6 - x_9 - 2x_{11} \\ x_{10} &= 1 + x_{11} \end{aligned} \right\} (++)$$

Στις διαφορες μεταβλητες δεξια μπορουμε να δωσουμε αυθαιρετες τιμες και με τις (++) να προσδιορισουμε τις αντιστοιχες τιμες των x_3, x_5 και x_{10} . Μ αυτο τον τροπο προσδιοριζουμε προφανως ολες τις λυσεις του (++) και του ισοδυναμου του (+) (Γιατι;).

Με την ιδια ακριβως μεθοδο μπορουμε να λυσουμε ενα οποιοδηποτε κλιμακωτο σύστημα : Πραγματι, βασει της παρατηρησης (6) μπορουμε να λυσουμε τις εξισώσεις διαδοχικα ως προς τους αγνωστους x_{n_1}, x_{n_2}, \dots . Στη δεξια πλευρα των εξισωσεων που προκυπτουν, θα περιεχονται μονο μεταβλητες που αντιστοιχουν σε δευτερευουσες στήλες (εχε στο νου σου το (++)). Τις τιμες αυτων των μεταβλητων μπορουμε να τις παρουμε αυθαιρετες, τις δε αντιστοιχες τιμες των x_{n_1}, x_{n_2}, \dots να τις προσδιορισουμε απο τις εξισωσεις. Μ αυτο τον τροπο προκυπτουν ολες οι λυσεις του κλιμακωτου συστήματος (Γιατι;). Σ ενα κλιμακωτο σύστημα μπορουμε εξ αλλου να αναγνωρισουμε αμεσως αν λυνεται η οχι :

ΠΡΟΤΑΣΗ Ένα κλιμακωτό σύστημα δεν λυνεται, μονον οταν στην επηυξημένη του, η τελευταία στήλη είναι κυρία. (7)

π.χ. αν η επηυξημενη κλιμακωτου συστηματος ειναι
 τοτε η τριτη εξισωση του γραφεται

$$0 = 0x_1 + \dots + 0x_4 = 1 \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

που ειναι αδυνατον. Αναλογη ειναι η αποδειξη της προτασης. Στη γενικη περιπτωση η γραμμη που περιεχει την ηγετικη μοναδα της τελευταιας στηλης δινει παλι την εξισωση $0 = 1$, που ειναι αδυνατη.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Λυσε το κλιμακωτο συστημα με
 επηυξημενη την διπλανη μητρα και δεσ οτι η λυση
 του εξαρταται απο 3 αυθαιρετες σταθερες.

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

ΑΣΚΗΣΗ-4 Εξετασε σε τι διαφερουν οι λυσεις του προηγουμενου συστηματος απο τις λυσεις του κλιμακωτου με επηυξημενη :

α) $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ β) $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

Η γνωση του συνετου ειναι σαν το νερο. Τουτο δεν κυλα στο λακο παρακατω αν δεν γεμισει τον προηγουμενο ως τα χειλη. Εκεινος δεν ξεκινα να μαθη τα επομενα πριν κυριαρχησει πληρως τα προηγουμενα.

Κουγγι Φου Ντσι (Κομφουκιος)

Οταν στην καρδια, εστω και για μια στιγμη, λειψει η αρμονια και η ευθυμια, τοτε γλυστρα μεσα της μια χαμηλη, λανθασμενη νοοτροπια. Οταν στην εξωτερικη δραστηριοτητα, εστω και για μια στιγμη, λειψει η δυναμη και η σοβαροτητα, τοτε γλυστρα μεσα της μια βαριεστημενη, επιπολαιη νοοτροπια.

Δι Γκι, Περι μουσικης

§3 ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΕΙΣ ΚΑΙ ΟΡΙΣΜΟΙ

Το σχολείο είναι ένας τοπος σχολής. Μονο οταν εχετε σχολη μπορειτε να μαθαιντε. Δηλαδη: η μαθηση μπορει να συμβει μονο οταν δεν υπαρχει πιεση οποιοουδηποτε ειδους.

Κρισναμουρτι

Ειδαμε προηγουμενωσ ποσο ευκολα λυνεται ενα κλιμακωτο συστημα. Το ευχαριστο είναι οτι καθε γραμμικο συστημα είναι ΙΣΟΔΥΝΑΜΟ μ ενα κλιμακωτο. "Ισοδυναμο" θα πη οτι τα δυο συστηματα εχουν τις ιδιες ακριβωσ λυσεισ. Η μεθοδοσ που χρησημοποιουμε για να βρουμε το ισοδυναμο κλιμακωτο συστημα, λεγεται ΑΝΑΓΩΓΗ ΣΤΟ ΚΛΙΜΑΚΩΤΟ ΣΥΣΤΗΜΑ (ή αναγωγή στην κλιμακωτη μητρα, αν δουλευουμε με μητρες).

Το συστημα που προσδιοριζουμε με την αναγωγή λεγεται ΑΝΗΓΜΕΝΟ ΚΛΙΜΑΚΩΤΟ του αρχικου (αντ. ανηγμενη κλιμακωτη μητρα). Με την αναγωγή συστηματοσ σε κλιμακωτο λυνουμε ή δειχνουμε το αδυνατον για οποιοουδηποτε γραμμικο συστημα. Περα ομωσ απ αυτο, στην τεχνικη της αναγωγης-που είναι απλουστατη- και ορισμενεσ συνεπειεσ της, στηριζονται πολλα γενικα πορισματα της γραμμικησ αλγεβρασ. Πριν μπουμε στη μεθοδο της αναγωγης χρειαζονται μερικoi ορισμοι.

ΟΜΟΓΕΝΕΣ λεγεται το γραμμικο συστημα (1) οταν $b_1=b_2=\dots=b_n=0$.

ΑΝΤΙΣΤΟΙΧΟ ΟΜΟΓΕΝΕΣ του γραμμικου συστηματοσ (1) λεγεται το ομογενεσ συστημα που παρνουμε απο το (1) βαζοντας στην θεση των b_1, b_2, \dots, b_m μηδενικα.

ΤΑΞΗ κλιμακωτησ μητρασ λεγεται το πληθος των κυριων στηλων της.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Καθε ομογενεσ συστημα εχει μια τουλαχιστον λυση, που την λεμε ΤΕΤΡΙΜΜΕΝΗ.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δωσε παραδειγμα ομογενουσ που εχει ακριβωσ μια λυση (αναγκαστικα την τετριμμενη).

ΑΣΚΗΣΗ-3 Αν οι $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ και $(\lambda'_1, \dots, \lambda'_n)$ είναι λυσεισ του (1), τοτε η διαφορα τουσ $(\lambda_1 - \lambda'_1, \dots, \lambda_n - \lambda'_n)$ είναι λυση του αντιστοιχου ομογενουσ.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Ενα κλιμακωτο συστημα λυνεται τοτε ακριβωσ, οταν η ταξη της μητρασ του A ισουται με την ταξη της επηυξημενησ του (A/b) (δες την προταση (7)).

ΑΣΚΗΣΗ-5 Αν το $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ είναι λύση του (1) και το (μ_1, \dots, μ_n) είναι λύση του αντιστοιχίου ομογενούς, τότε το άθροισμα $(\lambda_1 + \mu_1, \dots, \lambda_n + \mu_n)$ είναι λύση του (1).

ΑΣΚΗΣΗ-6 Η λύση ενός $m \times n$ ομογενούς κλιμακώτου συστήματος τάξης n εξαρτάται από $n-k$ αυθαίρετες σταθερές (0σες, δηλαδή, είναι οι δευτερευουσες στήλες του συστήματος).

ΑΣΚΗΣΗ-7 Ένα $m \times n$ κλιμακώτο σύστημα τάξης k με $m < n$ και $k=m$, έχει παντοτε λύσεις (εφαρμοσε την (7)).

Οι κλιμακώτες μητρες 3×3 θα έχουν μια από τις μορφες:

$$\begin{bmatrix} 1 & * & * \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 & * \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{τάξης 1,}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & * \\ 0 & 1 & * \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & * & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{τάξης 2,}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{τάξης 3.}$$

ΑΣΚΗΣΗ-8 Προσδιορισε τις διαφορες μορφες των 3×4 κλιμακωτων μητρων.

Αι ευρεσεις και τελειοποιησεις εις εκεινας τας κεφαλαις γεννωνται, οσαι περιοριζονται εις την σκεψιν ενος μονον πραγματος, και καταγινονται νυκτα και ημεραν εις αυτο.

Α. Κοραης

Οι (μουσικολοι) τονοι δημιουργουνται στην καρδια του ανθρωπου.

Δι Γκι, Περι Μουσικης

Ομως τα εξωτερικα πραγματα επηρεαζουν τον ανθρωπο ακαταπαυστα. Οταν λοιπον οι συμπαιειες και οι αντιπαθειες του ανθρωπου δεν εχουν κανενα ρυθμο και πλησιασει ενα εξωτερικο πραγμα, τοτε κι ο ιδιος ο ανθρωπος μεταβαλλεται σε εξωτερικο πραγμα.

Δι Γκι, Περι Μουσικης

§ 4 ΑΝΑΓΩΓΗ ΣΥΣΤΗΜΑΤΟΣ ΣΕ ΚΛΙΜΑΚΩΤΟ

Υπαρχουν τρεις πολυ απλες πραξεις μεταξυ των γραμμων ενος συστηματος (1) που οδηγουν σε συστημα ισοδυναμο με το αρχικο. Τουτες λεγονται ΣΤΟΙΧΕΙΩΔΕΙΣ ΜΕΤΑΣΧΗΜΑΤΙΣΜΟΙ ΓΡΑΜΜΩΝ και ειναι οι εξης:

I. Εναλλαγη δυο γραμμων π.χ. $\gamma_i \longleftrightarrow \gamma_j$.

Προφανως μια τετοια πραξη δεν αλλαζει τιποτε στο συστημα.

II. Πολλαπλασιασμος μιας γραμμης με $\lambda \neq 0$. π.χ. αν πολλαπλασιασουμε την i -γραμμη γ_i με λ θα προκυψει νεο συστημα με τις ιδιες εξισωσεις εκτος της i -εξιωσης που θα γινει:

$$(\lambda a_{i1})x_1 + \dots + (\lambda a_{in})x_n = (\lambda b_i).$$

Προφανως, παλι τα δυο συστηματα εχουν τις ιδιες ακριβως λυσεις.

III. Αντικατασταση γραμμης με το αθροισμα της με καποιαν αλλη γραμμη του συστηματος. π.χ. $\gamma_i \rightarrow \gamma_i + \gamma_j$. Προκυπτει τοτε νεο συστημα του οποιου η i -εξιωση ειναι:

$$(a_{i1} + a_{j1})x_1 + \dots + (a_{in} + a_{jn})x_n = (b_i + b_j) \quad (*)$$

Το συστημα που προκυπτει ειναι ισοδυναμο του αρχικου. Πραγματι, τα δυο συστηματα διαφερουν μονο κατα την i -γραμμη. Αν το

(x_1, \dots, x_n) ειναι λυση του αρχικου συστηματος, λογω της (*) θα ειναι και του νεου. Αντιστροφα, αν (x_1, \dots, x_n) ειναι λυση του νεου συστηματος τοτε αφαιρωντας απο την (*) την j -γραμμη βλεπουμε οτι θα ικανοποιηται και η i -εξιωση του αρχικου συστηματος.

Για λογους συντομιας, δουλεω περισσοτερο με τις μητρες των συστηματων εκτελωντας τις πραξεις στις γραμμες τους. Η αναγωγη συστηματος ή μητρας σε κλιμακωτο(η) επιτυγχανεται με κατ επαναληψη εφαρμογη των πραξεων I, II, III στο αρχικο συστημα ή τη μητρα.

Ας δουλεψω με την μητρα του συστηματος (1).

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

Ξεκινω με την πρωτη μη μηδενικη στηλη αυτης της μητρας. Πες λ.χ. την i , οποτε η δοθησα μητρα θα εχει τη μορφη:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & a_{1i} & \dots & a_{1n} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & a_{2i} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & a_{mi} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

Βρισκω καποιο στοιχειο της i -στηλης διαφορο του 0, πες $a_{ki} \neq 0$.

Εναλλασω την k και πρωτη γραμμη $\gamma_k \longleftrightarrow \gamma_1$. Προκυπτει η μητρα

Δηλαδή μια μητρα που αναγεται αμεσως σε κλιμακωτη με τους μετασχηματισμους γραμμων :

$$Y_1 \rightarrow Y_1 - b_{12}Y_2 - b_{13}Y_3 - \dots$$

$$Y_2 \rightarrow Y_2 - b_{23}Y_3 - \dots$$

.....

Αποδειξαμε λοιπον την προταση:

ΠΡΟΤΑΣΗ Καθε γραμμικο συστημα (ή μητρα) αναγεται με στοιχειωδεις μετασχηματισμους γραμμων του τυπου I, II, III σε ισοδυναμο κλιμακωτο συστημα (αντ. μητρα).

Για παραδειγμα ας κανω αναγωγή της μητρας:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{Y_1 \leftrightarrow Y_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \text{δινει} \\ \\ \end{array} \begin{array}{l} Y_1 \rightarrow Y_3 + Y_1 \\ Y_4 \rightarrow Y_4 - Y_1 \end{array} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$Y_3 \rightarrow Y_3 - Y_2 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{δινει} \quad Y_3 \rightarrow \frac{1}{3}Y_3 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \text{δινει} \quad \begin{array}{l} Y_1 \rightarrow Y_1 - Y_3 \\ Y_2 \rightarrow Y_2 + 2Y_3 \end{array} \text{δινει}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 2/3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 5/3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

ΑΣΚΗΣΗ - 1 Αναγαγε σε κλιμακωτη μητρα :

α) $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ 2 & 4 & 10 & 2 & 1 \end{bmatrix}$ β) $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 & 5 \\ 3 & 0 & 2 & 1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 & 6 \\ 5 & 0 & 4 & 3 & 3 & -1 \end{bmatrix}$

ΑΣΚΗΣΗ - 2 Δειξε οτι υπαρχει μια μονο κλιμακωτη nxn μητρα ταξης n και προσδιορισε την.

ΑΣΚΗΣΗ - 3 Λυσε το συστημα με επηυξημενη:

α) $\begin{bmatrix} 2 & -3 & 1 & 5 \\ -1 & 3 & 1 & -7 \\ 1 & -2 & 0 & 4 \end{bmatrix}$ β) $\begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 & -1 & -1 & -2 \\ 2 & -1 & 1 & 0 & -2 & -2 \\ -2 & -5 & 8 & 4 & 3 & -1 \\ 6 & 0 & -1 & 2 & -7 & -5 \end{bmatrix}$ γ) $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -4 & 1 \\ 5 & 10 & 1 & -9 & 8 \\ 2 & 4 & 3 & 5 & 11 \\ 7 & 14 & 2 & -9 & 13 \end{bmatrix}$

ΑΣΚΗΣΗ - 4 Δειξε οτι το συστημα με επηυξημενη

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & -1 & 3 \\ 2 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -5 & -4 & 5 & -7 \\ 4 & -5 & -1 & 5 & 3 \end{bmatrix}$$

ειναι αδυνατο.

Ωστε μπορουμε να ρωτησουμε ξανα τι διδασκετε εσεις και τι μαθαινει ο μαθητης; Δημιουργειτε εκεινη την παραξενη ατμοσφαιρα στην οποια μπορει να συμβη η πραγματικη μαθηση;

Κρισναμουρτι

§5 Ο ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟΣ ΧΩΡΟΣ R^n

Τούτος είναι το απλούστερο παραδειγμα διανυσματικού χώρου. Αποτελείται από το σύνολο των διατεταγμένων n -δων (x_1, x_2, \dots, x_n) πραγματικών αριθμών. Γραφουμε

$$\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in R^n$$

Τα x_1, x_2, \dots, x_n ονομαζουμε φυσικές συντεταγμένες του διανυσματος \mathbf{x} . Ορίζεται προσθεση και πολλαπλασιασμος διανυσματος με πραγματικο αριθ.

$$\mathbf{x} + \mathbf{y} = (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_n + y_n) \quad \text{και}$$

$$\lambda \mathbf{x} = (\lambda x_1, \lambda x_2, \dots, \lambda x_n) \quad \text{αντιστοιχα.}$$

$$\mathbf{x} = \mathbf{y} \text{ σημαινει } x_1 = y_1, x_2 = y_2, \dots, x_n = y_n .$$

Άμεσως διαπιστωνουμε τις ιδιοτητες (ΑΞΙΩΜΑΤΑ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟΥ ΧΩΡΟΥ)

1. $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in R^n$ συνεπαγεται $\mathbf{x} + \mathbf{y} \in R^n$.
2. $(\mathbf{x} + \mathbf{y}) + \mathbf{z} = \mathbf{x} + (\mathbf{y} + \mathbf{z})$
3. $\mathbf{x} + \mathbf{y} = \mathbf{y} + \mathbf{x}$
4. $\mathbf{0} = (0, \dots, 0)$ δινει $\mathbf{x} + \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{x}$ για καθε $\mathbf{x} \in R^n$.
5. Το $-\mathbf{x} = (-x_1, -x_2, \dots, -x_n)$ δινει $-\mathbf{x} + \mathbf{x} = \mathbf{x} + (-\mathbf{x}) = \mathbf{0}$ για καθε $\mathbf{x} \in R^n$.
6. $\lambda \in R$ και $\mathbf{x} \in R^n$ συνεπαγεται $\lambda \mathbf{x} \in R^n$.
7. $(\lambda + \mu)\mathbf{x} = \lambda \mathbf{x} + \mu \mathbf{x}$
8. $\lambda(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \lambda \mathbf{x} + \lambda \mathbf{y}$
9. $\lambda(\mu \mathbf{x}) = (\lambda \mu)\mathbf{x}$
10. $1\mathbf{x} = \mathbf{x}$

Με οδηγο αυτες τις ιδιοτητες οριζουμε γενικωτερα σαν ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟ ΧΩΡΟ ΥΠΕΡΑΝΩ ΤΟΥ R ενα μη κενο σύνολο V που ικανοποιει τα παραπανω 10 αξιωματα αν αντικαταστησουμε το R^n με V . Η μονη διαφορα θα υπαρχει στην διατυπωση του 4 και 5 αξιωματος. Τουτα θα πρεπει να αντικατασταθουν με τα

4. Υπαρχει ενα διανυσμα $\mathbf{0}$ στο V με $\mathbf{0} + \mathbf{x} = \mathbf{x} + \mathbf{0}$ για καθε $\mathbf{x} \in V$.
5. Για καθε \mathbf{x} του V υπαρχει ενα στοιχειο $-\mathbf{x}$ του V ετσι ωστε $\mathbf{x} + (-\mathbf{x}) = (-\mathbf{x}) + \mathbf{x} = \mathbf{0}$.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δειξε οτι το σύνολο των λυσεων (x_1, \dots, x_n) ενος ομογενους γραμμικου συστηματος m εξισωσεων με n αγνωστους αποτελει R -διανυσματικο χωρο.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δείξε ότι το σύνολο $M_R(m,n)$ των $m \times n$ πραγματικών μητρών $A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$ είναι διανυσματικός χώρος με πρόσθεση και πολλαπλασιασμό αντιστοίχα :

$$A+B = \begin{bmatrix} a_{11}+\beta_{11} & \dots & a_{1n}+\beta_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1}+\beta_{m1} & \dots & a_{mn}+\beta_{mn} \end{bmatrix} \quad \lambda A = \begin{bmatrix} \lambda a_{11} & \dots & \lambda a_{1n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \lambda a_{m1} & \dots & \lambda a_{mn} \end{bmatrix}$$

Ο διανυσματικός χώρος R^n αποτελεί το ευρύτερο σύνολο μέσα στο οποίο περιέχονται οι λύσεις του συστήματος (1). Όταν το (1) είναι ομογενές τότε σύμφωνα με την άσκηση-1 το σύνολο V των λύσεων του είναι μη κενό υποσύνολο του R^n και ταυτοχρόνα R -διανυσματικός χώρος. Τέτοια υποσύνολα του R^n λέγονται ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟΙ ΥΠΟΧΩΡΟΙ ή απλώς ΥΠΟΧΩΡΟΙ του R^n . Ακριβέστερα λέμε διανυσματικό υποχώρο του R -διανυσματικού χώρου V ενά μη κενό υποσύνολο του που ικανοποιεί επίσης τα 10 προηγούμενα αξιώματα. Π.χ το $E = \{(x_1, x_2, 0) \mid x_1, x_2 \in R\}$ είναι υποχώρος του R^3 .

ΑΣΚΗΣΗ-3 Δείξε ότι το μη κενό υποσύνολο B του διανυσματικού χώρου A είναι διανυσματικός υποχώρος αυτού, τότε και μόνον όταν ισχύουν οι δύο συνθήκες :

- α) $x, y \in B$ συνεπαγεται ότι και $x+y \in B$ και
 β) $x \in B, \lambda \in R$ συνεπαγεται ότι $\lambda x \in B$.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Δείξε ότι οι δύο προηγούμενες ιδιότητες ισοδυναμούν με την ιδιότητα :

" για κάθε $\lambda, \mu \in R$ και κάθε $x, y \in B$ επεται $\lambda x + \mu y \in B$ "

ΑΣΚΗΣΗ-5 Δείξε ότι το σύνολο των πραγματικών συνεχών συναρτήσεων του R στον εαυτό του είναι R -διανυσματικός χώρος. Δείξε ακόμη ότι το C^1 υποσύνολο των συναρτήσεων που έχουν παντού πρώτη παραγώγο είναι υποχώρος του προηγούμενου που συμβολίζεται με C^0 .

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δείξε ότι η τομή οσωνδήποτε διανυσματικών υποχωρών ενός R -διανυσματικού χώρου V είναι πάλι υποχώρος του V . Βρες την τομή ολών των υποχωρών ενός διανυσματικού χώρου V .

ΑΣΚΗΣΗ-7 Κάθε μια από τις επομενες εξισώσεις ορίζει και ένα υποσύνολο του R^3 . Εξετάσε ποιο απ αυτά είναι υποχώρος του R^3 .

- α) $x_1 = x_2$ β) $x_1 = x_2 + 1$ γ) $x_1 x_2 = 0$ δ) $x_1 = 1$
 ε) $x_1 < x_2$ ε) $x_1 + x_2^2 = 0$ ζ) $x_1^2 + x_2^2 = -5$ η) $x_1^2 + x_2^2 = 0$

Ετσι λεγεται ενα μη κενο συνολο V που πληροι τα αξιωματα του διανυσματικου χωρου της προηγουμενης παραγραφου οπου ομως οι σταθερες με τις οποιες πολλαπλασιαζουμε τα διανυσματα ανηκουν σ ενα ορισμενο ΣΩΜΑ K οπως λ.χ $K=C$ το σωμα των μιγαδικων, $K=Q$ το σωμα των ρητων. Το κυριωτερο παραδειγμα ενος K -διανυσματικου χωρου ειναι ο

$$K^n = \text{συνολο ολων των } n\text{-δων } (x_1, x_2, \dots, x_n) \text{ του } K.$$

Ειδικη περιπτωση ειναι ο R^n με $K=R$, ο C^n , και ο Q^n . Υπαρχουν επισης πεπερασμενα σωματα K ετσι ωστε ο K^n ειναι πεπερασμενο συνολο.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δειξε οτι το συνολο των $m \times n$ μητρων $M_K(m, n)$ με στοιχεια απο το σωμα K αποτελει K -διανυσματικο χωρο.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δειξε οτι το συνολο A_K των ακολουθιων $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n, \dots)$ του K αποτελει K -διανυσματικο χωρο με προσθεση $\mathbf{x} + \mathbf{y} = (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n, \dots)$ και πολ/μο $\lambda \mathbf{x} = (\lambda x_1, \dots, \lambda x_n, \dots)$.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Εστω V K -διανυσματικος χωρος και $\Delta \subset K$ υποσωμα του K . Δειξε οτι ο V ειναι ταυτοχρονα και Δ -διαν/κος χωρος.

ΓΡΑΜΜΙΚΟ ΣΥΝΔΥΑΣΜΟ των διανυσματων $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ του K -διανυσματικου χωρου V λεμε καθε διανυσμα \mathbf{a} του V που γραφεται σαν

$$\mathbf{a} = \lambda_1 \mathbf{a}_1 + \lambda_2 \mathbf{a}_2 + \dots + \lambda_n \mathbf{a}_n \text{ με } \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K.$$

Το συνολο των γραμμικων αυτων συνδυασμων αποτελει ενα K -διανυσματικο χωρο που συμβολιζουμε με $\langle \mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n \rangle$. Τουτος ειναι ενας K -υποχωρος του V . Δηλαδη, εξ ορισμου, ενα μη κενο υποσυνολο του V που ειναι ταυτοχρονα K -διανυσματικος χωρος ως προς την προσθεση και τον πολλαπλασιασμο που οριζεται στο V .

ΑΣΚΗΣΗ-4 Δειξε οτι το υποσυνολο U του K -διανυσματικου χωρου V ειναι K -υποχωρος του V τοτε και μονον οταν ισχυει:

$$" \text{για καθε } \lambda, \mu \in K \text{ και καθε } \mathbf{x}, \mathbf{y} \in V \text{ επεται } \lambda \mathbf{x} + \mu \mathbf{y} \in V "$$

ΑΣΚΗΣΗ-5 Δειξε οτι το συνολο A_R^0 των μηδενικων πραγματικων ακολουθιων $(x_1, x_2, \dots, x_n, \dots)$ ειναι R -υποχωρος του A_R .

Τα διανυσματα $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$ του K -διανυσματικου χωρου V λεγονται γραμμικα ΑΝΕΞΑΡΤΗΤΑ οταν η εξισωση

$$\lambda_1 \mathbf{a}_1 + \lambda_2 \mathbf{a}_2 + \dots + \lambda_n \mathbf{a}_n = \mathbf{0} \text{ συνεπαγεται } \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0.$$

Στην περιπτωση που $V = R^m$ μπορουμε να διαπιστωσουμε την ανεξαρτησια

$$= \langle a_{k+1}, \dots, a_n \rangle.$$

ΑΣΚΗΣΗ-9 Δείξε ότι η τομή οσωνδηποτε διανυσματικών υποχωρων ενός K -διανυσματικού χωρου V είναι παλι διανυσματικός υποχωρος του V .

ΑΣΚΗΣΗ-10 Εστω $a_1, \dots, a_n, b \in \mathbb{R}^m$ τα διανυσματα με συντεταγμενες τις σπηλες της μητρας του συστηματος (1). Δειξε οτι το (1) λυνεται, τοτε ακριβως οταν $b \in \langle a_1, \dots, a_n \rangle$.

ΑΣΚΗΣΗ-11 Εστω $a_1=(1,2,3,4,5)$, $a_2=(1,0,1,0,5)$, $a_3=(0,1,1,1,0)$ και $b_1=(0,1,0,1,1)$, $b_2=(0,2,1,0,1)$, $b_3=(1,0,0,0,1)$. Προσδιορισε την τομη των υποχωρων του \mathbb{R}^5 :

$\langle a_1, a_2, a_3 \rangle \cap \langle b_1, b_2, b_3 \rangle$ λυνοντας την εξισωση :

$$x_1 a_1 + x_2 a_2 + x_3 a_3 = y_1 b_1 + y_2 b_2 + y_3 b_3$$

που διδει ομογενες συστημα με μητρα

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & -1 & -2 & 0 \\ 3 & 1 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 4 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 0 & -1 & -1 & -1 \end{bmatrix}.$$

Επαληθευσε οτι η τομη αυτη συμπιπτει με τον $\langle b_1 - b_2 \rangle$ καθως και με τον $\langle a_2 + 3a_3 \rangle$.

ΑΣΚΗΣΗ-12 Δειξε οτι το \mathbb{R} είναι \mathbb{Q} -διανυσματικός χωρος και οτι το 1 και $\sqrt{2}$ είναι ανεξαρτητα διανυσματα.

ΑΣΚΗΣΗ-13 Εξετασε αν είναι ανεξαρτητα τα διανυσματα $(1,1,1,1,0)$, $(1,0,2,0,0)$ και $(1,1,0,0,1)$. Κατοπιν εξετασε αν το $(2,2,3,4,2)$ γραφεται σαν γραμμικός συνδυασμος αυτων των διαν/των.

ΕΞΑΡΤΗΜΕΝΑ λεγονται τα διανυσματα a_1, \dots, a_n του K -διανυσματικού χωρου V , οταν δεν είναι ανεξαρτητα. Π.χ. τα $(2,4)$ και $(5,10)$ είναι εξαρτημενα διανυσματα του \mathbb{R}^2 : $2(5,10) - 5(2,4) = (0,0)$. Απο τον ορισμο των ανεξαρτητων διανυσματων επεται οτι

" a_1, \dots, a_n εξαρτημενα" \Leftrightarrow " Η εξισωση $x_1 a_1 + \dots + x_n a_n = 0$ εχει λυση διαφορετικη απο την τετριμμενη $x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$ "

ΑΣΚΗΣΗ-14 Δειξε οτι τα a_1, \dots, a_n είναι ανεξαρτητα, τοτε ακριβως, οταν καθε b απο το $\langle a_1, \dots, a_n \rangle$ γραφεται σαν γραμμικός συνδυασμος των a_1, \dots, a_n κατα ενα ακριβως τροπο. Δειξε επισης οτι τα a_1, \dots, a_n είναι εξαρτημενα, τοτε ακριβως, οταν καποιο απ αυτα γραφεται σαν γραμμικός συνδυασμος των υπολοιπων.

Είναι προφανές ότι όσα είπαμε για συστήματα γραμμικών εξισώσεων, για αναγωγή σε κλιμακωτό, για αντιστοιχίες μητρες, λύσεις κ.τ.λ. σχετικά με πραγματικούς αριθμούς, γενικεύονται αυτολεξί στις αντιστοιχίες εννοιές για αριθμούς από ένα οποιοδήποτε σώμα K . Τις $m \times 1$ μητρες με στοιχεία από το K (δηλ. τα στοιχεία του $M_K(m,1)$) τις λέμε και στηλοδιανύσματα. Μια $m \times n$ μητρα με στοιχεία από το K ορίζει με τις στήλες της n στηλοδιανύσματα. Μια ενδιαφέρουσα παρατήρηση είναι η

ΠΡΟΤΑΣΗ Οι στοιχειώδεις μετασχηματισμοί γραμμών μιας μητρας $A \in M_K(m,n)$ δεν μεταβάλλουν την εξάρτηση ή ανεξαρτησία των στηλοδιανυσμάτων της.

Τούτο σημαίνει ότι, αν η μητρα B προκύπτει από την A με στοιχειώδεις μετασχηματισμούς γραμμών (της A), τότε τα στηλοδιανύσματα b_1, \dots, b_n της B είναι ανεξαρτήτα/εξαρτημένα τότε και μόνον όταν τα στηλοδιανύσματα a_1, \dots, a_n της A είναι ανεξαρτήτα/εξαρτημένα. Η απόδειξη είναι άμεση και στηρίζεται στο γεγονός ότι η εξίσωση

$$x_1 a_1 + \dots + x_n a_n = 0$$

έχει τις ίδιες ακριβώς λύσεις με την

$$x_1 b_1 + \dots + x_n b_n = 0.$$

ΠΟΡΙΣΜΑ-1 Ορισμένα στηλοδιανύσματα της μητρας $A \in M_K(m,n)$ είναι ανεξαρτήτα τότε και μόνον, όταν τα αντιστοιχία στηλοδιανύσματα της αναγμένης κλιμακωτής της είναι ανεξαρτήτα.

Σε μια κλιμακωτή μητρα οι δευτερευουσες στήλες είναι γραμμικοί συνδυασμοί (αρα γραμμικά εξαρτημένες με τις) των κυριών στηλών. Τούτη η παρατήρηση αποδεικνύει το

ΠΟΡΙΣΜΑ-2 Μια μητρα $A \in M_K(m,n)$ έχει ανεξαρτήτα στηλοδιανύσματα, τότε και μόνον όταν η αντιστοιχία κλιμακωτή της δεν έχει δευτερευουσες στήλες.

ΑΣΚΗΣΗ-15 Δείξε ότι στον K^n δεν υπάρχουν περισσότερα από n ανεξαρτήτα διανύσματα.

ΑΣΚΗΣΗ-16 Δείξε ότι αν τα διανύσματα a_1, \dots, a_n του K -διανυσματικού χώρου V είναι ανεξαρτήτα τότε και οποιαδήποτε $k < n$ εξ αυτών είναι ανεξαρτήτα.

Βάση ενός K -διανυσματικού χώρου V λέμε ένα υποσύνολο του U , έτσι ώστε κάθε διάνυσμα a του V να γραφεται σαν γραμμικός συνδυασμός ορισμένων στοιχείων του U

$$a = x_1 u_1 + x_2 u_2 + \dots + x_r u_r \quad \text{κατά ένα και μόνο τρόπο. (*)}$$

Π.χ. τα διανύσματα $e_1 = (1, 0, \dots, 0)$, $e_2 = (0, 1, 0, \dots, 0)$, $e_3 = (0, 0, 1, \dots, 0)$, ..., $e_n = (0, 0, \dots, 1)$ αποτελούν μια βάση του K^n που λέγεται κανονική βάση αυτού του χώρου.

Πραγματι το τυχόν $x = (x_1, \dots, x_n)$ αυτού του χώρου γραφεται προφανώς

$$x = x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots + x_n e_n$$

με ένα και μόνο τρόπο.

ΛΗΜΜΑ - 1 Οσαδήποτε πεπερασμένα το πλήθος στοιχεία μιας βάσης U είναι γραμμικά ανεξαρτήτα.

Πραγματι, αν τα u_1, \dots, u_p στοιχεία του U δεν ήταν ανεξαρτήτα, τότε η εξίσωση

$$x_1 u_1 + x_2 u_2 + \dots + x_p u_p = 0$$

θα είχε, σύμφωνα με τον ορισμό της "εξαρτησης", εκτός της τετριμμένης λύσης $x_1 = x_2 = \dots = x_p = 0$ και μια ακόμη διαφορετική απ αυτή. Άρα το 0 θα γραφόταν με δύο τρόπους σα γραμμικός συνδυασμός στοιχείων του U και θα είχαμε αντιφάση στο (*). ο.ε.δ.

Γενικότερα ένα υποσύνολο U του V που έχει την ιδιότητα του λήμματος το λέμε **ΑΝΕΞΑΡΤΗΤΟ**. Επίσης με $\langle U \rangle$ συμβολίζουμε το σύνολο των πεπερασμένων γραμμικών συνδυασμών από στοιχεία του U . Ισχύει το

ΛΗΜΜΑ - 2 Το υποσύνολο U του K -διανυσματικού χώρου V είναι βάση του V , τότε και μονον όταν το U είναι ανεξαρτήτο και μέγιστο. Δηλαδή, δεν υπάρχει άλλο ανεξαρτήτο υποσύνολο W του V που περιέχει το U .

Πραγματι, αν το U είναι βάση τότε $\langle U \rangle = V$, άρα δεν υπάρχει στοιχείο του V που να μην γραφεται σαν γραμμικός συνδυασμός στοιχείων του U . Είναι λοιπόν το U μέγιστο ανεξαρτήτο σύνολο. Αντιστρόφως αν το U είναι μέγιστο ανεξαρτήτο σύνολο, τότε το τυχόν x του V θα γραφεται σαν γραμμικός συνδυασμός στοιχείων του U , διαφορετικά θα ήταν το $U \cup \{x\} = W$ μεγαλύτερο από το U ανεξαρτήτο σύνολο.

Οι K -διανυσματικοί χώροι χωρίζονται σε δύο μεγάλες κατηγορίες.

Κατ' αρχην αποδεικνυεται (με τη βοηθεια του λημματος του Zorn) οτι καθε διανυσματικος χωρος εχει μια βαση. Οι δυο κατηγοριες τωρα αποτελουνται απο τους 1) K-διανυσματικους χωρους που εχουν μια πεπερασμενη βαση και 2) K-διανυσματικους χωρους που εχουν βαση με απειρο πληθος διανυσματων. Στην πρωτη κατηγορια ανηκουν φυσικα οι K^n . Στην δευτερη κατηγορια ανηκει ο χωρος των ακολουθιων A_K , ο χωρος $K[x]$ των πολυωνυμων μιας μεταβλητης, χωροι συναρτησεων κ.α. Στα μαθηματα αυτα θα μελετησουμε χωρους της πρωτης κατηγοριας.

ΠΡΟΤΑΣΗ Αν a_1, a_2, \dots, a_n ειναι βαση του K-διανυσματικου χωρου V, τοτε και καθε αλλη βαση του V θα εχει το ιδιο πληθος στοιχειων n που λεγεται ΔΙΑΣΤΑΣΗ του V. Γραφουμε τοτε $n = \dim V$.

Πραγματι, εστω οτι υπαρχει μια αλλη βαση b_1, b_2, \dots, b_k με $k > n$. Εκφραζουμε τα b_i σαν γραμμικους συνδυασμους των a_j οποτε προκυπτει η μητρα Λ :

$$b_i = \lambda_{1i} a_1 + \dots + \lambda_{ni} a_n \quad \text{για } i=1, 2, \dots, k.$$

Τοτε η εξισωση

$$\begin{aligned} x_1 b_1 + x_2 b_2 + \dots + x_k b_k &= 0 && \text{ισοδυναμει με την} \\ \sum_{i=1}^k x_i \left(\sum_{j=1}^n \lambda_{ji} a_j \right) &= 0 && \text{κι αυτη με την} \\ \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=1}^k \lambda_{ji} x_i \right) a_j &= 0 && \text{κι αυτη, λογω της} \end{aligned}$$

ανεξαρτησιας των a_j , ισοδυναμει με το συστημα

$$\begin{aligned} \lambda_{11} x_1 + \dots + \lambda_{1k} x_k &= 0 \\ \lambda_{21} x_1 + \dots + \lambda_{2k} x_k &= 0 \\ \dots & \dots \dots \dots \\ \lambda_{n1} x_1 + \dots + \lambda_{nk} x_k &= 0. \end{aligned}$$

Το συστημα αυτο ομως, επειδη $k > n$, εχει παντοτε μη τετριμμενες λυσεις. (Το αναγμενο κλιμακωτο θα εχει οπωσδηποτε δευτερευουσες στηλες - δεσ πορισμα-2, σελ. 16). Αρα τα b_i ειναι εξαρτημενα, ατοπον. Αρα πρεπει $k \leq n$. Αντιστρεφοντας το ρολο των a_j και b_i στην προηγουμενη αποδειξη, δειχνουμε με τον ιδιο τροπο οτι και $n \leq k$. Τελικα λοιπον, θα πρεπει να ισχυει $k = n$ ο.ε.δ.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δειξε οτι στο χωρο των $m \times n$ μητρων $M_K(m, n)$, οι μητρες E_{ij} με 1 στη διασταυρωση της i-γραμμης και j-στηλης και 0 σ ολες τις αλλες θεσεις αποτελουν μια βαση και $\dim M_K(m, n) = mn$.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δείξε ότι στο χώρο $K[x]$ των πολυωνύμων μιας μεταβλητής, το υποσύνολο $U = \{1, x, x^2, x^3, \dots, x^n, \dots\}$ αποτελεί βάση του $K[x]$.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Δείξε ότι στο σύνολο των ακολουθιών A_K , το υποσύνολο U που αποτελείται από τις ακολουθίες $e_i = (0, \dots, 1, 0, \dots)$ με 1 στην i -θέση και 0 σ όλες τις άλλες, είναι ανεξάρτητο αλλά δεν αποτελεί βάση του A_K .

ΑΣΚΗΣΗ-4 Εστω V K -διανυσματικός χώρος πεπερασμένης διάστασης και a_1, \dots, a_n ανεξάρτητα διανύσματα του V . Δείξε ότι τα διανύσματα αυτά μπορούν να συμπληρωθούν σε μια βάση του V . Δηλαδή, υπάρχουν επί πλέον ανεξάρτητα διανύσματα b_1, \dots, b_k έτσι ώστε, τα a_i μαζί με τα b_j να αποτελούν βάση του V .

Στην περίπτωση του K^m έχουμε ένα πρακτικό τρόπο να λύνουμε την προηγούμενη άσκηση. Πραγματι, αν θεωρήσουμε την μήτρα A που έχει στηλοδιανύσματα τα a_1, \dots, a_n τότε, λόγω της ανεξαρτησίας αυτών των διανυσμάτων η αναγμένη κλιμακώτη της A θα αποτελείται από τις n πρώτες στήλες της μοναδιαίας μήτρας I_m

$$I_m = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Αν B είναι λοιπόν η αναγμένη κλιμακώτη της A , τότε η B προκύπτει από μετασχηματισμούς των γραμμών της A και αντίστροφα η A προκύπτει από την B κάνοντας ορισμένους μετασχηματισμούς στις γραμμές της B (τους αντίστροφους απ αυτούς που αναγουν την A στη B). Υποβαλλοντας σ αυτούς τους μετασχηματισμούς όχι μόνο την B , αλλά ολόκληρη την I_m , παίρνουμε μια $m \times n$ μήτρα Γ της οποίας οι πρώτες n στήλες συμπίπτουν με τις a_1, \dots, a_n ενώ οι υπολοίπες συμπληρώνουν τις a_i σε μια βάση του χώρου K^m . Ας κάνω ένα παραδειγμα:

$$a_1 = (0, 0, 1, 1), \quad a_2 = (3, 2, 1, 0). \quad \text{Η } A \text{ είναι τότε η } \begin{bmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 2 \\ 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad Y_1 \leftrightarrow Y_4 \Rightarrow$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \\ 1 & 1 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{Y_3 \rightarrow Y_3 - Y_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \\ 0 & 1 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{Y_2 \leftrightarrow Y_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 2 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} Y_3 \rightarrow Y_3 - 2Y_2 \\ Y_4 \rightarrow Y_4 - 3Y_2 \end{matrix}} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = B.$$

Οι αντιστροφικοί μετασχηματισμοί, με τους οποίους παίρνουμε την Α από την Β δίνουν εφαρμοζόμενοι στην I_4 :

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \gamma_3 \rightarrow \gamma_3 + 2\gamma_2 \\ \gamma_4 \rightarrow \gamma_4 + 3\gamma_2 \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \gamma_2 \leftrightarrow \gamma_3 \\ \gamma_3 \rightarrow \gamma_3 + \gamma_1 \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$\gamma_1 \leftrightarrow \gamma_4$ $\begin{bmatrix} 0 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ της οποίας οι δυο πρώτες στήλες είναι οι στήλες της Α, ενώ οι υπολοίπες συμπληρώνουν τις προηγούμενες σε μια βάση του R^4 .

ΑΣΚΗΣΗ-5 Συμπληρώσε τα $(1,0,4,6)$, $(0,2,0,1)$ σε μια βάση του R^4 .

Από τις προηγούμενες παραγράφους γνωρίζω ότι το σύνολο των λύσεων $\mathbf{x}=(x_1, \dots, x_n)$ ενός μικτού ομογενούς συστήματος με μήτρα $A \in M_K(m, n)$, αποτελεί έναν K -υποχώρο U του K^n . Ας εξετάσουμε πιο προσεκτικά την αναγμένη κλιμακωτή (4) σελ.3 του Α και ας προσπαθήσουμε να βρούμε μια βάση του U . Εστω ότι η αναγμένη κλιμακωτή έχει:

στις θέσεις: $n_1 < n_2 < \dots < n_k$ τις κυρίες στήλες της,

στις θέσεις: $v_1 < v_2 < \dots < v_\rho$ τις δευτερευουσες στήλες της.

($k+\rho=n$ = πλήθος στηλών της Α, m = πλήθος γραμμών της Α)

Ας είναι επίσης $(\tau_{1i}, \tau_{2i}, \dots, \tau_{ki}, 0, \dots, 0)$ οι συντεταγμένες της v_i -δευτερευουσας στήλης.

Από την §2 γνωρίζω ότι όλες οι λύσεις του κλιμακωτού ομογενούς ορίζονται παίρνοντας τις δευτερευουσες μεταβλητές αυθαίρετες

$$x_{v_1} = \lambda_1, \quad x_{v_2} = \lambda_2, \quad \dots, \quad x_{v_\rho} = \lambda_\rho \quad (+)$$

και λύνοντας ως προς τις κυρίες μεταβλητές :

$$\begin{aligned} x_{n_1} &= -\tau_{11}\lambda_1 - \dots - \tau_{1\rho}\lambda_\rho \\ &\vdots \\ x_{n_k} &= -\tau_{k1}\lambda_1 - \dots - \tau_{k\rho}\lambda_\rho \end{aligned} \quad (**)$$

Κοιτάζοντας προσεκτικά αυτές τις λύσεις $\mathbf{x}=(x_1, \dots, x_n)$ βλέπουμε ότι γράφονται

$$\mathbf{x} = \lambda_1 \boldsymbol{\xi}_1 + \lambda_2 \boldsymbol{\xi}_2 + \dots + \lambda_\rho \boldsymbol{\xi}_\rho$$

όπου οι φυσικές συντεταγμένες των $\boldsymbol{\xi}_\sigma$ δίδονται από τους (+), (**):

$$\left. \begin{aligned} v_\alpha\text{-συντεταγμένη}(\boldsymbol{\xi}_\sigma) &= 0 \text{ για } \alpha \neq \sigma, = 1 \text{ για } \alpha = \sigma \\ n_i\text{-συντεταγμένη}(\boldsymbol{\xi}_\sigma) &= -\tau_{i\sigma} \end{aligned} \right\} (**)$$

Τα $\boldsymbol{\xi}_1, \dots, \boldsymbol{\xi}_\rho$ αποτελούν βάση του U . Πραγματι κάθε στοιχείο του U γράφεται σαν γραμμικός συνδυασμός αυτών των διανυσμάτων και

επι πλεον τουτα ειναι ανεξαρτητα. Πραγματι, η εξισωση

$$\mathbf{x} = \mu_1 \boldsymbol{\xi}_1 + \dots + \mu_\rho \boldsymbol{\xi}_\rho = \mathbf{0}$$

συνεπαγεται συμφωνα με την (**)

$$v_\alpha - \text{συντεταγμενη}(\mathbf{x}) = \mu_\alpha = 0 \quad \text{για } \alpha=1,2,\dots,\rho.$$

Για παραδειγμα το κλιμακωτο ομογενες με μητρα

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

εχει $k=3$ και $\rho=4$ (τρεις κυριες και τεσσερις δευτερευουσες).

$$n_1=2, \quad n_2=4, \quad n_3=7$$

$$v_1=1, \quad v_2=3, \quad v_3=5, \quad v_4=6.$$

Χρησιμοποιοντας γι αυτο τους προηγουμενους τυπους βρισκουμε

$$\boldsymbol{\xi}_1=(1,0,0,0,0,0,0), \quad \boldsymbol{\xi}_2=(0,-2,1,0,0,0,0), \quad \boldsymbol{\xi}_3=(0,-1,0,-1,1,0,0)$$

$$\text{και } \boldsymbol{\xi}_4=(0,0,0,0,0,1,0).$$

Απο τα προηγουμενα ειναι φανερο οτι το ρ ειναι ακριβως η διασταση του υποχωρου U των λυσεων του ομογενους συστηματος. Αρα ισχυει

ΘΕΩΡΗΜΑ Η διασταση του υποχωρου U του K^n των λυσεων ενος ομογενους συστηματος με μητρα $A \in M_K(m,n)$ ισουται με $\rho=n-k$, οπου k η ταξη της αντιστοιχης κλιμακωτης της A . Επισης το k ισουται με την διασταση του υποχωρου του K^m που παραγεται απο τα στηλοδιανυσματα της A .

Ο τελευταιος ισχυρισμος του θεωρηματος δεν ειναι παρα μια εφαρμογη του πορισματος-1 σελ.16.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Προσδιορισε μια βαση του υποχωρου των λυσεων του ομογενους συστηματος με μητρα

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Ο Δασκαλος ειπε: Οποιον δεν κοπιαζει πανω στην προσπαθεια δεν τον βοηθω να παει μπροστα. Σ οποιον δεν αγωνιζεται να εκφρασθη, δεν φανερωνω τροπους εκφρασης. Οταν δειξω μια γωνια και δεν μπορεί να το επαναλαβει στις αλλες τρεις, δεν το επαναλαμβανω.

Κουνγκ Φου Ντσι

Ετσι ονομαζονται απεικονισεις μεταξυ διανυσματικων χωρων που "σεβονται" την δομη τους. Συγκεκριμενα, η απεικονιση $F: V_1 \rightarrow V_2$ μεταξυ δυο K -διανυσματικων χωρων λεγεται ΓΡΑΜΜΙΚΗ οταν ισχυει:

$$F(\lambda \mathbf{x} + \mu \mathbf{y}) = \lambda F(\mathbf{x}) + \mu F(\mathbf{y}) \quad \text{για καθε } \mathbf{x}, \mathbf{y} \text{ του } V_1 \text{ και} \quad (*) \\ \text{καθε } \lambda, \mu \text{ απο το } K.$$

Η ιδιοτητα αυτη της F επιτρεπει τον αμεσο καθορισμο της εικονας $F(\mathbf{x})$ του τυχοντος \mathbf{x} του V_1 , οταν γνωριζουμε τις εικονες $F(\mathbf{a}_i)$ των διανυσματων \mathbf{a}_i μιας βασης του V_1 . Πραγματι το τυχον \mathbf{x} θα γραφεται σαν γραμμικος συνδυασμος διανυσματων της βασης

$$\mathbf{x} = \lambda_1 \mathbf{a}_1 + \dots + \lambda_n \mathbf{a}_n,$$

οπότε

$$F(\mathbf{x}) = \lambda_1 F(\mathbf{a}_1) + \dots + \lambda_n F(\mathbf{a}_n).$$

Τυπικο παραδειγμα γραμμικης απεικονισης ειναι αυτη που οριζεται μεσω μιας $m \times n$ μητρας $A \in M_K(m, n)$ και συμβολιζεται με $F_A: K^n \rightarrow K^m$:

Το $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_m) = F(\mathbf{x})$ οριζεται απο τις

$$\begin{aligned} y_1 &= a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ y_2 &= a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ &\vdots \\ y_m &= a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \end{aligned}$$

Αντι του F_A χρησιμοποιειται συνηθως ο συμβολισμος $\mathbf{y} = A\mathbf{x}$. Ευκολα βλεπουμε οτι καθε γραμμικη $F: K^n \rightarrow K^m$ ειναι της μορφης $F = F_A$ για μια καταλληλη μητρα A . Πραγματι, εστω A η μητρα που εχει στηλοδιανυσματα τα $F(\mathbf{e}_1), F(\mathbf{e}_2), \dots, F(\mathbf{e}_n)$, συμβολικα:

$$A = (F(\mathbf{a}_1), \dots, F(\mathbf{a}_n)) \in M_K(m, n).$$

Τα $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ συμβολιζουν τα διανυσματα της κανονικης βασης του K^n . Διαπιστωνουμε αμεσως οτι $F(\mathbf{x}) = A\mathbf{x} = F_A(\mathbf{x})$ για καθε \mathbf{x} του K^n .

ΑΣΚΗΣΗ-1 Εστω $F: V_1 \rightarrow V_2$ γραμμικη απεικονιση μεταξυ K -διανυσματικων χωρων. Δειξε οτι :

- Για καθε υποχωρο U του V_1 το συνολο $F(U)$ ειναι υποχωρος του V_2 .
- Για καθε υποχωρο U του V_2 το συνολο $F^{-1}(U)$ ειναι υποχωρος του V_1 .

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δειξε οτι, δυο γραμμικες απεικονισεις F_1, F_2 μεταξυ δυο K -διανυσματικων χωρων V_1, V_2 που εχουν $F_1(\mathbf{a}) = F_2(\mathbf{a})$ για καθε διανυσμα \mathbf{a} μιας βασης του V_1 , ταυτιζονται: $F_1 = F_2$.

Δοθείσης γραμμικής $F:V_1 \rightarrow V_2$ μεταξύ K -διανυσματικών χώρων υπάρχουν δυο αξιολογημένοι υποχώροι συνδεδεμένοι με ιδιοτητες της F :

- α) Ο πυρήνας της F : $\text{Kern}F = \{\mathbf{x} \in V_1 \mid F(\mathbf{x}) = \mathbf{0}\} = F^{-1}(\{\mathbf{0}\}) \subset V_1$.
 β) Η εικόνα της F : $\text{Im}F = F(V_1) \subset V_2$.

Ισχυει: $\text{Kern}F = \{\mathbf{0}\}$ τότε και μονον όταν η F είναι 1-1. Πραγματι, $F(\mathbf{x}_1) = F(\mathbf{x}_2)$ συνεπαγεται λόγω της γραμμικότητας της F , $F(\mathbf{x}_1 - \mathbf{x}_2) = \mathbf{0}$. Άρα $\mathbf{x}_1 - \mathbf{x}_2$ ανηκει στο $\text{Kern}F$. Αν λοιπον $\text{Kern}F = \{\mathbf{0}\}$, τότε $\mathbf{x}_1 = \mathbf{x}_2$. Αντιστροφα, αν \mathbf{x} ανηκει στο $\text{Kern}F$ και η F είναι 1-1, τότε επειδη $F(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$, θα πρεπει $\mathbf{x} = \mathbf{0}$. ο.ε.δ.

Η διασταση του υποχώρου $\text{Im}F$ του V_2 , λεγεται ΤΑΞΗ της F .

Στην περιπτωση μιας απεικονισης $F = F_A: K^n \rightarrow K^m$ ορισμενα πορισματα μας αποκτουν ενα νεο νοημα π.χ.

Η $\text{Im}F_A = \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \rangle$, οπου \mathbf{a}_i είναι τα στηλοδιανυσματα της A .

$\text{Kern}F_A =$ Συνολο των λυσεων του ομογενους συστηματος με μητρα A .

Ταξη της $F_A = \dim \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \rangle =$ ταξη της αντιστοιχης κλιμακωτης της A .

$$\dim(\text{Kern}F_A) + \dim(\text{Im}F_A) = n \quad (7)$$

Η τελευταια σχεση δεν είναι παρα μεταφραση του θεωρηματος της §7.

Το συστημα γραμμικων εξισωσεων (1) ισοδυναμει με την εξισωση

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}.$$

Τουτη παλι σημαινει τον προσδιορισμο του υποσυνολου $F_A^{-1}(\{\mathbf{b}\})$ του K^n .

ΑΣΚΗΣΗ-3 Δειξε οτι το συνολο των λυσεων της εξισωσης

$F(\mathbf{x}) = \mathbf{b}$, οπου $F: V_1 \rightarrow V_2$ γραμμικη απεικονιση, ισουται με

$$\mathbf{x}_0 + \text{Kern}F = \{\mathbf{x}_0 + \mathbf{y} \mid \mathbf{y} \in \text{Kern}F\}$$

οπου \mathbf{x}_0 μια ειδικη λυση της εξισωσης αυτης.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Εστω B η αναγμενη κλιμακωτη της $m \times n$ μητρας A .

Δειξε οτι το γραμμικο συστημα με επηυξημενη μητρα A λυνεται, τότε ακριβως, όταν η τελευταια στηλη της B δεν είναι κυρια. Όταν συμβαινει το τελευταιο, τότε η τελευταια στηλη της B είναι μια ειδικη λυση του συστηματος.

ΑΣΚΗΣΗ-5 Προσδιορισε το συνολο των λυσεων του συστηματος

με επηυξημενη $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 2 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δειξε οτι το συνολο των 2×2 μητρων B που μετατι-

θενται ($AB=BA$) με την $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$ αποτελεί διανυσματικο υποχωρο U του $M_{\mathbb{R}}(2,2)$. Προσδιορισε μια βαση του U .

ΑΣΚΗΣΗ-7 Εστω $n_1 < n_2 < \dots < n_k$ οι θέσεις στις οποίες η αναγμένη κλιμακωτή της $m \times n$ μήτρας A έχει τις κύριες στήλες της. Δείξε ότι τα στήλοδιανύσματα a_{n_1}, \dots, a_{n_k} είναι βάση του $\text{Im} F_A$.

ΑΣΚΗΣΗ-8 Για την γραμμική $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ξέρω ότι απεικονίζει: το $(1,0,0)$ στο $(1,1,2)$, το $(0,1,0)$ στο $(1,2,2)$ και το $(0,0,1)$ στο $(2,2,0)$. Ζητώ το $F((-1,15,20))$. Επίσης να εξετασθή ποσες και ποιες είναι οι λύσεις της εξίσωσης $F(\mathbf{x}) = (0,1,0)$.

ΑΣΚΗΣΗ-9 Εστω $n=2k$ και $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ η απεικόνιση με $F(x_1, x_2, x_3, x_4, \dots, x_{2k-1}, x_{2k}) = (-x_2, x_1, -x_4, x_3, \dots, -x_{2k}, x_{2k-1})$. Ποια είναι η μήτρα A , έτσι ώστε $F = F_A$;

ΑΣΚΗΣΗ-10 Βρες βάσεις των υποχώρων $\text{Im} F_A$ και $\text{Kern} F_A$ και επαληθεύσε την (7) για τις μήτρες :

$$\alpha) \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \beta) \begin{bmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ -\alpha & 0 & \gamma \\ -\beta & -\gamma & 0 \end{bmatrix} \quad \gamma) \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \delta) \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

ΑΣΚΗΣΗ-11 Υπάρχει γραμμική απεικόνιση F με $\text{Im} F = \text{Kern} F$; Δώσε παραδειγμα. Δείξε ότι δεν υπάρχει τέτοια $F: K^n \rightarrow K^n$ όταν το n είναι περιττό.

ΑΣΚΗΣΗ-12 Δείξε ότι αν μια γραμμική απεικόνιση $F: K^n \rightarrow K^n$ είναι 1-1, τότε είναι και επί και αντιστροφός.

ΑΣΚΗΣΗ-13 Δείξε ότι το σύνολο των γραμμικών απεικονίσεων $F: V_1 \rightarrow V_2$ μεταξύ δυο K -διανυσματικών χώρων είναι ένας K -διανυσματικός χώρος $L(V_1, V_2)$ με πράξεις $(F_1 + F_2)(\mathbf{x}) = F_1(\mathbf{x}) + F_2(\mathbf{x})$ και $(\lambda F)(\mathbf{x}) = \lambda F(\mathbf{x})$.

ΑΣΚΗΣΗ-14 Ας είναι V_1, V_2 K -διανυσματικοί χώροι με πεπερασμένες διαστάσεις n και m αντιστοίχως. Εστω a_1, \dots, a_n βάση του V_1 και b_1, \dots, b_m βάση του V_2 . Για $i=1, 2, \dots, n$ και $j=1, 2, \dots, m$ ορίζω τις γραμμικές απεικονίσεις F_{ji} καθορίζοντας τις τιμές τους στα διανύσματα της βάσης ως εξής:

$$F_{ji}(a_k) = 0 \quad \text{αν } k \neq i \text{ και}$$

$$F_{ji}(a_i) = b_j.$$

Δείξε ότι οι nm απεικονίσεις $\{F_{ji} \mid i=1, \dots, n, j=1, \dots, m\}$ αποτελούν βάση του $L(V_1, V_2)$.

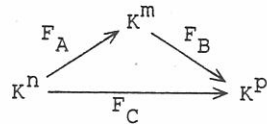
Η συνθεση γραμμικων απεικονισων μεταξυ K-διανυσματικων χωρων ειναι παλι γραμμικη απεικονιση. Πραγματι, αν $F:V_1 \rightarrow V_2$ και $G:V_2 \rightarrow V_3$ ειναι γραμμικες απεικονισεις και \mathbf{x}, \mathbf{y} διανυσματα του V_1 , λ, μ στοιχεια του K τοτε ισχυει

$$\begin{aligned} (G \circ F)(\lambda \mathbf{x} + \mu \mathbf{y}) &= G(\lambda F(\mathbf{x}) + \mu F(\mathbf{y})) \quad (\text{γραμμικότητα της } F) \\ &= \lambda G(F(\mathbf{x})) + \mu G(F(\mathbf{y})) \quad (\text{γραμμικότητα της } G) \\ &= \lambda(G \circ F)(\mathbf{x}) + \mu(G \circ F)(\mathbf{y}) \end{aligned}$$

που φανερωει οτι η $G \circ F : V_1 \rightarrow V_3$ ειναι γραμμικη απεικονιση.

Στην περιπτωση γραμμικων απεικονισων $F_A: K^n \rightarrow K^m$ και $F_B: K^m \rightarrow K^p$ που οριζονται απο τις μητρες

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \quad \text{και} \quad B = \begin{bmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{p1} & \dots & b_{pm} \end{bmatrix}$$



η συνθεση $F_C = F_B \circ F_A$ διδεται απο την μητρα C:

$$\begin{bmatrix} (b_{11}a_{11} + b_{12}a_{21} + \dots + b_{1m}a_{m1}), & (b_{11}a_{12} + \dots + b_{1m}a_{m2}), & \dots, & (b_{11}a_{1n} + \dots + b_{1m}a_{mn}) \\ (b_{21}a_{11} + b_{22}a_{21} + \dots + b_{2m}a_{m1}), & (b_{21}a_{12} + \dots + b_{2m}a_{m2}), & \dots, & (b_{21}a_{1n} + \dots + b_{2m}a_{mn}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ (b_{p1}a_{11} + b_{p2}a_{21} + \dots + b_{pm}a_{m1}), & (b_{p1}a_{12} + \dots + b_{pm}a_{m2}), & \dots, & (b_{p1}a_{1n} + \dots + b_{pm}a_{mn}) \end{bmatrix}$$

Τη μητρα αυτη συμβολιζουμε με $C=BA$ και ονομαζουμε ΓΙΝΟΜΕΝΟ των B και A. Προσεχουμε οτι για να οριζεται αυτο το γινομενο πρεπει:

Πληθος στηλων της $B = m =$ Πληθος γραμμων της A.

Με τον συμβολισμο της προηγουμενης παραγραφου η C δεν ειναι αλλη απο την μητρα με στυλοδιανυσματα

$$C = (Ba_1, Ba_2, \dots, Ba_n) \tag{8}$$

οπου a_1, \dots, a_n τα στυλοδιανυσματα της A και Ba ειναι το γινομενο μητρων:

$$Ba = \begin{bmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{p1} & \dots & b_{pm} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{11}a_1 + \dots + b_{1m}a_m \\ \vdots \\ b_{p1}a_1 + \dots + b_{pm}a_m \end{bmatrix}$$

Για την $B \in M_K(p, m)$ και $A \in M_K(m, n)$ το γινομενο $C=BA \in M_K(p, n)$ και οπως φαίνεται παραπανω τα στοιχεια c_{ij} της C διδονται απο την

$$c_{ij} = b_{i1}a_{1j} + b_{i2}a_{2j} + \dots + b_{im}a_{mj}, \quad \text{για } i=1, \dots, p, \quad j=1, \dots, n \tag{9}$$

Απο τον ορισμο του γινομενου επεται και η ισοτητα

$$F_B \circ F_A = F_{BA} \quad (10)$$

Μητρες συνδεονται αμεσα με γραμμικες απεικονισεις και το γινομενο μητρων με την συνθεση απεικονισων. Για μητρες A, B, Γ διαστασεων $m \times n$, $n \times k$ και $k \times r$ αντιστοιχα ισχυει η προσεταιριστικη ιδιοτητα

$$\Gamma(BA) = (\Gamma B)A .$$

Τουτη συναγεται αμεσως με υπολογισμο, βασει της (9) ή απο την (10) και την αντιστοιχη ιδιοτητα για απεικονισεις $F_\Gamma \circ (F_B \circ F_A) = (F_\Gamma \circ F_B) \circ F_A$.

Ιδιαίτερο ενδιαφερον παρουσιαζουν οι "τετραγωνικες" $n \times n$ μητρες και απ αυτες οι ονομαζομενες ΑΝΤΙΣΤΡΕΨΙΜΕΣ. Η $A \in M_K(n, n)$ λεγεται αντιστρεψιμη, οταν υπαρχει μια μητρα $B \in M_K(n, n)$ με την ιδιοτητα

$$AB = BA = I_n$$

οπου η I_n η ΜΟΝΑΔΙΑΙΑ $n \times n$ μητρα :

$$I_n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} .$$

Την B συμβολιζουμε με $B=A^{-1}$ και ονομαζουμε ΑΝΤΙΣΤΡΟΦΟ της A. Αντιστρεψιμες μητρες οριζουν ισομορφισμους του K^n . Γενικωτερα μια γραμμικη απεικονιση $F: V_1 \rightarrow V_2$ λεγεται ισομορφισμος, οταν ειναι 1-1 και επι. Τοτε υπαρχει η αντιστροφη απεικονιση $F^{-1}: V_2 \rightarrow V_1$ και ειναι κι αυτη γραμμικη.

ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΗ Ολοι οι K -διανυσματικοι χωροι διαστασης n ειναι ισομορφοι μεταξυ τους.

Πραγματι, για ενα τετοιο χωρο V αν διαλεξουμε μια βαση a_1, \dots, a_n τοτε η γραμμικη απεικονιση που στελνει το $x = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$ στο (x_1, x_2, \dots, x_n) οριζει ενα ισομορφισμο

$$S_a: V \rightarrow K^n .$$

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δειξε οτι η συνθεση δυο ισομορφισμων ειναι παλι ισομορφισμος. Δειξε οτι " V_1 ισομορφικος προς τον V_2 " ειναι μια σχεση ισοδυναμιας στο συνολο των K -διανυσματικων χωρων.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δειξε οτι το γινομενο AB δυο αντιστρεψιμων μητρων ειναι παλι αντιστρεψιμη μητρα και $(AB)^{-1} = (B^{-1})(A^{-1})$.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Πολλαπλασιασε με ολους τους δυνατους τροπους τις μητρες: α) $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{bmatrix}$ β) $\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ γ) $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ δ) $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

ΑΣΚΗΣΗ-4

Δείξε με τη βοήθεια της τελευταίας άσκησης της προηγούμενης παραγράφου ότι για δύο K -διανυσματικούς χώρους V_1 και V_2 διαστάσεων n και m αντιστοίχως, ισχύει: Ο χώρος $L(V_1, V_2)$ των γραμμικών απεικονίσεων του V_1 στον V_2 , είναι ισομορφος με το χώρο των μητρών $M_K(m, n)$.

ΑΣΚΗΣΗ-5

Για μια μητρά A του $M_K(m, n)$ ορίζεται η **ΑΝΑΣΤΡΟΦΟΣ** $A^t = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$ που έχει στηλες τις γραμμές της A και γραμμές τις στηλες της A . Δείξε ότι η απεικόνιση $A \mapsto A^t$ ορίζει ένα ισομορφισμό $(\dots)^t : M_K(m, n) \longrightarrow M_K(n, m)$.

Υπάρχουν ορισμένα κριτήρια με τα οποία μπορούμε να διαπιστώσουμε αν μια $n \times n$ μητρά A είναι αντιστρέψιμη ή όχι :

ΛΗΜΜΑ-1 $H \ A \in M_K(n, n)$ είναι αντιστρέψιμη, τότε και μονον όταν τα στηλοδιανύσματα της a_1, \dots, a_n είναι ανεξαρτήτα.

ΛΗΜΜΑ-2 $H \ A \in M_K(n, n)$ είναι αντιστρέψιμη, τότε και μονον όταν η αναγμένη κλιμακωτή της είναι η μοναδιαία μητρά I_n .

ΛΗΜΜΑ-3 $H \ A \in M_K(n, n)$ είναι αντιστρέψιμη, τότε και μονον όταν το ομογενές σύστημα $Ax=0$ έχει μοναδική λύση την τετριμμένη $x=0$.

Οι αποδείξεις συναγονται αμεσώς από τα προηγούμενα. Πραγματι, για το λήμμα-1 παρατηρούμε ότι η (7) συνεπαγεται

$$A \text{ αντιστρέψιμη} \Leftrightarrow \text{Im}A = \langle a_1, \dots, a_n \rangle = K^n.$$

Το λήμμα-2 είναι συνέπεια του ότι τα a_1, \dots, a_n είναι ανεξαρτήτα τότε και μονον όταν οι αντιστοιχές στηλες της αναγμένης κλιμακωτής είναι ανεξαρτήτες. Το λήμμα-3 είναι άμεση συνέπεια του λήμματος-2.

Μια απλή παρατήρηση μας υπαγορεύει ένα πρακτικό τρόπο υπολογισμού της αντιστροφού. Αν συμβολίσω με b_1, \dots, b_n τα στηλοδιανύσματα της αντιστροφού $B=A^{-1}$, τότε τα διανύσματα αυτά είναι λύσεις των μη ομογενών συστημάτων

$$Ab_i = e_i \quad \text{οπου } i=1, 2, \dots, n \quad (*)$$

οπου e_1, \dots, e_n τα στηλοδιανύσματα της μοναδιαίας μητρής I_n . Παρατηρώ λοιπόν ότι όλα τα γραμμικά συστήματα (*) για $i=1, \dots, n$ έχουν την ίδια μητρά A (αλλάζει για κάθε i μόνο η επηξημένη). Αν λοιπόν αναγώ στην κλιμακωτή μορφή την επηξημένη (A/e_i) , η τε-

λευταια στηλη της αναγμενης κλιμακωτης θα ειναι το b_i που ζητω (ασκηση-4 §8). Μπορω λοιπον να λυσω τα n συστηματα (*) ταυτοχρο- νως αναγωντας σε κλιμακωτη τη μητρα

$$(A|I_n) = \left[\begin{array}{cccc|cccc} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ a_{31} & a_{32} & \dots & a_{3n} & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{array} \right].$$

Ευμφωνα με την παρατηρηση η αναγμενη κλιμακωτη αυτης θα ειναι η μη- τρα $(I_n|B)$. Ας κανω ενα παραδειγμα : ας βρω την αντιστροφη της

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \\ -4 & -2 & -3 \end{bmatrix} \quad (A|I_n) = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -4 & -2 & -3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \quad \begin{array}{l} \gamma_2 \rightarrow \gamma_2 + 2\gamma_1 \\ \gamma_3 \rightarrow \gamma_3 + 4\gamma_1 \end{array}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 0 & 1 \end{array} \right] \quad \gamma_2 \rightarrow \gamma_2/3 \quad \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2/3 & 1/3 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 0 & 1 \end{array} \right] \quad \begin{array}{l} \gamma_1 \rightarrow \gamma_1 - \gamma_2 \\ \gamma_3 \rightarrow \gamma_3 - 2\gamma_2 \end{array}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1/3 & -1/3 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2/3 & 1/3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 8/3 & -2/3 & 1 \end{array} \right] \quad \begin{array}{l} \gamma_2 \rightarrow \gamma_2 + \gamma_3 \\ \gamma_3 \rightarrow -\gamma_3 \end{array} \quad \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1/3 & -1/3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 10/3 & -1/3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -8/3 & 2/3 & -1 \end{array} \right]$$

$$\text{Αρα } A^{-1} = \begin{bmatrix} 1/3 & -1/3 & 0 \\ 10/3 & -1/3 & 1 \\ -8/3 & 2/3 & -1 \end{bmatrix}.$$

ΑΣΚΗΣΗ-6

Βρες την αντιστροφη των μητρων:

$$\alpha) \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad \beta) \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad \gamma) \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 1 & -2 \\ -4 & -2 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \delta) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

ΑΣΚΗΣΗ-7

Δειξε οτι για αντιστρεψιμη μητρα A ισχυει $(A^{-1})^{-1} = A$. Δωσε τρια παραδειγματα μητρων με $A^{-1}=A$.

ΑΣΚΗΣΗ-8

Δειξε οτι αν a_1, \dots, a_n ειναι βαση του διανυσματικου χωρου V και ορισουμε τα διανυσματα b_j να ειναι

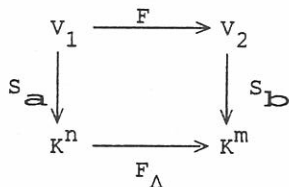
$$b_j = \lambda_{1j} a_1 + \lambda_{2j} a_2 + \dots + \lambda_{nj} a_n \quad \text{για } j=1, \dots, n$$

τοτε τα b_1, \dots, b_n ειναι παλι βαση, τοτε και μονον οταν η μη- τρα Δ των (λ_{ij}) ειναι αντιστρεψιμη.

ΑΣΚΗΣΗ-9

Εστω $A \in M_K(n, n)$ αντιστρεψιμη μητρα και $B \in M_K(n, m)$. Δειξε οτι η A και η AB εχουν την ιδια ταξη.

Εστω ότι a_1, \dots, a_n και b_1, \dots, b_m είναι βάσεις των K -διανυσματικών χώρων V_1 και V_2 αντίστοιχα. Εστω και $F : V_1 \rightarrow V_2$ γραμμική απεικόνιση. Χρησιμοποιώντας τους



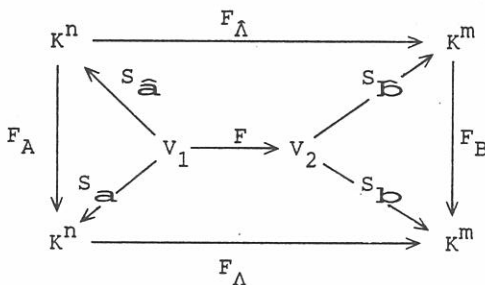
ισομορφισμούς S_a και S_b που ορισθηκαν στην προηγουμενη παραγραφο, παιρνομε το διπλανο μεταθετικο διαγραμμα απεικονισων .

$$F_A \circ S_a = S_b \circ F .$$

Η γραμμική απεικόνιση $F_A = S_b \circ F \circ (S_a)^{-1}$ οριζεται απο την μητρα Λ της οποιας τα στυλοδιανυσματα λ_i είναι οι συντεταγμενες των $F(a_i)$ ως προς τη βαση b_1, \dots, b_m :

$$F(a_i) = \lambda_{1i} b_1 + \lambda_{2i} b_2 + \dots + \lambda_{mi} b_m \quad \text{για } i=1, \dots, n .$$

Η μηκη μητρα Λ λεγεται μητρα παραστασης της F ως προς τις βάσεις a και b . Αν χρησιμοποιη-



σομε αλλες βάσεις

$\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_n$ του V_1 και $\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_m$ του V_2 , τότε προκυπτει το διπλανο διαγραμμα στο οποιο οι μητρες A και B λεγονται μητρες αλλαγης βασης οριζονται μεσω των γραμμικων

απεικονισων $F_A = S_a \circ (S_{\hat{a}})^{-1}$ και $F_B = S_b \circ (S_{\hat{b}})^{-1}$. Απο τον ορισμο τους οι μητρες A και B ικανοποιουν τις σχεσεις:

$$\left. \begin{aligned} \hat{a}_i &= \alpha_{1i} a_1 + \alpha_{2i} a_2 + \dots + \alpha_{ni} a_n \quad \text{για } i=1, 2, \dots, n \\ \hat{b}_j &= \beta_{1j} b_1 + \beta_{2j} b_2 + \dots + \beta_{mj} b_m \quad \text{για } j=1, 2, \dots, m. \end{aligned} \right\} (*)$$

Το διαγραμμα είναι μεταθετικο:

$$(S_b)^{-1} \circ F_B \circ S_{\hat{a}} = F = (S_b)^{-1} \circ F_A \circ S_a$$

αρα

$$F_\Lambda = (F_B)^{-1} \circ F_A \circ F_A = F_{(B^{-1})} \circ F_\Lambda \circ F_A = F_{(B^{-1})} \Lambda A$$

αρα

$$\Lambda = (B^{-1}) \Lambda A . \tag{11}$$

Γενικωτερα, δυο μητρες $\Lambda, \hat{\Lambda} \in M_K(m, n)$ λεγονται ισοδυναμες οταν υπαρχουν αντιστρεψιμες μητρες A, B ετσι ωστε να ισχυει η (11).

H (11) λοιπον δειχνει οτι οι διαφορες παραστασεις της F ως προς τις διαφορες βασεις των V_1 και V_2 ειναι μητρες ισοδυναμες μεταξυ τους. Μπορουμε να δουμε οτι και αντιστροφα, αν δυο μητρες ειναι ισοδυναμες μεταξυ τους τοτε παριστουν μια και την αυτη γραμμικη απεικονιση ως προς διαφορετικες βασεις που συνδεονται μεταξυ τους με τις (*).

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δειξε οτι η ισοδυναμια μητρων (11) ειναι μια σχεση ισοδυναμιας στο συνολο $M_K(m,n)$.

Με την βοηθεια των στοιχειωδων μητρων που οριζονται παρακατω μπορουμε να τυποποιησουμε την διαδικασια αναγωγης σε κανονικη μορφη και να βρουμε ενα απλουστατο "αντιπροσωπο" για καθε κλαση ισοδυναμων μητρων. Πραγματι, στοιχειωδεις μητρες ονομαζουμε τις $n \times n$ μητρες

$$E_{ij} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} \leftarrow i \\ \leftarrow j \end{matrix}$$

$$E_i^\lambda = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \lambda & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 1 \end{bmatrix} \quad \leftarrow i$$

$$E_{ij}^+ = \begin{bmatrix} 1 & \dots & \dots & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} \leftarrow i \\ \leftarrow j \end{matrix}$$

$$E_{ij}^- = \begin{bmatrix} 1 & \dots & \dots & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 1 & \dots & -1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} \leftarrow i \\ \leftarrow j \end{matrix}$$

- H E_{ij} προκυπτει απο την I_n εναλλασσοντας i- και j-γραμμες.
- H E_i^λ προκυπτει απο την I_n πολλαπλασιαζοντας την i-γραμμη της με $\lambda \neq 0$.
- H E_{ij}^+ (E_{ij}^-) προκυπτει απο την I_n προσθετοντας (αφαιρωντας) την j-γραμμη στην (απο την) i-γραμμη.

Εκτελωντας τον πολλαπλασιασμο μητρων με μια $n \times n$ μητρα A βλεπουμε οτι $E_{ij}A$ = Μητρα που προκυπτει απο την A εναλλασσοντας i και j γραμμες.
 $E_i^\lambda A$ = Μητρα που προκυπτει απο την A πολ/ντας την i-γραμμη της με λ.
 E_{ij}^+A (E_{ij}^-A) = Μητρα που προκυπτει απο την A προσθετοντας (αφαιρωντας) την j-γραμμη στην (απο την) i-γραμμη της.

Ετσι λοιπον, καθε στοιχειωδη μετασχηματισμο των γραμμων της A μπορουμε να τον παραστησουμε με EA οπου E καποια απο τις προηγουμενες στοιχειωδεις μητρες. Μ αυτο λοιπον τον τροπο η προταση της παραγραφου 4 διατυπωνεται ως εξης:

ΠΡΟΤΑΣΗ-1 Για κάθε μητρα $A \in M_K(n,m)$ υπάρχουν στοιχειωδεις μητρες $E_1, E_2, \dots, E_t \in M_K(n,n)$ ετσι ωστε το γινομενο μητρων

$$E_t E_{t-1} \dots E_2 E_1 A = B$$

οπου B η ανηγμενη κλιμακωτη της A .

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δειξε οτι οι στοιχειωδεις μητρες ειναι αντιστρεψιμες και συγκεκριμενα ισχυει:

$$E_{ij} E_{ij} = I_n, \quad E_i^\lambda E_i(1/\lambda) = I_n, \quad E_{ij}^+ E_{ij}^- = I_n.$$

ΑΣΚΗΣΗ-3 Προσδιορισε τις E_1, \dots, E_t της προτασης-1 στην περιπτωση του παραδειγματος αναγωγης της σελ. 10.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Δειξε οτι μια $n \times n$ μητρα ειναι αντιστρεψιμη τοτε και μονον, οταν ειναι γινομενο στοιχειωδων $n \times n$ μητρων.

ΑΣΚΗΣΗ-5 Δειξε οτι για καθε μητρα $A \in M_K(m,n)$ υπαρχει αντιστρεψιμη P ετσι ωστε $PA=B$, οπου B η ανηγμενη κλιμακωτη της A .

Τις στοιχειωδεις πραξεις που εκτελουμε μεταξυ των γραμμων μιας μητρας A μπορουμε να τις κανουμε και μεταξυ των στηλων της. Μαλιστα οι πραξεις αυτες τυποποιουνται με τις ιδιες στοιχειωδεις μητρες που ορισαμε προηγουμενως. Αυτη τη φορα ομως πολλαπλασιαζουμε την A απο τα δεξια (αντι απο τα αριστερα που καναμε προηγουμενως). Πραγματι εκτελωντας τους πολλαπλασιασμους μητρων βελπουμε οτι:

AE_{ij} = Μητρα που προκυπτει απο την A εναλλασσοντας i - και j -στηλες.

AE_i^λ = Μητρα που προκυπτει απο την A πολ/ντας την i -στηλη της με λ .

AE_{ij}^+ (AE_{ij}^-) = Μητρα που προκυπτει απο την A προσθετοντας (αφαιρωντας) την i -στηλη στην (απο την) j -στηλη της.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δειξε οτι οι παραπανω στοιχειωδεις πραξεις μεταξυ των στηλων μιας μητρας A δεν αλλαζουν την ταξη της A . Δειξε γενικωτερα οτι η A και η AQ , οπου Q αντιστρεψιμη μητρα, εχουν την ιδια ταξη.

ΠΡΟΤΑΣΗ-2 Καθε μητρα $A \in M_K(m,n)$ ειναι ισοδυναμη με μια μητρα της μορφης $I_{mn}^k =$

$$\begin{bmatrix} 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 \end{bmatrix} \leftarrow k\text{-γραμμη}$$

k ειναι η ταξη της A .

Πραγματι, σύμφωνα με την πρόταση-1 υπάρχουν στοιχειώδεις E_1, \dots, E_t έτσι ώστε η ανηγμένη κλιμακώτη της A να είναι

$$B = E_t E_{t-1} \dots E_2 E_1 A \quad .$$

Η B θα έχει k το πλήθος κυρίες στήλες και $n-k$ δευτερευουσες που θα είναι γραμμικοί συνδυασμοί των k κυριών στηλών της B . Αυτό συνεπαγεται ότι κάνοντας στοιχειώδεις μετασχηματισμούς των στηλών της B μπορούμε να την αναγάγουμε στην μορφή I_{mn}^k (π.χ. παρε την αναστροφή B^t και αναγάγε την σε κλιμακώτη με στοιχειώδεις μετασχηματισμούς γραμμών της B^t που είναι στοιχειώδεις μετασχηματισμοί στηλών της B). Επομένως υπάρχουν στοιχειώδεις $n \times n$ μητρες F_1, \dots, F_σ έτσι ώστε:

$$I_{mn}^k = B F_1 \dots F_\sigma = (E_t \dots E_1 A) F_1 \dots F_\sigma = P A Q$$

όπου οι P, Q είναι οι αντιστρεψιμες μητρες $P = E_t \dots E_1, Q = F_1 \dots F_\sigma$. Οι A και I_{mn}^k είναι λοιπόν ισοδυναμες. ο.ε.δ.

Άμεση συνέπεια της προηγούμενης είναι και η πρόταση:

ΠΡΟΤΑΣΗ-3 Δύο μητρες $A, B \in M_K(m, n)$ είναι ισοδυναμες τότε και μονον, όταν έχουν την ίδια ταξη.

ΑΣΚΗΣΗ-7 Θεώρησε τις γραμμες μιας μητρας $A \in M_K(m, n)$ σαν διανυσματα του K^n και τις στήλες της σαν διανυσματα του K^m . Δείξε ότι, $k =$ ταξη της $A =$ μέγιστο πλήθος ανεξαρτητων στηλών της $A =$ μέγιστο πλήθος ανεξαρτητων γραμμών της A .

ΑΣΚΗΣΗ-8 Δείξε ότι οι στοιχειώδεις πράξεις μεταξύ στηλών μιας μητρας δεν μεταβαλλουν την ταξη της.

ΑΣΚΗΣΗ-9 Εστω $A \in M_K(n, n)$. Με την βοήθεια της A ορίζεται η γραμμική απεικόνιση $P_A : M_K(n, m) \rightarrow M_K(n, m)$ με $P_A(B) = AB$. Δείξε ότι η P_A είναι ισομορφισμός τότε και μονον, όταν η A είναι αντιστρεψιμη.

ΑΣΚΗΣΗ-10 Εστω ότι V_1 και V_2 είναι K -διανυσματικοί χώροι διαστάσεων n και m αντιστοιχώς. Εστω και $F : V_1 \rightarrow V_2$ γραμμική απεικόνιση. Δείξε ότι υπάρχει βάση a_1, \dots, a_n του V_1 και βάση b_1, \dots, b_m του V_2 ως προς τις οποίες η μητρα παραστάσης της F είναι η μητρα I_{mn}^k . Δείξε ότι για τις βάσεις αυτές $F(a_1) = b_1, \dots, F(a_k) = b_k, F(a_{k+1}) = 0, \dots, F(a_n) = 0$. $k =$ ταξη της F .

ΑΣΚΗΣΗ-11 Δείξε ότι η ανηγμένη κλιμακώτη της μητρας A είναι μονοσημαντά ορισμένη.

§ 11

ΕΣΩΤΕΡΙΚΟ ΓΙΝΟΜΕΝΟ

Έτσι ονομάζουμε μια απεικόνιση $F: V \times V \longrightarrow C$, όπου ο V είναι C -διανυσματικός χώρος (μιγαδικός) και η F έχει τις ιδιότητες:

- Τα $F(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ και $F(\mathbf{y}, \mathbf{x})$ είναι συζηγείς μιγαδικοί αριθμοί.
- Για σταθερό \mathbf{y} η $F(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ είναι γραμμική ως προς \mathbf{x} .
- Η F είναι θετικά ορισμένη, δηλ $F(\mathbf{x}, \mathbf{x}) > 0$ για κάθε \mathbf{x} του V και $F(\mathbf{x}, \mathbf{x}) = 0$ τότε και μόνον, όταν $\mathbf{x} = \mathbf{0}$.

Τυπικό παράδειγμα είναι ο διανυσματικός χώρος C^n με το λεγόμενο κανονικό εσωτερικό γινόμενο (\mathbf{x}, \mathbf{y}) που ορίζεται με την

$$(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = x_1 \bar{y}_1 + x_2 \bar{y}_2 + \dots + x_n \bar{y}_n$$

Η παύλα συμβολίζει τον συζηγη μιγαδικό: $\zeta = a + i\beta$, $\bar{\zeta} = a - i\beta$.

Απο την α) και β) συμπεραίνουμε ότι ως προς την δεύτερη μεταβλητή:

$$F(\mathbf{x}, a_1 \mathbf{y}_1 + a_2 \mathbf{y}_2) = \bar{a}_1 F(\mathbf{x}, \mathbf{y}_1) + \bar{a}_2 F(\mathbf{x}, \mathbf{y}_2).$$

Για πραγματικούς διανυσματικούς χώρους ορίζεται αναλόγα το εσωτερικό γινόμενο σαν μια απεικόνιση $F: V \times V \longrightarrow R$ με τις ιδιότητες:

α') $F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = F(\mathbf{y}, \mathbf{x})$ για κάθε \mathbf{x}, \mathbf{y} από το V .

β) και γ) όπως και προηγουμένως.

Η α' σε συνδυασμό με την β συνεπάγεται πάλι ότι το πραγματικό εσωτερικό γινόμενο είναι διγραμμική απεικόνιση, δηλαδή σταθεροποιώντας την μία μεταβλητή παίρνουμε μια γραμμική απεικόνιση ως προς την άλλη. Ένας μιγαδικός χώρος εφοδιασμένος με εσωτερικό γινόμενο λέγεται unitary. Ένα εσωτερικό γινόμενο που ικανοποιεί τα α, β, γ λέγεται συχνά και ερμιτιανό εσωτερικό γινόμενο. Ένας πραγματικός χώρος εφοδιασμένος με εσωτερικό γινόμενο λέγεται ΕΥΚΛΕΙΔΙΟΣ. Ένα εσωτερικό γινόμενο που ικανοποιεί τα α', β, γ λέγεται ευκλείδειο εσωτερικό γινόμενο. Τυπικό παράδειγμα είναι ο R^n με εσωτερικό γινόμενο:

$$(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n$$

Τούτο λέγεται κανονικό εσωτερικό γινόμενο του R^n .

Το εσωτερικό γινόμενο είναι μια προσθετή δομή στο διανυσματικό χώρο που μας επιτρέπει να ορίσουμε την έννοια του μήκους, της απόστασης και στην περίπτωση του ευκλείδειου χώρου ακόμα και την έννοια της γωνίας. Αποδεικνύεται ότι τα σημεία ενός τρισδιάστατου ευκλείδειου χώρου πληρούν τα αξιώματα της ευκλείδειας γεωμετρίας. Σ αυτό ακριβώς οφείλεται και η ονομασία των ευκλείδειων χώρων που "γενικεύουν την ευκλείδεια γεωμετρία σε περισσότερες διαστάσεις". Στην παραγρα-

φο αυτη θα ασχοληθω με ευκλειδιους χωρους. Κατ αρχην οι βασικες γεωμετρικες εννοιες:

Στα επομενα με V θα συμβολιζω ενα ευκλειδιο χωρο η διαστασεων και με (\dots, \dots) το εσωτερικο του γινομενο. Οριζω:

Μηκος $|\mathbf{x}|$ του διανυσματος \mathbf{x} τον αριθμο $|\mathbf{x}| = (\mathbf{x}, \mathbf{x})^{\frac{1}{2}}$

Αποσταση των \mathbf{x}, \mathbf{y} τον αριθμο $|\mathbf{x} - \mathbf{y}|$.

Γωνια των \mathbf{x}, \mathbf{y} (οταν και τα δυο ειναι $\neq 0$) την μονοσημαντα ορισμενη $\varphi \in [0, \pi]$ ετσι ωστε

$$\cos \varphi = (\mathbf{x}, \mathbf{y}) / (|\mathbf{x}| |\mathbf{y}|)$$

Για να εχει νοημα ο τελευταιος ορισμος πρεπει να δειξω οτι

$$-1 \leq (\mathbf{x}, \mathbf{y}) / (|\mathbf{x}| |\mathbf{y}|) \leq 1 \quad \text{που ισοδυναμει με}$$

$$|(\mathbf{x}, \mathbf{y})| \leq |\mathbf{x}| |\mathbf{y}|. \quad (12)$$

Η τελευταια ανισοτητα λεγεται ανισοτητα του SCHWARZ και ισχυει διοτι για καθε \mathbf{x}, \mathbf{y} απο το V

$$0 \leq (\lambda \mathbf{x} + \mathbf{y}, \lambda \mathbf{x} + \mathbf{y}) = \lambda^2 (\mathbf{x}, \mathbf{x}) + 2\lambda (\mathbf{x}, \mathbf{y}) + (\mathbf{y}, \mathbf{y})$$

Για να εχει το πολυωνυμο δεξια σταθερο προσημο πρεπει η διακρινουσα

$$(\mathbf{x}, \mathbf{y})^2 - (\mathbf{x}, \mathbf{x})(\mathbf{y}, \mathbf{y}) \leq 0.$$

Τουτη ειναι ισοδυναμη με την (12). ο.ε.δ.

ΑΣΚΗΣΗ--1 Δειξε οτι $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = |\mathbf{x}| |\mathbf{y}|$ τοτε και μονον, οταν τα \mathbf{x}, \mathbf{y} ειναι γραμμικα εξαρτημενα.

ΑΣΚΗΣΗ--2 Δειξε τις ιδιοτητες του μηκους:

- 1) $|\mathbf{x}| \geq 0$ και $|\mathbf{x}| = 0$ μονον οταν $\mathbf{x} = 0$.
- 2) $|\lambda \mathbf{x}| = |\lambda| |\mathbf{x}|$ για καθε \mathbf{x} του V και λ του R .
- 3) $|\mathbf{x} + \mathbf{y}| \leq |\mathbf{x}| + |\mathbf{y}|$.

ΑΣΚΗΣΗ--3 Δειξε οτι για πραγματικους αριθμους $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ και β_1, \dots, β_n ισχυει

$$(\alpha_1 \beta_1 + \dots + \alpha_n \beta_n) \leq (\alpha_1^2 + \dots + \alpha_n^2)^{\frac{1}{2}} (\beta_1^2 + \dots + \beta_n^2)^{\frac{1}{2}}$$

Οταν $|\mathbf{x}| = 1$ τοτε το \mathbf{x} λεγεται ΜΟΝΑΔΙΑΙΟ διανυσμα.

Οταν $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0$ τα διανυσματα \mathbf{x}, \mathbf{y} λεγονται ΚΑΘΕΤΑ η ορθογωνια μεταξυ τους. Στην περιπτωση του R^n με το κανονικο εσωτερικο γινομενο

$$\mathbf{x} = 1 \text{ ισοδυναμει με την } x_1^2 + \dots + x_n^2 = 1$$

$$(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0 \text{ ισοδυναμει με την } x_1 y_1 + \dots + x_n y_n = 0.$$

ΑΣΚΗΣΗ--4 Δειξε οτι τα μοναδιαια διανυσματα του R^2 με το κανονικο εσ. γιν. ειναι της μορφης $(\cos \varphi, \sin \varphi)$ με $\varphi \in [0, 2\pi]$.

ΑΣΚΗΣΗ-5 Δείξε ότι η ιδιότητα $(\mathbf{a}, \mathbf{x})=0$ για κάθε \mathbf{x} του V , συνεπαγεται ότι $\mathbf{a}=\mathbf{0}$.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Στο \mathbb{R}^n με το κανονικό εσωτερικό γινόμενο, δείξε ότι για κάθε $n \times n$ μητρα A με αναστροφή A^t ισχύει:

$$(A\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (\mathbf{x}, A^t\mathbf{y}) \quad \text{για κάθε } \mathbf{x}, \mathbf{y} \text{ του } \mathbb{R}^n.$$

ΑΣΚΗΣΗ-7 Εστω (\dots, \dots) το κανονικό εσωτερικό γινόμενο του \mathbb{R}^n και A αντιστρέψιμη πραγματική $n \times n$ μητρα. Δείξε ότι

$$f_A(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (A\mathbf{x}, A\mathbf{y})$$

ορίζει ένα άλλο εσωτερικό γινόμενο στον χώρο \mathbb{R}^n . Γιατί πρέπει η A να είναι αντιστρέψιμη;

ΑΣΚΗΣΗ-8 Δείξε ότι για αντιστρέψιμη $n \times n$ μητρα A και η αναστροφός A^t είναι αντιστρέψιμη και $(A^t)^{-1} = (A^{-1})^t$. Εστω ότι $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$ είναι τα στηλοδιανύσματα της $n \times n$ πραγματικής μητρας A . Δείξε ότι η μητρα B με στοιχεία $b_{ij} = (\mathbf{a}_i, \mathbf{a}_j)$ είναι αντιστρέψιμη όταν η A είναι αντιστρέψιμη και ισχύει η ισότητα $B = A^t A$.

ΑΣΚΗΣΗ-9 Εστω V χώρος διαστάσης n με εσ. γιν. (\dots, \dots) . Εστω ότι $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$ είναι βάση του V . Δείξε ότι η μητρα B με στοιχεία $b_{ij} = (\mathbf{a}_i, \mathbf{a}_j)$ είναι αντιστρέψιμη. Δείξε ότι οι συντεταγμένες x_1, \dots, x_n του διανύσματος $\mathbf{x} = x_1\mathbf{a}_1 + \dots + x_n\mathbf{a}_n$ και τα εσωτερικά γινόμενα $y_1 = (\mathbf{x}, \mathbf{a}_1), y_2 = (\mathbf{x}, \mathbf{a}_2), \dots, y_n = (\mathbf{x}, \mathbf{a}_n)$ συνδέονται με την σχέση $B\mathbf{x}_0 = \mathbf{y}$, όπου $\mathbf{x}_0 = (x_1, \dots, x_n)$. Συμπερανε ότι για να γνωρίζουμε ένα διάνυσμα αρκεί να ξέρουμε τα εσωτερικά του γινόμενα $(\mathbf{x}, \mathbf{a}_i)$ με όλα τα διανύσματα μιας βάσης του V .

ΑΣΚΗΣΗ-10 Προσδιορίσε τις φυσικές συντεταγμένες του διανύσματος \mathbf{x} του \mathbb{R}^3 του οποίου το εσωτερικό γινόμενο με τα διανύσματα $(1, -1, 1)$, $(-1, 1, 0)$ και $(0, 1, -1)$ είναι οι αριθμοί $-2, 7$ και 5 αντίστοιχως.

ΑΣΚΗΣΗ-11 Προσδιορίσε τις φυσικές συντεταγμένες του διανύσματος \mathbf{x} του \mathbb{R}^4 του οποίου το εσωτερικό γινόμενο με τα διανύσματα $(1, 1, -1, 1)$, $(1, -1, 1, 1)$, $(1, 1, 1, 1)$ και $(1, -1, -1, 1)$ είναι αντίστοιχα οι αριθμοί $1, 2, 3, 4$.

ΑΣΚΗΣΗ-12 Εστω V διανυσματικός χώρος με εσ. γιν. (\dots, \dots) . Δείξε ότι το σύνολο των διανυσμάτων του \mathbf{x} που είναι κάθετα σε n διανύσματα $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$ του V , αποτελεί ένα υποχώρο του V . Τούτος λέγεται ορθογώνιο συμπλήρωμα του $\langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \rangle = W$ και συμβολίζεται με W^\perp .

ΑΣΚΗΣΗ-13 Δοθέντων m διανυσματων του R^n
 $a_i = (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in})$ για $i=1, 2, \dots, m$
 δειξε οτι το ορθογωνιο συμπληρωμα του $W = \langle a_1, \dots, a_m \rangle$ ως προς το κανονικο εσωτερικο γινομενο, προσδιοριζεται λυνοντας το ομογενες συστημα με μητρα A της οποιας οι γραμμες ειναι οι συντεταγμενες των a_i . Συμπερανε οτι $\dim(W^\perp) = n - k$, οπου k η ταξη της A .

ΑΣΚΗΣΗ-14 Με τα δεδομενα της προηγουμενης ασκησης δειξε οτι $W \cap W^\perp = \{0\}$. Δειξε επισης οτι οταν τα a_1, \dots, a_m ειναι ανεξαρτητα, τοτε υπαρχει βαση b_1, \dots, b_{n-m} των λυσεων του ομογενους συστηματος ετσι ωστε τα a_i μαζυ με τα b_j να αποτελουν βαση του R^n .

ΑΣΚΗΣΗ-15 Συμπληρωσε με τον τροπο της προηγουμενης ασκησης τα $(1, 1, 1, 0)$, $(2, 1, 1, 1)$ σε μια βαση του R^4 .

ΑΣΚΗΣΗ-16 Προσδιορισε το ορθογωνια συμπληρωμα του υποχωρου του R^5 που παραγεται απο τα διανυσματα $(1, 0, 1, 0, 1)$, $(1, 1, 0, 0, 1)$ και $(1, 0, 0, 0, 1)$.

Γενικωτερα απο τις προηγουμενες ασκησεις αν W ειναι διανυσματικος υποχωρος του χωρου V που ειναι εφοδιασμενος με εσωτερικο γινομενο (\dots, \dots) , οριζεται το ορθογωνιο συμπληρωμα W^\perp του W , σαν το συνολο

$$W^\perp = \{x \text{ του } V, \text{ που ειναι καθετα σε καθε } y \text{ του } W\}$$

Το W^\perp ειναι διανυσματικος υποχωρος του V , εχει $W \cap W^\perp = \{0\}$ και την επομενη ιδιοτητα που χαρακτηριζει γενικωτερα ενα "συμπληρωμα" ενος διανυσματικου υποχωρου:

$$\left. \begin{array}{l} \text{Καθε } x \text{ του } V \text{ γραφεται με ενα και μοναδικο τροπο} \\ x = x_1 + x_2 \\ \text{οπου } x_1 \in W \text{ και } x_2 \in W^\perp. \end{array} \right\} (*)$$

Γραφουμε τοτε

$$V = W \oplus W^\perp$$

και λεμε οτι το V ειναι ευθυ αθροισμα των W και W^\perp . Δοθεντος υποχωρου W ονομαζουμε γενικωτερα συμπληρωμα του W εναν οποιοδηποτε υποχωρο U του V που εχει την ιδιοτητα (*) με $x_1 \in W$ και $x_2 \in U$. Γραφουμε παλι $V = W \oplus U$ και λεμε οτι ο V ειναι ευθυ αθροισμα των W και U . Το επομενο παραδειγμα δειχνει οτι υπαρχουν πολλα συμπληρωματα δοθεντος υποχωρου. Πραγματι αν στο R^3 θεωρησουμε το επιπεδο που διδεται απο την εξισωση $x_3 = 0$, τουτο εχει σαν συμπληρωμα

μια οποιαδήποτε "ευθεία" $\langle (a_1, a_2, a_3) \rangle$ με $a_3 \neq 0$. Το ορθογώνιο συμπλήρωμα εν τούτοις είναι μόνοσημαντα ορισμένο για κάθε υποχώρο W . Στο προηγούμενο παραδειγμα λ.χ. το ορθογώνιο συμπλήρωμα του υποχώρου W που χαρακτηρίζεται από την $x_3=0$ είναι ο " x_3 -αξονας" $\langle (0, 0, 1) \rangle$.

Δοθέντων δυο υποχώρων W_1 και W_2 ενός K -διανυσματικού χώρου V , ονομάζουμε **ΑΘΡΟΙΣΜΑ** των W_1 και W_2 τον υποχώρο $\langle W_1 \cup W_2 \rangle$ που συμβολίζουμε με $W_1 + W_2$. Συμπληρώνοντας μια βάση της τομής $W_1 \cap W_2$ σε μια βάση του W_1 και κατοπιν την ίδια βάση σε μια βάση του W_2 συμπεραίνουμε ότι στην περίπτωση που ο V έχει πεπερασμένη διάσταση ισχύει:

$$\dim(W_1 + W_2) = \dim W_1 + \dim W_2 - \dim(W_1 \cap W_2) \quad (13)$$

ΑΣΚΗΣΗ-17 Εστω ότι W_1 και W_2 είναι διανυσματικοί υποχώροι του K -διανυσματικού χώρου V . Δείξε ότι $V = W_1 \oplus W_2$ τότε και μόνον όταν ισχύουν οι δυο ιδιότητες:

- α) $V = W_1 + W_2$
- β) $W_1 \cap W_2 = \{0\}$

ΑΣΚΗΣΗ-18 Εστω $V = W_1 \oplus W_2$ με V, W_1 και W_2 όπως στην προηγούμενη άσκηση. Τότε εξ ορισμού κάθε \mathbf{x} του V γραφεται σαν άθροισμα $\mathbf{x} = \mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2$, με $\mathbf{x}_1 \in W_1$ και $\mathbf{x}_2 \in W_2$. Δείξε ότι η απεικόνιση $P(\mathbf{x}) = \mathbf{x}_1$ είναι γραμμική $P: V \rightarrow V$ και ικανοποιεί

α) $P^2 = P$

β) $(I-P)^2 = (I-P)$, όπου I η ταυτοτική απεικόνιση του V .

Δείξε ότι και αντιστροφα κάθε γραμμική απεικόνιση P με την ιδιότητα α) ορίζει τους υποχώρους $W_1 = \ker P$ και $W_2 = \text{Im} P$ και $V = W_1 \oplus W_2$.

ΑΣΚΗΣΗ-19 Δείξε ότι για κάθε υποχώρο W του διανυσματικού χώρου V με εσωτερικό γινόμενο (\dots) ισχύει $(W^\perp)^\perp = W$

ΑΣΚΗΣΗ-20 Γενικεύοντας το ευθυ άθροισμα γράφουμε

$$V = W_1 \oplus W_2 \oplus \dots \oplus W_k$$

οταν κάθε \mathbf{x} του διανυσματικού χώρου V γραφεται σαν άθροισμα

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 + \dots + \mathbf{x}_k \quad \text{με} \quad \mathbf{x}_1 \in W_1, \mathbf{x}_2 \in W_2, \dots, \mathbf{x}_k \in W_k$$

με ένα και μοναδικό τρόπο.

Οι W_1, \dots, W_k είναι υποχώροι του V και λεμε ότι ο V είναι το ευθυ άθροισμα αυτών των υποχώρων. Δείξε ότι γι αυτά τα W_i ισχύει:

$$W_1 \cap W_2 = \{0\}, (W_1 \oplus W_2) \cap W_3 = \{0\}, (W_1 \oplus W_2 \oplus W_3) \cap W_4 = \{0\}, \dots \text{ κ.τ.λ.}$$

Ετσι ονομάζεται μια βάση a_1, \dots, a_n του χώρου V με εσωτερικό γινόμενο (\dots) , που αποτελείται από μοναδιαία και ανα δυο κάθετα μεταξύ τους διανύσματα. Π.χ. στο \mathbb{R}^n με το κανονικό εσωτερικό γινόμενο η κανονική βάση είναι ορθοκανονική. Γενικότερα η ορθοκανονική βάση χαρακτηρίζεται από τις εξισώσεις

$$(a_i, a_j) = \delta_{ij} \quad \text{για } i, j=1, \dots, n \quad (14)$$

n είναι η διάσταση του χώρου και δ_{ij} το σύμβολο του Kronecker που παίρνει την τιμή 1 όταν $i=j$ και 0 όταν $i \neq j$. Οπως γνωρίζουμε, κάθε διάνυσμα x του V γράφεται σαν γραμμικός συνδυασμός των διανυσμάτων δοθείσας βάσης

$$x = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n$$

όπου τα x_1, \dots, x_n λέγονται συντεταγμένες του x ως προς αυτή τη βάση. Η εύρεση των συντεταγμένων ενός διανυσματος ως προς μια αυθαίρετη βάση απαιτεί συνήθως τη λύση ενός γραμμικού συστήματος. Αντιθέτως η εύρεση των συντεταγμένων ως προς μια ορθοκανονική βάση δεν απαιτεί παρά ένα εσωτερικό πολλαπλασιασμό με το αντίστοιχο βασικό διάνυσμα.

$$x_i = (x, a_i) \quad \text{για } i=1, \dots, n \quad \text{όταν η βάση } a_1, \dots, a_n \text{ είναι ορθοκανονική.}$$

Τούτη η ευκολία κάνει τις ορθοκανονικές βάσεις (ενός χώρου με εσ. γιν.) πολύ χρήσιμες. Υπάρχει μάλιστα μια γενική μέθοδος (των Gram-Schmidt) με την οποία κατασκευάζουμε ορθοκανονική βάση ξεκινώντας από μια αυθαίρετη βάση b_1, \dots, b_n του χώρου V . Τούτη η κατασκευή γίνεται επαγωγικά, ως εξής:

$$a_1 = b_1 / |b_1|.$$

$$a_2 = c_2 / |c_2| \quad \text{όπου } c_2 = b_2 - (b_2, a_1) a_1$$

$$a_3 = c_3 / |c_3| \quad \text{όπου } c_3 = b_3 - (b_3, a_2) a_2 - (b_3, a_1) a_1$$

$$\vdots$$

$$a_n = c_n / |c_n| \quad \text{όπου } c_n = b_n - (b_n, a_{n-1}) a_{n-1} - \dots - (b_n, a_1) a_1.$$

Παρατηρούμε ότι για κάθε $i=1, \dots, n$ ισχύει

$$a_i \in \langle b_1, \dots, b_i \rangle \quad (*)$$

Επίσης τα διανύσματα που χρησιμοποιούμε βοηθητικά $c_i \neq 0$.

Πραγματι, $c_i = 0$, ισοδυναμει με την

$$b_i - (b_i, a_{i-1})a_{i-1} - \dots - (b_i, a_1)a_1 = 0.$$

Τουτη παλι, λογω της (*) συνεπαγεται οτι τα b_1, \dots, b_i ειναι γραμμικα εξαρτημενα, αποπον. Ευκολα διαπιστωνουμε οτι καθε a_i ειναι καθετο σ ολα τα προηγουμενα a_{i-1}, \dots, a_1 .

Ιδιαιτερο ενδιαφερον παρουσιαζουν οι μητρες $n \times n$ διαστασεων των οποιων τα στηλοδιανυσματα $a_i = (a_{1i}, a_{2i}, \dots, a_{ni})$ αποτελουν ορθοκανονικη βαση του R^n . Οι μητρες αυτες λεγονται ορθογωνιες και χαρακτηριζονται απο την σχεση (14) που ειναι ισοδυναμη με την

$$(A^t)A = I \quad (15)$$

οπου I η μοναδιαια $n \times n$ μητρα και A η μητρα που εχει στηλοδιανυσματα τα a_i .

Στις επομενες ασκησεις υποτιθεται οτι η μετρικη του R^n ειναι η κανονικη.

ΑΣΚΗΣΗ-1

Δειξε οτι η (15) ειναι ισοδυναμη με την $(Ax, Ay) = (x, y)$ για καθε x, y του R^n .

ΑΣΚΗΣΗ-2

Δειξε οτι καθε μοναδιαιο διανυσμα του R^2 γραφεται $(\cos\phi, \sin\phi)$ για καταλληλη γωνια ϕ . Δειξε ακομη οτι καθε 2×2 ορθογωνια μητρα ειναι της μορφης $\begin{bmatrix} \cos\phi & -\sin\phi \\ \sin\phi & \cos\phi \end{bmatrix}$ η $\begin{bmatrix} \cos\phi & \sin\phi \\ \sin\phi & -\cos\phi \end{bmatrix}$.

ΑΣΚΗΣΗ-3

Δειξε οτι τα διαφορα του O διανυσματα a_1, \dots, a_k που ειναι μεταξυ τους καθετα ειναι και ανεξαρτητα.

ΑΣΚΗΣΗ-4

Ορθοκανονικοποιησε τη βαση του R^3 που αποτελειται απο τα διανυσματα $(1,1,1)$, $(1,-1,1)$ και $(1,1,0)$.

ΑΣΚΗΣΗ-5

Δειξε οτι αν η $n \times n$ μητρα A ειναι ορθογωνια τοτε και η αναστροφος της A^t ειναι επισης ορθογωνια.

ΑΣΚΗΣΗ-6

Δειξε οτι το γινομενο ορθογωνιων μητρων ειναι παλι ορθογωνια μητρα. Δειξε ακομη οτι οι ορθογωνιες μητρες ειναι αντιστρεψιμες και η αντιστροφη τους ειναι παλι ορθογωνια.

ΑΣΚΗΣΗ-7

Εστω a_1, \dots, a_n ορθοκανονικη βαση του διαν. χωρου V με εσωτερικο γινομενο. Δειξε οτι τα διανυσματα

$$b_i = b_{1i}a_1 + b_{2i}a_2 + \dots + b_{ni}a_n \text{ για } i=1, \dots, n$$

αποτελουν παλι ορθοκανονικη βαση, τοτε και μονον, οταν η μητρα B των (b_{ij}) ειναι ορθογωνια.

ΑΣΚΗΣΗ-8 Εστω B η $n \times n$ αντιστρεψιμη μητρα με στήλες τα b_1, \dots, b_n του \mathbb{R}^n . Εστω C η μητρα με στήλες τα $c_1=b_1, c_2, \dots, c_n$ και A η μητρα με στήλες τα a_1, \dots, a_n που οριζονται απο την ορθοκανονικοποιηση των a_1, \dots, a_n . Δειξε οτι υπαρχει μητρα Ω της μορφης $\Omega = \begin{bmatrix} 1 & * & \dots & * \\ 0 & 1 & & * \\ 0 & 0 & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$ με την ιδιοτητα $B\Omega = C$. Επισης δειξε οτι υπαρχει μητρα $\Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & \dots & 0 \\ \vdots & \lambda_2 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots \\ 0 & \dots & \lambda_n \end{bmatrix}$

(διαγωνια) ετσι ωστε $C\Lambda=A$.

ΑΣΚΗΣΗ-9 Δειξε οτι καθε αντιστρεψιμη μητρα $B \in M_{\mathbb{R}}(n, n)$ γραφεται σαν γινομενο με ενα και μοναδικο τροπο $B=A\Lambda$ σαν γινομενο μιας ορθογωνιας μητρας A και μιας ανω-τριγωνικης $\Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & 1 & & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \lambda_n \end{bmatrix}$ οπου τα $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ ειναι ολα μεγαλυτερα του 0.

ΑΣΚΗΣΗ-10 Γιατι δεν ισχυει η προηγουμενη προταση για μη-αντιστρεψιμες μητρες;

ΑΣΚΗΣΗ-11 Δειξε οτι για καθε πραγματικη $n \times n$ μητρα B υπαρχει ορθογωνια A και ανω τριγωνικη Λ οπως παραπανω με την διαφορα οτι $\lambda_1 \geq 0, \lambda_2 \geq 0, \dots, \lambda_n \geq 0$, ετσι ωστε $B = A\Lambda$.

ΑΣΚΗΣΗ-12 Αποδειξε την ανισοτητα του Schwarz για το κανονικο εσωτερικο γινομενο του \mathbb{C}^n .

ΑΣΚΗΣΗ-13 Δειξε οτι η μεθοδος ορθοκανονικοποιησης Gram-Schmidt εφαρμοζεται και για βασεις του \mathbb{C}^n και δινει ορθοκανονικες βασεις ως προς το κανονικο εσωτερικο γινομενο αυτου του χωρου. Εξετασε πως γενικευονται οι ασκησεις 8 και 9 για μιγαδικες μητρες.

Οι μαθητες κανουν 4 λαθη, που οι δασκαλοι τους οφειλουν να γνωριζουν. Η μαθηση γινεται λανθασμενα, οταν ειναι πολλη ή γινεται λανθασμενα οταν ειναι λιγη. Γινεται λανθασμενα απο την πολλη ευκολια ή γινεται λανθασμενα απο τα πολλα αδιεξοδα. Σ αυτα τα τεσσερα πραγματα δεν αντιδρουν ομοιομορφα οι διαφοροι χαρακτηρες. Πρεπει να γνωριζει κανεις το χαρακτηρα του μαθητη. Τοτε μονο μπορει να τον γλυτωσει απο τα λαθη του. Ο Δασκαλος πρεπει να προαγει το αγαθο και να σωζει απο τα λαθη.

Απο το βιβλιο Χουο Γκι (200 π.Χ.)

Η οριζούσα είναι μια απεικόνιση, που σε κάθε n το πλήθος διανυσματα του \mathbb{R}^n a_1, \dots, a_n , αντιστοιχεί έναν αριθμό $|a_1, \dots, a_n|$. Όταν τα διανυσματα αυτά είναι οι στήλες μιας μητρας A γραφώ $|A| = |a_1, \dots, a_n|$. Για $n=2$ η οριζούσα ορίζεται να είναι:

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} = x_1 y_2 - y_1 x_2$$

Για $n=3$ η οριζούσα ορίζεται να είναι:

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} = x_1 y_2 z_3 + y_1 z_2 x_3 + z_1 x_2 y_3 - x_3 y_2 z_1 - x_2 y_1 z_3 - x_1 y_3 z_2$$

Γενικευοντας τις ιδιοτητες της οριζουσας σ αυτες τις δυο απλες περιπτωσης μπορουμε να ορισουμε την οριζούσα σαν την απεικόνιση που έχει τις επομενες τρεις ιδιοτητες:

α) Γραμμικότητα ως προς κάθε μεταβλητή. Δηλαδή

$$|a_1, \dots, \lambda a_i + \mu b_i, \dots, a_n| = \lambda |a_1, \dots, a_i, \dots, a_n| + \mu |a_1, \dots, b_i, \dots, a_n|$$

για $i=1, \dots, n$.

β) Αντισυμμετρικότητα, που σημαίνει ότι εναλλαγή $a_i \leftrightarrow a_j$ δυο διανυσματων αλλάζει το προσημο της οριζουσας.

$$|a_1, \dots, a_j, \dots, a_i, \dots, a_n| = - |a_1, \dots, a_i, \dots, a_j, \dots, a_n|$$

γ) Κανονικότητα, που σημαίνει ότι η τιμή της στην κανονική βάση του \mathbb{R}^n e_1, \dots, e_n είναι 1: $|e_1, \dots, e_n| = 1$.

ΠΡΟΤΑΣΗ-1 Μια απεικόνιση $\varphi(a_1, \dots, a_n)$ που σε n το πλήθος διανυσματα του \mathbb{R}^n αντιστοιχεί ένα πραγματικό αριθμό και επιπλέον έχει τις δυο πρώτες ιδιοτητες της οριζουσας έχει επίσης και τις ιδιοτητες:

δ) $\varphi(a_1, \dots, a_n) = 0$ όταν κάποιο από τα a_i είναι το 0.

ε) $\varphi(a_1, \dots, a_n) = 0$ γενικότερα όταν τα a_1, \dots, a_n είναι εξαρτημένα.

ζ) $\varphi(a_{\sigma(1)}, a_{\sigma(2)}, \dots, a_{\sigma(n)}) = \text{sig}(\sigma) \varphi(a_1, \dots, a_n)$.

όπου σ τυχούσα μεταθεση του $\{1, 2, \dots, n\}$ και $\text{sig}(\sigma)$ το προσημο της μεταθεσης.

Πραγματι, η δ) είναι συνεπεια της α).

$$\varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = 0 \varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = 0.$$

Για την ε) αποδεικνυουμε πρώτα οτι $\varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = 0$ οταν $\mathbf{a}_i = \mathbf{a}_j$ για $i \neq j$. Πραγματι, εναλλάσσοντας θα εχουμε

$$\varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) = \varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n)$$

αφου τα δυο διανυσματα είναι ισα. Ο αριθμος αυτος θα ισουται επομενως (συμφωνα με την β)) με τον αντιθετο του, αρα θα είναι το 0. Αν υποθεσουμε τωρα γενικωτερα οτι τα διανυσματα είναι γραμμικα εξαρτημενα π.χ. $\mathbf{a}_1 = k_2 \mathbf{a}_2 + \dots + k_n \mathbf{a}_n$ τοτε απο την α) ιδιοτητα εχουμε

$$\varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = \varphi(k_2 \mathbf{a}_2 + \dots + k_n \mathbf{a}_n, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n) =$$

$$k_2 \varphi(\mathbf{a}_2, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n) + \dots + k_n \varphi(\mathbf{a}_n, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n) = 0$$

συμφωνα με την ιδιοτητα που μολις αποδειξαμε. Αναλογα αποδεικνυεται η ε) και στην περιπτωση που το \mathbf{a}_i εξαρταται γραμμικα απο τα υπολοιπα. Τελος η ζ) είναι αμεση συνεπεια του β) και του ορισμου του $\text{sig}(\sigma)$ που ισουται με $(-1)^\tau$, οπου τ το πληθος των εναλλαγων που χρειαζονται για να προκυψει η μεταθεση $\sigma(1), \dots, \sigma(n)$ απο το $1, \dots, n$.

ΠΡΟΤΑΣΗ-2 Μια απεικονιση $\varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n)$ που σε n το πληθος διανυσματα του R^n αντιστοιχει ενα πραγματικο αριθμο και εχει επι πλεον τις δυο πρωτες ιδιοτητες της οριζουσας ικανοποιει και την:

$$\varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) = \left(\sum_{\sigma \in S_n} \text{sig}(\sigma) a_{\sigma(1)1} \dots a_{\sigma(n)n} \right) \varphi(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n)$$

οπου S_n το συνολο των μεταθεσεων των $1, 2, \dots, n$ και (a_{1i}, \dots, a_{ni}) οι φυσικες συντεταγμενες του \mathbf{a}_i ως προς την κανονικη βαση $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ του R^n .

Πραγματι, με τις υποθεσεις της προτασης εχουμε οτι

$$\begin{aligned} \varphi(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n) &= \varphi\left(\sum_{\kappa_1=1}^n a_{\kappa_1 1} \mathbf{e}_{\kappa_1}, \dots, \sum_{\kappa_n=1}^n a_{\kappa_n n} \mathbf{e}_{\kappa_n}\right) \\ &= \sum_{\kappa_1=1}^n \dots \sum_{\kappa_n=1}^n a_{\kappa_1 1} \dots a_{\kappa_n n} \varphi(\mathbf{e}_{\kappa_1}, \dots, \mathbf{e}_{\kappa_n}). \end{aligned}$$

Η προταση συναγεται τωρα παρατηρωντας προσεκτικα τους προσθεταιους αυτου του αθροισματος. Πραγματι οι μονοι που είναι διαφοροι του 0

είναι εκείνοι για τους οποίους το (k_1, \dots, k_n) είναι μια μεταθεση του $(1, 2, \dots, n)$, δηλαδή $k_1 = \sigma(1), \dots, k_n = \sigma(n)$ που σύμφωνα με την ζ) δίδει

$$\varphi(e_{k_1}, \dots, e_{k_n}) = \text{sig}(\sigma)\varphi(e_1, \dots, e_n).$$

Αντικαθιστώντας στο προηγούμενο άθροισμα παίρνουμε αμέσως το ζητούμενο.

ΘΕΩΡΗΜΑ Υπάρχει μια και μονον απεικόνιση $|a_1, \dots, a_n|$ με τις ιδιότητες α), β), γ) και ισχύει

$$|a_1, \dots, a_n| = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sig}(\sigma) \alpha_{\sigma(1)1} \dots \alpha_{\sigma(n)n}$$

όπου $(\alpha_{1i}, \dots, \alpha_{ni}) = a_i$.

Η απόδειξη είναι άμεση συνέπεια της προηγούμενης πρότασης και της ιδιότητας γ) της οριζουσας και συμπληρώνεται με την επομενη ασκηση.

ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΗ Αναλογος είναι και ο ορισμος και οι ιδιότητες της οριζουσας για n το πληθος διανυσματα του K^n , όπου K τυχον σωμα. Οι προτασεις και το θεωρημα ισχυουν αυτολεξει με μονη διαφορα την αντικατασταση του R με το K .

ΑΣΚΗΣΗ-1 Συμπληρωσε την αποδειξη του θεωρηματος δειχνοντας οτι η δεξια πλευρα της ισότητας οριζει πραγματι μια απεικόνιση που έχει τις ιδιοτητες α), β) και γ).

Οπως ειπα και στην αρχη η οριζουσα μιας $n \times n$ μητρας $A \in M_K(n, n)$ ισουται με την οριζουσα των στηλοδιανυσματων της, δηλαδή εξ ορισμου:

$$|A| = |a_1, \dots, a_n|.$$

Αν $B = A^t$ η αναστροφος της A , μπορούμε να δουμε αμέσως οτι $|B| = |A|$. Πραγματι, με τους συμβολισμους του θεωρηματος εστω για καθε $\sigma \in S_n$ η αντιστροφη μεταθεση $\tau = \sigma^{-1}$. Τότε $\sigma\tau = \tau\sigma = I$: η ταυτοτικη του $(1, 2, \dots, n)$ στον εαυτο του. Επίσης αν το σ διατρεχει το S_n τότε και το τ θα διατρεχει ολοκληρο το S_n . Επίσης $\text{sig}(\sigma) = \text{sig}(\tau)$, διοτι στες εναλλαγες χρειαζονται για να διαταξω το (j_1, \dots, j_n) στο $(1, \dots, n)$ το ιδιο πληθος χρειαζεται για να διαταξω το $(1, \dots, n)$ ξανα στο (j_1, \dots, j_n) . Άρα

$$\sum_{\sigma \in S_n} \text{sig}(\sigma) \alpha_{\sigma(1)1} \dots \alpha_{\sigma(n)n} = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sig}(\tau) \alpha_{\sigma(1)\tau\sigma(1)} \dots \alpha_{\sigma(n)\tau\sigma(n)} =$$

$$= \sum_{\tau \in S_n} \text{sig}(\tau) a_{1\tau(1)} \dots a_{n\tau(n)} = |A^t|. \quad \text{Αποδειξαμε λοιπον την}$$

ΠΡΟΤΑΣΗ-3 Για καθε $n \times n$ μητρα ισχυει $|A^t| = |A|$.

Συνεπεια αυτης ειναι οτι η οριζουσα μητρας εχει ως προς τις γραμμες της τις αναλογες με τις a - ζ) που ισχυουν για τις στηλες της. Απορρουν λοιπον οι επομενες ιδιοτητες που δινω σαν ασκησεις.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Εναλλαγη δυο γραμμων ή στηλων μητρας αλλαζει το προσημο της οριζουσας της.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Αν δυο γραμμες ή δυο στηλες ειναι ισες, τοτε η οριζουσα της μητρας ειναι 0.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Αν γραμμη ή στηλη πολλαπλασιασθη με αριθμο τοτε η οριζουσα της μητρας πολλαπλασιαζεται με τον ιδιο αριθμο.

ΑΣΚΗΣΗ-5 Αν οι γραμμες ή οι στηλες μητρας ειναι εξαρτημενες, τοτε η οριζουσα ειναι 0.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δειξε οτι για την $n \times n$ μητρα $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & B & \\ 0 & & & 0 \end{bmatrix}$ οπου B μια $(n-1) \times (n-1)$ μητρα, ισχυει $|A| = |B|$.

ΑΣΚΗΣΗ-7 Δειξε οτι για μια ανω-τριγωνικη μητρα $A = \begin{bmatrix} \lambda_1 & ** & \dots & * \\ \vdots & \lambda_2 & \dots & * \\ 0 & \dots & \dots & \lambda_n \end{bmatrix}$ $|A| = \lambda_1 \lambda_2 \dots \lambda_n$.

Ο τυπος του θεωρηματος με τον οποιο υπολογιζεται η οριζουσα δεν ειναι πρακτικος. Αντι γι αυτον χρησημοποιουμε τον επομενο που αναφερεται σαν αναπτυγμα της οριζουσας ως προς την j στηλη.

ΠΡΟΤΑΣΗ-4 Για μια $n \times n$ τετραγωνικη μητρα ισχυει

$$|A| = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} |A_{ij}| a_{ij},$$

οπου $|A_{ij}|$ η οριζουσα της $(n-1) \times (n-1)$ μητρας, που προκυπτει διαγραφοντας απο την A την i -γραμμη και την j -στηλη.

π.χ. για την $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}$ $|A_{23}| = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 7 & 8 \end{vmatrix} = -6$.

Η αποδειξη είναι πολύ απλή: $|A| = |a_1, \dots, a_n| = \sum_{i=1}^n a_{ij} |a_1, \dots, e_i, \dots, a_n|$ στην j -στήλη.

Άρκει να δείξουμε ότι

$$|a_1, \dots, e_i, \dots, a_n| = |A_{ij}| (-1)^{i+j}.$$

Όμως η μήτρα αριστερά έχει τα ίδια στηλοδιανυσματα με την A εκτός της j -στήλης στην οποία όλα τα στοιχεία είναι 0 εκτός της i -γραμμής που είναι 1. Κανοντας λοιπόν $j-1$ εναλλαγές στηλών φερνουμε το e_i στην πρώτη στήλη. Κατόπιν εναλλάσσοντας με τις $i-1$ προηγούμενες γραμμές φερνουμε το 1 της πρώτης στήλης στην πρώτη γραμμή. Τελικά προκύπτει η μήτρα

$$\begin{bmatrix} 1 & a_{i1} \cdots a_{ij-1} a_{ij+1} \cdots a_{in} \\ 0 & a_{11} \cdots a_{1j-1} a_{1j+1} \cdots a_{1n} \\ \vdots & \vdots \\ 0 & a_{n1} \cdots a_{nj-1} a_{nj+1} \cdots a_{nn} \end{bmatrix}$$

της οποίας η οριζουσα διαφέρει από την $|A_{ij}|$ (συμφωνα με την β)) κατά το προσήμο που προκύπτει από τις εναλλαγές: $(-1)^{j-1} (-1)^{i-1} = (-1)^{i+j}$. ο.ε.δ.

Οι μήτρες A_{ij} λεγονται ελασσονες της A ενώ οι αριθμοί $(-1)^{i+j} |A_{ij}|$ λεγονται συμπαράγοντες της A . Η τελευταία προταση έχει το

ΠΟΡΙΣΜΑ-1

$$\sum_{i=1}^n a_{ik} (-1)^{i+j} |A_{ij}| = \delta_{kj} \quad \text{για } k, j=1, \dots, n.$$

Πραγματι για $k=j$ τούτη συμπίπτει με την (32). Για $k \neq j$, βάσει της προτασης-4, το άθροισμα αριστερά παριστά το αναπτυγμα ως προς την j -στήλη μιας οριζουσας που έχει τις k - και j -στήλες ίσες. Άρα η οριζουσα αυτή είναι 0. ο.ε.δ.

Όταν η οριζουσα δεν μηδενίζεται και θεσουμε

$$b_{ji} = (-1)^{i+j} |A_{ij}| / |A|, \quad (16)$$

το προηγούμενο πορισμα δείχνει ότι ισχύει

$$\sum_{i=1}^n b_{ji} a_{ik} = \delta_{jk} \quad \text{για } k, j=1, \dots, n. \text{ Άρα}$$

ΠΟΡΙΣΜΑ-2 Μήτρες $n \times n$ μη μηδενικής οριζουσας αντιστρέφονται και η αντιστροφή τους δίδεται από τους τυπους (16).

ΑΣΚΗΣΗ-8

Δείξε ότι οι στήλες τετραγωνικής μήτρας είναι τότε και μονον ανεξαρτητες, όταν η οριζουσα της δεν μηδενίζεται. Δείξε το αναλογο και για τις γραμμές.

ΑΣΚΗΣΗ-9

Υπολόγισε με την (16) τις αντιστροφές των

α) $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$

β) $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

γ) $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

ΑΣΚΗΣΗ-10Εστω D η μήτρα της οποίας τα στοιχεία είναι οι συμπαράγοντες D_{ij} της $n \times n$ μήτρας A . Δείξε ότι

$$AD^t = |A| {}^n I_n .$$

Με τη χρήση της αντιστροφου μήτρας αποδεικνύεται και ο λεγόμενος κανόνας του Cramer για την λύση $n \times n$ συστήματος με μη μηδενική οριζούσα:

$$Ax = b \quad \text{με} \quad |A| \neq 0 \quad (*)$$

συνεπάγεται

$$x_1 = |A_1| / |A|, \dots, x_n = |A_n| / |A|, \quad (17)$$

όπου A_i η μήτρα που προκύπτει από την A αντικαθιστώντας την i -στήλη της με το b . Πραγματι πολλαπλασιάζοντας την (*) με A^{-1} έχουμε

$$x = A^{-1}b$$

και κατά τους (16)

$$x_j = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} (|A_{ij}| / |A|) b_i = |A_i| / |A| .$$

ΑΣΚΗΣΗ-11

Λύσε με τον (17) τα συστήματα με επηξημένη

α) $\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \end{array} \right]$

β) $\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 4 \end{array} \right] .$

Στην πράξη η οριζούσα υπολογίζεται κανοντας στοιχειώδεις μετασχηματισμούς γραμμών που αναγουν την μήτρα σε τριγωνική και παρακολουθώντας σε κάθε βήμα την μεταβολή της οριζούσας. Το προτερημα της τριγωνικής είναι ότι υπολογίζεται αμέσως (ασκήση-7). Ας δούμε ένα παραδειγμα (στην παρενθεση αναγραφεται η τιμή της οριζούσας).

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -4 & 1 & -2 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \gamma_1 \leftrightarrow \gamma_2 \\ \gamma_2 \rightarrow \gamma_2 - 4\gamma_1 \\ \gamma_3 \rightarrow \gamma_3 + \gamma_2 \end{array} \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 4 & 2 & 1 \\ -4 & 1 & -2 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \gamma_2 \rightarrow 2\gamma_3 + \gamma_2 \\ \gamma_3 \rightarrow \gamma_3 + \gamma_2 \end{array} \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & -6 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \gamma_3 \rightarrow 2\gamma_3 + \gamma_2 \\ (-D) \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & -6 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Ομως η οριζούσα της τριγωνικής είναι } 6, \text{ αρα} \\ -2D = 6, \text{ αρα η αρχική οριζούσα } D = -3. \\ (-2D) \end{array}$$

ΑΣΚΗΣΗ-12

Υπολόγισε αναλογα τις οριζούσες:

$$\alpha) \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} \quad \beta) \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \gamma) \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & -2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

ΠΡΟΤΑΣΗ-5Για δύο $n \times n$ μητρες A, B ισχυει

$$|AB| = |A| |B| .$$

Τουτη ειναι αμεση συνεπεια της προτασης-2. Πραγματι η απεικονιση

$$\varphi(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) = |A\mathbf{b}_1, A\mathbf{b}_2, \dots, A\mathbf{b}_n|$$

ικανοποιει τις υποθεσεις της προτασης-2 αρα

$$\varphi(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n) = |\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n| \varphi(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n)$$

ομως

$$\varphi(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n) = |\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n| = |A| . \text{ ο.ε.δ.}$$

ΑΣΚΗΣΗ-13

Δειξε οτι ορθογωνιες μητρες εχουν οριζουσα ± 1 . Δειξε οτι η οριζουσα της αντιστροφου μητρας ισουται με την αντιστροφο της οριζουσας της αρχικης μητρας. Δειξε τελος οτι η οριζουσα μιας $n \times n$ αντισυμμετρικης μητρας ($A^t = -A$) με n περιτο ειναι 0.

ΑΣΚΗΣΗ-14

Δειξε οτι αν η $n \times n$ μητρα A ειναι αντιστρεψιμη τοτε και καθε δυναμη της $A^k = AA \dots A$ (k -φορες) ειναι αντιστρεψιμη. Ισχυει το αντιστροφο;

ΑΣΚΗΣΗ-15

Χρησιμοποιωντας την προταση-2 αποδειξε οτι

$$\begin{vmatrix} A & B \\ O & C \end{vmatrix} = |A| |C|$$

οπου οι μητρες εχουν τις διαστασεις A $m \times m$, B $m \times n$, C $n \times n$ και O ειναι η μηδενικη $n \times m$ διαστασεων.

ΑΣΚΗΣΗ-16

Με τα δεδομενα της προηγουμενης ασκησης δειξε οτι

$$\begin{vmatrix} O & C \\ A & B \end{vmatrix} = |A| |C| (-1)^{mn} .$$

ΑΣΚΗΣΗ-17

Δειξε οτι η ταξη μιας $m \times n$ μητρας A ισουται με την διασταση της μεγαλυτερης τετραγωνικης υπομητρας της A με οριζουσα διαφορο του μηδενος (H, B ειναι υπομητρα της A οταν προκυπτει απ αυτην διαγραφοντας ορισμενες γραμμες και στηλες της A).

§14 ΙΔΙΟΤΙΜΕΣ, ΙΔΙΟΔΙΑΝΥΣΜΑΤΑ

Ιδιοτιμή μιας μητρας A τού $M_K(n,n)$ λεγεται ο αριθμος λ του σωματος K , οταν το συστημα

$$A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} \quad \text{εχει λυση } \mathbf{x} \neq \mathbf{0} \text{ στο } K^n. \quad (18)$$

π.χ. η $\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ εχει ιδιοτιμή το 2, διοτι για $\lambda=2$ και $\mathbf{x} = (0,1)$ ικανοποιείται η (18).

Οι λυσεις $\mathbf{x} \in K^n$ της (18) λεγονται ιδιοδιανυσματα της A ως προς λ . Το συστημα (18) γραφεται σαν ομογενες

$$(A - \lambda I_n)\mathbf{x} = \mathbf{0},$$

και γνωριζουμε οτι τουτο εχει μη μηδενικες λυσεις τοτε ακριβως, οταν η οριζουσα

$$|A - \lambda I_n| = 0. \quad (19)$$

Η οριζουσα τουτη ειναι ενα πολυωνυμο n βαθμου ως προς λ που λεγεται χαρακτηριστικο πολυωνυμο της A . Οι ριζες αυτου του πολυωνυμου ειναι ακριβως οι ιδιοτιμες της A . Αναλογα με το σωμα K το πολυωνυμο μπορει να εχει ή να μην εχει ριζες, αρα η A μπορει να εχει ή να μην εχει ιδιοτιμες. π.χ. η $A = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ εχει χαρακτηριστικο πολυωνυμο x^2+1 που δεν εχει πραγματικες ριζες.

Αρα η A θεωρουμενη σαν πραγματικη μητρα δεν εχει ιδιοτιμες. Αντιθετα θεωρουμενη σαν μιγαδικη (αφου $R \subset C$) εχει τις ιδιοτιμες $\pm i$ και τα (μιγαδικα) ιδιοδιανυσματα που προκυπτουν σαν λυσεις των

$$-(\pm i)x_1 - 1x_2 = 0$$

$$1x_1 - (\pm i)x_2 = 0$$

Τουτο για $\lambda = i$ δινει αντιστοιχα ιδιοδιανυσματα $\mu(1,-i)$ οπου μ αυθαιρετος μιγαδικος αριθμος. Για $\lambda = -i$ δινει αντιστοιχα ιδιοδιανυσματα $\mu(1,i)$.

Στο προηγουμενο παραδειγμα αξιζει να παρατηρησουμε οτι οι ιδιοτιμες ειναι μιγαδικοι συζυγεις μεταξυ τους αριθμοι. Επισης τα αντιστοιχα σ αυτους ιδιοδιανυσματα ειναι επισης συζυγη (δηλαδη ομωνυμες συντεταγμενες ειναι συζυγεις μεταξυ τους αριθμοι). Ισχυει γενικωτερα:

ΠΡΟΤΑΣΗ-1 Καθε πραγματικη $n \times n$ μητρα A θεωρουμενη ταυτοχρονα σαν μιγαδικη εχει n το πληθος ιδιοτιμες $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ (οχι απαραίτητα διαφορετικες μεταξυ τους). Οι ιδιοτιμες αυτες ειναι είτε πραγματικοι είτε μιγαδικοι αριθμοι. Σε πραγματικες ιδιοτιμες

αντιστοιχουν πραγματικα ιδιοδιανυσματα. Αν μια ιδιοτιμη λ είναι μιγαδικη και το $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ του \mathbb{C}^n αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα, τότε και η συζυγης $\bar{\lambda}$ είναι παλι ιδιοτιμη και έχει το συζυγες του \mathbf{x} , $\bar{\mathbf{x}} = (\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n)$ σαν αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα.

Ο πρώτος ισχυρισμος της προτασης είναι συνεπεια του θεμελιωδους θεωρηματος της αλγεβρας που λέει οτι καθε μιγαδικο πολυωνυμο (αρα και καθε πραγματικο) έχει n το πληθος (μιγαδικες) ριζες (n : ο βαθμος του πολυωνυμου). Ο δευτερος ισχυρισμος είναι προφανης και ο τριτος αποδεικνυεται αμεσως παιρνοντας την συζυγη της (18):

$$\bar{A} \bar{\mathbf{x}} = \bar{\lambda} \bar{\mathbf{x}} .$$

\bar{A} συμβολιζει την μητρα της οποιας τα στοιχεια είναι τα συζυγη των αντιστοιχων στοιχειων της A . Εδω η A είναι πραγματικη, αρα $A = \bar{A}$. Επομενως η προηγουμενη ισοτητα γινεται

$$A \bar{\mathbf{x}} = \bar{\lambda} \bar{\mathbf{x}} ,$$

που αποδεικνυει τον ισχυρισμο.

ΑΣΚΗΣΗ-1

Δειξε οτι σε τριγωνικη μητρα

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 & \dots & ** \\ \cdot & \lambda_2 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot \\ 00 & \dots & \lambda_n \end{bmatrix}$$

οι ιδιοτιμες συμπιπτουν με τα διαγωνια στοιχεια.

ΑΣΚΗΣΗ-2

Βρες τις ιδιοτιμες και τα

ιδιοδιανυσματα των μητρων:

a) $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix}$ β) $\begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

ΑΣΚΗΣΗ-3

Δειξε οτι το συνολο των ιδιοδιανυσματων της A ως προς την ιδιοτιμη της λ , αποτελεί διανυσματικο υποχωρο V του K^n , αναλλοιωτο ως προς A (δηλαδη $F_A(V) \subset V$).

ΑΣΚΗΣΗ-4

Αν λ είναι ιδιοτιμη της A και \mathbf{x} αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα, δειξε οτι η $A^k = AA \dots A$ (k -φορες) έχει το λ^k σαν ιδιοτιμη και το ιδιο το \mathbf{x} σαν ιδιοδιανυσμα. Δωσε ενα παραδειγμα μητρας A και ιδιοδιανυσματος \mathbf{x} της A^k που δεν είναι ταυτοχρονα ιδιοδιανυσμα της A .

Υπαρχει μια ενδιαφερουσα περιπτωση πραγματικης μητρας που έχει ολες τις ιδιοτιμες της πραγματικες:

ΠΡΟΤΑΣΗ-2

Οι ιδιοτιμες πραγματικης $n \times n$ συμμετρικης μητρας A ($A^t = A$) είναι ολες πραγματικες.

Πραγματι, εστω (\dots) το εσωτερικο γινομενο του C^n και λ, \mathbf{x} ιδιοτιμη και αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα της A . Συμφωνα με την προταση-1 και τα $\bar{\lambda}, \bar{\mathbf{x}}$ θα ειναι ιδιοτιμη και αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα της A . Για καθε $n \times n$ μιγαδικη μητρα A αποδεικνυεται αμεσως οτι

$$(A\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (\mathbf{x}, \bar{A}^t \mathbf{y}).$$

Οταν η A ειναι πραγματικη και συμμετρικη η προηγουμενη γινεται

$$(A\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (\mathbf{x}, A\mathbf{y}).$$

Τουτη, παιρνοντας $\mathbf{y} = \mathbf{x}$ δινει

$$(A\mathbf{x}, \mathbf{x}) = (\mathbf{x}, A\mathbf{x}).$$

Οταν το \mathbf{x} ειναι ιδιοδιανυσμα οπως παραπανω τουτη δινει

$$\lambda(\mathbf{x}, \mathbf{x}) = (A\mathbf{x}, \mathbf{x}) = (\mathbf{x}, A\mathbf{x}) = \bar{\lambda}(\mathbf{x}, \mathbf{x}). \text{ Αρα}$$

$$(\lambda - \bar{\lambda})(\mathbf{x}, \mathbf{x}) = 0.$$

Αφου το $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$, η τελευταια διδει $\lambda = \bar{\lambda}$. ο.ε.δ.

Στη συνεχεια συμβολιζω με (\dots) το (κανονικο) εσωτερικο γινομενο του R^n και εξεταζω τα ιδιοδιανυσματα συμμετρικης μητρας:

ΠΡΟΤΑΣΗ-3 Ιδιοδιανυσματα συμμετρικης $n \times n$ μητρας ως προς διαφορετικες ιδιοτιμες, ειναι καθετα μεταξυ τους.

Πραγματι, αν λ, μ ειναι διαφορετικες ιδιοτιμες και \mathbf{x}, \mathbf{y} αντιστοιχα ιδιοδιανυσματα, εχουμε

$$\lambda(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (\lambda\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (A\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (\mathbf{x}, A\mathbf{y}) = \mu(\mathbf{x}, \mathbf{y}), \text{ αρα}$$

$$(\lambda - \mu)(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0. \text{ Επειδη } \lambda - \mu \neq 0 \text{ επεται } (\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0. \text{ ο.ε.δ.}$$

ΑΣΚΗΣΗ-5 Δειξε οτι για τις $n \times n$ πραγματικες μητρες A : συμμετρικη, B : ορθογωνια, η $\Gamma = B^t A B$ ειναι συμμετρικη.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δειξε οτι για μια πραγματικη $(n-1) \times (n-1)$ ορθογωνια μητρα B η $n \times n$ μητρα $B_1 =$

$$B_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & B & \\ 0 & & & \end{bmatrix}$$

ειναι παλι ορθογωνια.

ΘΕΩΡΗΜΑ Για καθε πραγματικη $n \times n$ συμμετρικη μητρα A υπαρχει ορθογωνια μητρα B , ετσι ωστε $B^t A B$ να ειναι διαγωνια μητρα της μορφης $\Lambda =$

$$\Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & \dots & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

Αποδεικνυουμε με επαγωγη ως προς n . Για $n=1$ ισχυει τετριμμενα. Εστω οτι ισχυει για $(n-1)$. Δειχνουμε οτι ισχυει και για n . Πραγματι,

Ξερούμε ότι η A έχει πραγματική ιδιοτιμή λ και αντίστοιχο ιδιοδιάνυσμα \mathbf{x} έτσι ώστε

$$A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} \quad (*)$$

Το \mathbf{x} μπορούμε να υποθέσουμε μοναδιαίο και να το συμπληρώσουμε σε μια ορθοκανονική βάση του \mathbb{R}^n : $\mathbf{c}_1 = \mathbf{x}, \mathbf{c}_2, \dots, \mathbf{c}_n$. Η μήτρα C με αυτά τα στηλοδιανύσματα είναι ορθογώνια και ικανοποιεί την

$$C^t A C = \begin{bmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} \text{όπου η } A' \text{ είναι πάλι} \\ \text{συμμετρική μήτρα } (n-1) \times (n-1) \\ \text{διαστάσεων.} \end{matrix}$$

Πραγματι, αν $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ είναι η κανονική βάση του \mathbb{R}^n τότε

$$\begin{aligned} (\mathbf{e}_1, C^t A C \mathbf{e}_j) &= (C \mathbf{e}_1, A C \mathbf{e}_j) = (C_1, A C_j) = (A C_1, C_j) = \\ &= \lambda(C_1, C_j) = 0 \text{ για } j=2, \dots, n. \end{aligned} \quad (**)$$

Η (*), (**) και η άσκηση-5 αποδεικνύουν τον ισχυρισμό.

Κατά την επαγωγική υπόθεση λοιπόν θα υπάρχει $(n-1) \times (n-1)$ ορθογώνια μήτρα B' έτσι ώστε η $(B')^t (A') (B')$ να είναι διαγώνια. Τότε όμως και το γινόμενο των ορθογώνιων μητρών $B = C((B')_1)$ (άσκηση-6) θα είναι πάλι ορθογώνια μήτρα και θα ισχύει

$$\begin{aligned} B^t A B &= ((B')_1)^t C^t A C ((B')_1) = \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} \text{που κατά την επαγωγική} \\ \text{υπόθεση είναι διαγώνια.} \\ \text{ο.ε.δ.} \end{matrix} \end{aligned}$$

Παρατηρούμε ότι η μήτρα B της πρότασης έχει στηλές ιδιοδιανύσματα της A . Πραγματι $B^t A B = \Lambda$ συνεπαγεται $A B = B \Lambda$. Άρα

$$A B \mathbf{e}_i = A \mathbf{b}_i = \lambda_i \mathbf{b}_i = B \Lambda \mathbf{e}_i \quad \text{για } i=1, \dots, n.$$

Στην πράξη λοιπόν για τον προσδιορισμό της B αρκεί να βρούμε μια ορθοκανονική βάση $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n$ από ιδιοδιανύσματα της A και να πάρουμε την B με αυτά τα στηλοδιανύσματα.

ΑΣΚΗΣΗ-7

Βρες μια ορθογώνια μήτρα B που κάνει δια-

γώνια την συμμετρική μήτρα α) $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$ β) $\begin{bmatrix} 1 & \sqrt{6} & 0 \\ \sqrt{6} & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

Όταν ο ευγενής μελέτα κατι έχει μόνο την εγνοια μηπως αυτο δεν είναι αρκετα ευρυ. Όταν η γνώση του πλαταινει έχει μόνο την εγνοια, μηπως δεν μπορεί να την εξασκηση. Όταν την εξασκει έχει μόνο την εγνοια μηπως δεν κατανοει. Όταν κατανοησει, έχει μόνο την εγνοια μηπως δεν μπορεσει να την εφαρμοσει. Όταν δοθει η ευκαιρια να την εφαρμοσει, δινει ιδιαίτερη σημασια στη σεμνοτητα. Η παιδεια του ευγενους ασχολείται μ αυτα τα πεντε πραγματα. Σ αυτα συμπεριλαμβανονται τα παντα.

Ντσονγκ Ντσι

ΑΣΚΗΣΗ-1 Εξετασε ποτε η ενωση δυο διανυσματικων υποχωρων ενος διανυσματικου χωρου V είναι διανυσματικος υποχωρος.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Εξετασε αν τα επομενα πολυωνυμα είναι εξαρτημενα η οχι (στο διαν. χωρο $K[x]$): x^2+2x+1 , $2x-1$, $2x^2-2x-1$.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Βρες μια βαση και τη διασταση των χωρων $U, V, U \cap V, U+V$ οπου U και V υποχωροι του R^4 που παραγονται: ο U απο τα $(2,1,0,-1)$, $(4,8,-4,-3)$, $(1,-3,2,0)$, $(1,10,-6,-2)$ και ο V απο τα $(1,10,-6,-2)$, $(-2,0,6,1)$, $(3,-1,2,4)$.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Εστω $D: K[x] \longrightarrow K[x]$ με $D(a_0 + \dots + a_n x^n) = a_1 + 2a_2 x + \dots + na_n x^{n-1}$ (παραγωγιση). Εστω ακομη $I: K[x] \longrightarrow K[x]$ η απεικονιση $I(a_0 + \dots + a_n x^n) = a_0 x + (a_1/2)x^2 + \dots + (a_n/(n+1))x^{n+1}$ (ολοκληρωση). Δειξε οτι τουμετες είναι γραμμικες απεικονισεις και οτι $D \circ I = Id$, ομως $I \circ D \neq Id$ (οπου Id η ταυτοτικη του $K[x]$ στον εαυτο του). Αντιθετα για K -διανυσματικο χωρο πεπερασμενης διαστασης V και γραμμικες απεικονισεις A, B του V στον εαυτο του, δειξε οτι η $A \circ B = Id$ συνεπαγεται και την $B \circ A = Id$.

ΑΣΚΗΣΗ-5 Εστω γραμμικη απεικονιση T του R^n στον εαυτο του που διατηρει την καθετοτητα (ως προς κανονικο εσ. γιν.). Δηλαδη $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0$ συνεπαγεται $(T\mathbf{x}, T\mathbf{y}) = 0$. Δειξε οτι η T είναι σταθερο πολλαπλασιο μιας ορθογωνιας μητρας.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Εστω V K -διανυσματικος χωρος πεπερασμενης διαστασης. Εστω a_1, \dots, a_n βαση του V και f_1, \dots, f_n οι γραμμικες απεικονισεις με $f_i(\mathbf{x}) = x_i$ για καθε $\mathbf{x} = x_1 a_1 + \dots + x_n a_n$ απο το V . Δειξε οτι οι f_1, \dots, f_n αποτελουν βαση του διανυσματικου

χωρου $V^* = L(V, K) =$ συνολο όλων των γραμμικων απεικονισεων απο τον V στο K . Ο V^* λεγεται δύϊκος του V και η f_1, \dots, f_n δύϊκη βαση της a_1, \dots, a_n του V .

ΑΣΚΗΣΗ-7

Με τις υποθεσεις της προηγουμενης ασκησης δειξε οτι για καθε υποχωρο W του V διαστασης k οριζεται ενας υποχωρος W^L του V^* αποτελουμενος ακριβως απο ολες τις $f \in V$ με την ιδιοτητα $f(x)=0$ για καθε x απο το W . Ο W^L λεγεται μηδενιστης του W και ειναι διαστασης $n-k$. Δειξε τον τελευταιο ισχυρισμο και ακομη οτι το x ανηκει στον W τοτε και μονον οταν $f(x)=0$ για καθε f απο το W^L .

ΑΣΚΗΣΗ-8

Βρες τον μηδενιστη των υποχωρων του R^4 που παραγονται α) απο τα $(1,0,0,0)$ και $(0,1,0,0)$
β) απο τα $(1,2,3,0)$ και $(0,3,2,1)$.

ΑΣΚΗΣΗ-9

Βρες τις αντιστροφες των μητρων

$$\alpha) \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \beta) \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & a_1 \\ 0 & 1 & \dots & a_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a_{n-1} \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} .$$

ΑΣΚΗΣΗ-10

μητρας

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & -a_0 \\ 1 & 0 & \dots & -a_1 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & -a_2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \dots & -a_3 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & -a_{n-2} \\ 0 & \dots & 0 & 1 & -a_{n-1} \end{bmatrix}$$

Δειξε οτι το χαρακτηριστικο πολυωνυμο της ειναι το πολυωνυμο

$$(-1)^n (x^n + a_{n-1}x^{n-1} + \dots + a_1x + a_0).$$

ΑΣΚΗΣΗ-11

Υπαρχει μητρα A του $M_K(n, n)$ ετσι ωστε ολες οι μητρες της μορφης $A + \lambda I_n$, με λ απο το K αυθαιρετο, να ειναι αντιστρεψιμες; Δωσε παραδειγματα.

ΑΣΚΗΣΗ-12

Κατασκευασε μητρα τετραγωνικη της οποιας το αθροισμα των στοιχειων καθε γραμμης ειναι 1. Δειξε οτι $\lambda=1$ ειναι μια ιδιοτιμη αυτης της μητρας και βρες αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα.

ΑΣΚΗΣΗ-13

Εξηγησε γιατι η ταξη μιας $m \times n$ μητρας δεν μπορει να ειναι μεγαλυτερη απο το m ή το n .

ΑΣΚΗΣΗ-14 Για πραγματικό χώρο V πεπερασμένης διαστάσεως με εσωτερικό γινόμενο δείξε ότι ισχύει ο κανόνας του παραλληλογράμμου:

$$|\mathbf{a}+\mathbf{b}|^2+|\mathbf{a}-\mathbf{b}|^2 = 2(|\mathbf{a}|^2+|\mathbf{b}|^2).$$

ΑΣΚΗΣΗ-15 Για κάθε μητρα A ο αριθμός $\text{tr}(A)=a_{11}+\dots+a_{nn}$ ορίζει μια γραμμική απεικόνιση του $M_K(n,n)$ στο K . Δείξε ότι ισχύει $\text{tr}(AB)=\text{tr}(BA)$. Δείξε ακόμη ότι για πραγματικές μητρες το $(A,B) = \text{tr}(A^t B)$ ορίζει ένα εσωτερικό γινόμενο στο $M_R(n,n)$. Βρες τέλος μια ορθοκανονική βάση του $M_R(n,n)$ ως προς αυτό το εσωτερικό γινόμενο.

ΑΣΚΗΣΗ-16 Για το εσωτερικό γινόμενο του $M_R(n,n)$ που ορίζεται στην προηγούμενη άσκηση, δείξε ότι το σύνολο των συμμετρικών μητρών ($A^t=A$) αποτελεί υποχώρο του $M_R(n,n)$ και το σύνολο των αντισυμμετρικών μητρών ($A^t=-A$) συμπίπτει με το ορθογώνιο συμπλήρωμα του προηγούμενου υποχώρου.

ΑΣΚΗΣΗ-17 Δείξε ότι κάθε $n \times n$ μητρα γραφεται κατά ένα και μονον τρόπο σαν άθροισμα μιας συμμετρικής και μιας αντισυμμετρικής μητρας.

ΑΣΚΗΣΗ-18 Δείξε ότι μια μητρα $n \times n$ διαστάσεων A που μετατιθεται με όλες τις μητρες B ($AB=BA$) είναι της μορφής $A=\lambda I_n$.

ΑΣΚΗΣΗ-19 Υπολογίσε την ορίζουσα της μητρας Van der Monde και δείξε ότι ισούται με

$$\pm \prod_{i < j} (x_i - x_j).$$

$$\begin{bmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & x_1^3 & \dots & x_1^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 1 & x_2 & x_2^2 & x_2^3 & \dots & x_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & x_n & x_n^2 & x_n^3 & \dots & x_n^{n-1} \end{bmatrix}$$

ΑΣΚΗΣΗ-20 Εστω $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n$ ορθογώνια ανα δυο διανυσματά του R^n (με κανονικό εσω. γιν.). Δείξε ότι η απολυτος τιμη της ορίζουσας της μητρας B που έχει αυτά τα στηλοδιανυσματα ισούται με $|\mathbf{b}_1| |\mathbf{b}_2| \dots |\mathbf{b}_n|$.

ΑΣΚΗΣΗ-21 Εστω V n -διαστατος K -διανυσματικος χώρος. Διγραμμική μορφή του V λεγεται μια απεικόνιση $\phi : V \times V \longrightarrow K$ που είναι γραμμική απεικόνιση ως προς κάθε μια απο τις δυο μεταβλητές της. Αν $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$ βάση του V , δείξε ότι η ϕ καθορίζεται μονοσημαντα απο την μητρα A με στοιχεία $a_{ij} = \phi(\mathbf{a}_i, \mathbf{a}_j)$. Για μια άλλη βάση $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_n$ με

$$\mathbf{b}_i = \lambda_{1i} \mathbf{a}_1 + \dots + \lambda_{ni} \mathbf{a}_n \text{ για } i=1, \dots, n$$

και την μητρα B με στοιχεία $b_{ij} = \phi(\mathbf{b}_i, \mathbf{b}_j)$ δείξε ότι $B = \Lambda^t A \Lambda$.

ΑΣΚΗΣΗ-22 Δείξε ότι για κάθε συμμετρική διγραμμική μορφή ενός n -διαστατού πραγματικού διανυσματικού χώρου (συμμετρική σημαίνει $\varphi(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \varphi(\mathbf{y}, \mathbf{x})$) υπάρχει βάση του $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$ ως προς την οποία

$$\varphi(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \lambda_1 x_1 y_1 + \lambda_2 x_2 y_2 + \dots + \lambda_n x_n y_n$$

για κάθε $\mathbf{x} = x_1 \mathbf{a}_1 + \dots + x_n \mathbf{a}_n$ και $\mathbf{y} = y_1 \mathbf{a}_1 + y_2 \mathbf{a}_2 + \dots + y_n \mathbf{a}_n$.

ΑΣΚΗΣΗ-23 Μια συμμετρική μητρά από το $M_{\mathbb{R}}(n, n)$ λέγεται θετικά ορισμένη όταν $(A\mathbf{x}, \mathbf{x}) > 0$ για κάθε $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$. Για μια τέτοια μητρά A δείξε ότι και η $B^t A B$ είναι επίσης θετικά ορισμένη για κάθε αντιστρεψίμη μητρά B . Δείξε ακόμη ότι κάθε τέτοια μητρά έχει θετικές ιδιοτιμές.

ΑΣΚΗΣΗ-24 Εστώ V n -διαστατός πραγματικός διανυσματικός χώρος και $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n$ βάση αυτού. Δείξε ότι η αντιστοιχία που σε κάθε εσωτερικό γινόμενο $\varphi(\dots, \dots)$ του V αντιστοιχεί την μητρά A_φ με στοιχεία $a_{ij} = \varphi(\mathbf{a}_i, \mathbf{a}_j)$ ορίζει μια 1-1 και επί απεικόνιση του συνόλου S των εσωτερικών γινομένων του V , στο σύνολο P των θετικά ορισμένων συμμετρικών μητρών του $M_{\mathbb{R}}(n, n)$.

ΑΣΚΗΣΗ-25 Δείξε ότι για κάθε αντιστρεψίμη μητρά A από το $M_{\mathbb{R}}(n, n)$ η μητρά $B = A^t A$ είναι θετικά ορισμένη συμμετρική. Δείξε ακόμη ότι μια συμμετρική πραγματική μητρά είναι θετικά ορισμένη τότε και μόνον, όταν όλες οι ιδιοτιμές της είναι θετικές.

ΑΣΚΗΣΗ-26 Δείξε ότι για κάθε συμμετρική θετικά ορισμένη μητρά A υπάρχει η ρίζα της $\sqrt{A} = B$, δηλαδή μια μητρά B για την οποία $B^2 = A$. [Αναγάγε την A σε διαγώνια $U^t A U = \Lambda$, δείξε ότι υπάρχει η $\sqrt{\Lambda} = \Delta$ και πάρε $B = U \Delta U^t$.]

ΑΣΚΗΣΗ-27 Δείξε ότι κάθε αντιστρεψίμη μητρά A του $M_{\mathbb{R}}(n, n)$ γραφεται με ένα ακριβώς τρόπο σαν γινόμενο $A = U S$ όπου U ορθογώνια και S συμμετρική θετικά ορισμένη μητρά. [Πάρε την $B = A^t A$ δείξε ότι έχει ρίζα Γ και ότι η $U = A(\Gamma^{-1})$ είναι ορθογώνια.]

ΑΣΚΗΣΗ-28 Δείξε ότι $|A|$ είναι ο σταθερός όρος του χαρακτηριστικού πολυωνύμου της $n \times n$ μητρής A και $\text{tr}(A)$ είναι ο συντελεστής του x^{n-1} . Βρες τον συντελεστή του x^n .

ΑΣΚΗΣΗ-29 Εστώ W διανυσματικός υποχώρος του K -διανυσματικού χώρου V . Δείξε ότι $\mathbf{x} \sim \mathbf{y}$ όταν $\mathbf{x} - \mathbf{y} \in W$, ορίζει μια σχέση ισοδυναμίας στο V . Το σύνολο των κλάσεων ισοδυναμίας συμβο-

λιζω με V/W και ονομαζω χωρο πηλικον του W . Εστω $[\mathbf{x}]$ η κλασση ισοδυναμιας που περιεχει το διανυσμα \mathbf{x} του V . Δειξε οτι

$$\begin{aligned} [\mathbf{x}] + [\mathbf{y}] &= [\mathbf{x} + \mathbf{y}] \quad \text{και} \\ \lambda[\mathbf{x}] &= [\lambda\mathbf{x}] \end{aligned}$$

οριζουν πραξεις που κανουν το V/W διανυσματικο χωρο. Η απεικονιση $\pi : V \longrightarrow V/W$ με $\pi(\mathbf{x}) = [\mathbf{x}]$ λεγεται κανονικη προβολη του V στο V/W . Δειξε οτι η π ειναι γραμμικη απεικονιση και

α) $\text{Ker}\pi = W$, $\text{Im}\pi = V/W$.

β) Αν $\dim V = n$ και $\dim W = m$, τοτε $\dim(V/W) = n - m$.

γ) Αν τα $[\mathbf{x}_1], \dots, [\mathbf{x}_k]$ ειναι ανεξαρτητα διανυσματα του V/W τοτε τα $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k$ ειναι ανεξαρτητα διανυσματα του V και επι πλεον κανενας γραμμικος συνδυασμος τους δεν περιεχεται στο W .

ΑΣΚΗΣΗ-30 Εστω $F : V_1 \longrightarrow V_2$ γραμμικη απεικονιση μεταξυ δυο K -διανυσματικων χωρων και W_1, W_2 διανυσματικοι υποχωροι των V_1, V_2 αντιστοιχως. Εστω οτι $F(W_1) \subseteq W_2$. Οριζεται η απεικονιση $\bar{F} : V_1/W_1 \longrightarrow V_2/W_2$ με $\bar{F}([\mathbf{x}]) = [F(\mathbf{x})]$. Δειξε οτι η \bar{F} ειναι καλως ορισμενη γραμμικη απεικονιση και $\pi_2 \circ F = \bar{F} \circ \pi_1$ οπου $\pi_i : V_i \longrightarrow V_i/W_i$ οι κανονικες προβολες.

ΑΣΚΗΣΗ-31 Με τις υποθεσεις της ασκησης 29 εστω επι πλεον οτι U ειναι ενας υποχωρος του V ετσι ωστε $V = U \oplus W$ (συμπληρωμα του W). Δειξε οτι ο περιορισμος $\pi|_U : U \longrightarrow V/W$ ειναι ισομορφισμος.

Και πρεπει απο τις ψυχικες (ασθενειες) πρωτη και μεγαστη να λογαριαζουμε την αγνοια, με τη βοηθεια της οποιας, στους πολλους, η κακια αθεραπευτη συγκατοικει συμβιωνει και συναποθνησκει. Διοτι η αρχη της απαλλαγης ειναι η αισθηση της νοσου που οδηγει στην αναγκη βοηθειας αυτου που πασχει. Αυτος ομως που αγνοει πως πασχει, ακομη και μπροστα του να ειναι η θεραπεια, την αρνειται.

Πλουταρχου, Ηθικα 500 Ε.

Οπως τονισαμε προηγουμενως, καθε προβλημα που γεννιεται στη ζωη μας θα πρεπει να λυνηται αμεσα η όσο το δυνατον πιο γρηγορα, διοτι τα προβληματα, οταν μεταφερονται απο μερα σε μερα, εκφυλιζουν την ευαισθησια ολκληρου του νου.

Κρισναμουρτι







Ο δισκος της Φαιστού. Δεν έχει ακόμη αποκρυπτογραφηθεί. Πιθανώς το περιεχόμενό του να είναι παραπλήσιο του ρητού του Κορη:

Είς ολίγα λόγια, τα φιλομουσα μείρακια των Γραικών πρέπει να κρατώσι παντοτε τούτο εις τον νουν, ότι αι Μούσαι είναι παρθένοι, και αποστρέφονται τους σοσι με παρθενικην ψυχην δεν τας πλησιαζουσιν.



Τελεστής ή ενδομορφισμός λέγεται μια γραμμική απεικόνιση $F: V \longrightarrow V$ ενός K -διανυσματικού χώρου στον εαυτό του. Εστω a_1, \dots, a_n βάση του V . Σύμφωνα με την §10 ορίζεται η μήτρα παραστάσης Λ της F ως προς τη βάση αυτή έτσι ώστε $F_\Lambda = S_a \circ F \circ S_a^{-1}$ της οποίας τα στηλοδιανύσματα $(\lambda_{1i}, \dots, \lambda_{ni})$ είναι οι συντεταγμένες των $F(a_i)$ ως προς a_1, \dots, a_n :

$$F(a_i) = \lambda_{1i} a_1 + \dots + \lambda_{ni} a_n.$$

Αλλαγή βάσης:

$$b_i = s_{1i} a_1 + \dots + s_{ni} a_n$$

δίνει μήτρα παραστάσης $\hat{\Lambda}$ ως προς αυτή τη βάση και κατά τον (11):

$$\hat{\Lambda} = S^{-1} \Lambda S \quad . \quad (20)$$

Γενικότερα, δύο μήτρες $\hat{\Lambda}, \Lambda$ που ικανοποιούν την (20) με S αντιστρεψίμη μήτρα, λέγονται ομοίες. Διαπιστώνουμε λοιπόν ευκολα ότι ομοίες μήτρες παριστούν τον ίδιο τελεστή $F: V \longrightarrow V$ ως προς διαφορετικές βάσεις του V . Ένα γενικότερο πρόβλημα που θα μας απασχολήσει στα επομένα μαθήματα είναι το

ΠΡΟΒΛΗΜΑ Δοθέντος τελεστή $F: V \longrightarrow V$, να βρεθεί καταλληλή βάση ως προς την οποία η μήτρα παραστάσης της F να έχει την απλούστερη δυνατή μορφή.

Στην γλώσσα των μητρών το ίδιο πρόβλημα διατυπώνεται:

ΠΡΟΒΛΗΜΑ Δοθείσης $n \times n$ μήτρας A , να βρεθεί ομοία προς αυτήν $B = S^{-1} A S$, που έχει την απλούστερη δυνατή μορφή.

Μια ειδική περίπτωση αυτού του προβλήματος αντιμετωπίσαμε ήδη για τις συμμετρικές μήτρες. Το θεώρημα της §14 δείχνει ότι πραγματικές συμμετρικές μήτρες είναι ομοίες προς διαγωνίες. Οι διαγωνίες μήτρες είναι από πολλές αποψεις, οι απλούστερες απ όλες τις μήτρες. Για γενικότερες (μη συμμετρικές) μήτρες δεν περιμενούμε φυσικά να είναι ομοίες προς κάποιες διαγωνίες. Αυτό δεν αληθεύει εν γενει. Μπορούμε όμως να δείξουμε για μιγαδικές και πραγματικές μήτρες ότι είναι ομοίες προς "σχεδόν διαγωνίες", τέλος παντών μήτρες πολύ απλής μορφής. Αυτά αργότερα, εδώ ας κάνουμε μερικές γενικές παρατηρήσεις για ενδομορφισμούς.

Πρώτα, ότι ομοίες μήτρες έχουν το ίδιο χαρακτηριστικό πολυώνυμο. Πραγματι, $|S^{-1} A S - \lambda I| = |S^{-1} (A - \lambda I) S| = |S^{-1}| |A - \lambda I| |S| = |A - \lambda I|$.

Αρα μπορούμε να ορίσουμε σαν χαρακτηριστικό πολυώνυμο ενός τελεστή F το χαρακτηριστικό πολυώνυμο μιας οποιασδήποτε μήτρας A που παρίστα τον F ως προς κάποια βάση του V .

Κατόπιν ας παρατηρήσουμε ότι το σύνολο $L(V, V)$ των ενδομορφισμών του V (ασκήση 8-13) έχει δομή "αλγεβρας". Δηλαδή πέρα από την προσθήκη: $F+G$ και τον πολλαπλασιασμό με σταθερά: λF , μπορούμε να πολλαπλασιάσουμε μεταξύ τους τους τελεστές και να πάρουμε την σύνθεση των απεικονίσεων FG ή GF . Μπορούμε ακόμη να πάρουμε δυνάμεις $F, F^2, F^3, \dots, F^n, \dots$ και γενικότερα αν

$$p(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$$

πολυώνυμο από το $K[x]$, μπορούμε να αντικαταστήσουμε τον F στη θέση του x και στη θέση της σταθεράς τον $a_0 I$ (I : ο ταυτοτικός τελεστής) και να πάρουμε πάλι τελεστή που συμβολίζουμε με $p(F)$:

$$p(F) = a_n F^n + \dots + a_1 F + a_0 I .$$

Αντικαθιστώντας το x με το F σε ταυτοτητες πολυωνυμων, παίρνουμε ταυτοτητες για ενδομορφισμους. Τουτο διοτι εκεινες οι πραξεις που επιτρεπονται μεταξυ σταθερων απο το σωμα K και το x , οι ιδιες ακριβως επιτρεπονται και μεταξυ σταθερων και του τελεστη F . Ετσι λ.χ.

$$(x+1)(x-1) = x^2 - 1$$

δινει, βαζοντας στην αριστερη πλευρα F στη θέση του x και εκτελώντας τις πράξεις (μεταξύ τελεστών):

$$(F+I)(F-I) = F^2 + F - F - I = F^2 - I .$$

Σημειώνω ότι όταν $\dim V = n$ τότε $\dim L(V, V) = n^2$. Αρα από τις δυνάμεις $I, F, F^2, \dots, F^k, \dots$ το πολύ οι n^2 πρώτες να είναι ανεξαρτητες (σαν διανύσματα του $L(V, V)$). Αρα υπάρχουν για κάποιο k σταθερές a_0, a_1, \dots, a_k έτσι ώστε

$$a_k F^k + \dots + a_1 F + a_0 I = 0 \quad (= \text{μηδενικός τελεστής}).$$

Με άλλα λόγια υπάρχουν πολυώνυμα $p(x)$ με $p(F) = 0$. Τα πολυώνυμα αυτά εξαρτώνται από τον F και παίζουν σημαντικό ρόλο στην ανάλυση του F . Εξ ίσου σημαντικοί είναι και οι F -αναλλοιωτοί διανυσματικοί υποχώροι που ορίζονται από την ιδιότητα:

$$F(W) \subset W.$$

Ασφαλώς οι απλούστεροι ενδομορφισμοί είναι οι διαγωνιοποιήσιμοι για τους οποίους -εξ ορισμού- υπάρχει μια βάση του V a_1, \dots, a_n που αποτελείται από ιδιοδιανύσματα του F :

$$F(a_i) = \lambda_i a_i \quad \text{για } i=1, \dots, n.$$

Τα V_i = σύνολο ιδιοδιανυσμάτων ως προς την ιδιοτιμή λ_i του F , αποτελούν διανυσματικούς υποχώρους του V που ορίζουν μια διασπαση του V

$$V = V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_k \quad (*)$$

αν υπάρχουν k διαφορετικές ιδιοτιμές $\lambda_{i_1}, \dots, \lambda_{i_k}$. Κάθε V_i είναι F -αναλλοιωτός και ο περιορισμός

$$F|_{V_i} = \lambda_{i_i} I_{i_i}, \text{ όπου } I_{i_i} \text{ ο ταυτοτικός τελεστής του } V_{i_i}.$$

Διαλεγώντας βάσεις των V_1, V_2, \dots βρίσκουμε συνολικά βάση του V ως προς την οποία η μήτρα παραστάσης του F έχει την απλουστάτη διαγώνια μορφή:

$$\begin{bmatrix} \boxed{\lambda_{i_1} I_{i_1}} & & & & \\ & \boxed{\lambda_{i_2} I_{i_2}} & & & \\ & & \dots & & \\ & & & & \boxed{\lambda_{i_k} I_{i_k}} \end{bmatrix}$$

ΠΡΟΤΑΣΗ Κάθε F -αναλλοιωτός υποχώρος W ενός διαγωνιοποιήσιμου τελεστή έχει βάση $\mathcal{B}_1, \dots, \mathcal{B}_m$ που αποτελείται από ιδιοδιανύσματα του F .

Πραγματι, αρκεί να δείξω ότι

$$W = (W \cap V_1) \oplus \dots \oplus (W \cap V_k)$$

διότι διαλεγώντας τότε βάσεις στα $W \cap V_1, W \cap V_2, \dots$ θα παίρνουμε συνολικά τη βάση του W που χρειαζόμαστε.

Η σχέση $W \supseteq (W \cap V_1) \oplus \dots \oplus (W \cap V_k)$ είναι τετριμμένη.

Η σχέση $W \subseteq (W \cap V_1) \oplus \dots \oplus (W \cap V_k)$ αποδεικνύεται γραφοντας το τυχόν \mathbf{x} του W σαν άθροισμα σύμφωνα με την (*)

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_1 + \dots + \mathbf{x}_k \quad \text{με } \mathbf{x}_i \text{ από το } V_i$$

και αποδεικνυοντας ότι τα \mathbf{x}_i ανήκουν κι αυτά στο W .

Πραγματι, επειδή ο W είναι F -αναλλοιωτός, τα επομένα διανύσματα ανήκουν όλα στο W :

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_1 + \dots + \mathbf{x}_k$$

$$F(\mathbf{x}) = \mu_1 \mathbf{x}_1 + \dots + \mu_k \mathbf{x}_k$$

$$F^2(\mathbf{x}) = \mu_1^2 \mathbf{x}_1 + \dots + \mu_k^2 \mathbf{x}_k \quad (**)$$

.....

$$F^{k-1}(\mathbf{x}) = \mu_1^{k-1} \mathbf{x}_1 + \dots + \mu_k^{k-1} \mathbf{x}_k$$

όπου εθέσα για ευκολία $\lambda_{i_1} = \mu_1, \lambda_{i_2} = \mu_2, \dots, \lambda_{i_k} = \mu_k$ για τις διαφορετι-

κες μεταξυ τους ιδιοτιμες της F . Συλλογιζομαι τωρα με την βοηθεια της ασκησης 15-7. Αν η γραμμικη συναρτηση $f: V \longrightarrow K$ μηδενιζεται στο W τοτε θα ισχυει και

$$f(\mathbf{x}) = f(F(\mathbf{x})) = f(F^2(\mathbf{x})) = \dots = f(F^{k-1}(\mathbf{x})) = 0.$$

Τουτη, λογω της (**), δινει το συστημα

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ \mu_1 & \mu_2 & \dots & \mu_k \\ \mu_1^2 & \mu_2^2 & \dots & \mu_k^2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mu_1^{k-1} & \dots & \mu_k^{k-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f(\mathbf{x}_1) \\ f(\mathbf{x}_2) \\ \vdots \\ f(\mathbf{x}_k) \end{bmatrix} = 0$$

της οποιας η οριζουσα (Van der Monde ασκηση 15-19) ειναι μη μηδενικη αφου τα μ_i ειναι διαφορετικα μεταξυ τους. Επειται

$$f(\mathbf{x}_1) = f(\mathbf{x}_2) = \dots = f(\mathbf{x}_k) = 0.$$

Τουτη για καθε f που μηδενιζεται στο W . Αρα τα $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_k$ ανηκουν στο W . ο.ε.δ.

Ημιαπλοι λεγονται τελεστες $F: V \longrightarrow V$ που χαρακτηριζονται απο την ιδιοτητα

"Για καθε F -αναλλοιωτο υποχωρο W_1 του V υπαρχει F -αναλλοιωτος υποχωρος W_2 ετσι ωστε $W_1 \oplus W_2 = V$ "

Με αλλα λογια καθε F -αναλλοιωτος υποχωρος εχει ενα F -αναλλοιωτο συμπληρωμα στο V . Το επομενο θεωρημα δειχνει οτι για αλγεβρικα κλειστα σωματα (οπως το \mathbb{C} των μιγαδικων αριθμων) ημιαπλοτητα και διαγωνιοποιησιμότητα ειναι ταυτοσημες εννοιες.

ΘΕΩΡΗΜΑ Εστω $F: V \longrightarrow V$ τελεστης K -διανυσματικου χωρου και K αλγεβρικα κλειστο σωμα. Τοτε ο F ειναι διαγωνιοποιησημος αν και μονον αν ειναι ημιαπλος.

Πραγματι, αν ο F ειναι διαγωνιοποιησιμος και W_1 ειναι F -αναλλοιωτος υποχωρος, τοτε κατα την προταση εχει βαση $\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_m$ απο ιδιοδιανυσματα του F . Συμπληρωσε με ιδιοδιανυσματα $\mathbf{b}_{m+1}, \dots, \mathbf{b}_n$ σε βαση του V και παρε $W_2 = \langle \mathbf{b}_{m+1}, \dots, \mathbf{b}_n \rangle$.

Το αντιστροφο χρειαζεται την κλειστοτητα του σωματος και επαγωγη ως προς την διασταση του χωρου. Πραγματι εστω οτι η προταση ισχυει για $(n-1)$ -διαστατους χωρους (για $n=1$ ισχυει τετριμμενα). Λογω της κλειστοτητας του K υπαρχει ιδιοτιμη λ του F και αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα \mathbf{b}_1 του V με $F(\mathbf{b}_1) = \lambda \mathbf{b}_1$. Ο υποχωρος $W_1 = \langle \mathbf{b}_1 \rangle$ ειναι F -αναλλοι-

ωτος. Άρα κατά την υποθεση θα υπάρχει W_2 F -αναλλοιωτος υποχωρος συμπληρωματικος του W_1 και διαστασης $(n-1)$. Ο $F_2 = F|_{W_2}$ είναι παλι ημιαπλος, άρα κατά την επαγωγική υποθεση διαγωνιοποιησιμος με βάση b_2, \dots, b_n απο ιδιοδιανυσματα του F . Ως προς την βάση b_1, \dots, b_n η μητρα παραστασης της F είναι διαγωνια. ο.ε.δ.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δειξε οτι ομοιες μητρες εχουν ιδιες οριζουσες και ιχνος (=αθροισμα διαγωνιων στοιχειων). Ορισε την οριζουσα και το ιχνος τελεστη μεσω των ιδιων εννοιων για μια οποιαδηποτε μητρα παραστασης της F . Δειξε οτι η οριζουσα είναι ο σταθερος ορος του χαρακτηριστικου πολυωνυμου του F και το ιχνος ο \pm συντελεστης του $(n-1)$ -βαθμιου ορου του.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δειξε οτι καθε F -αναλλοιωτος υποχωρος είναι και $p(F)$ -αναλλοιωτος οπου $p(x)$ τυχον πολυωνυμο. Δειξε ακομη οτι αν ο τελεστης εχει αντιστροφο F^{-1} , τοτε καθε F -αναλλοιωτος υποχωρος είναι και F^{-1} -αναλλοιωτος.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Δειξε για μετατιθεμενους τελεστες F, G , οτι καθε ιδιοχωρος του ενος είναι και αναλλοιωτος υποχωρος του αλλου.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Εστω οτι x, y είναι ιδιοδιανυσματα ενος τελεστη F ως προς διαφορετικες ιδιοτιμες του. Δειξε οτι το $\alpha x + \beta y$ με $\alpha \neq 0$ και $\beta \neq 0$ δεν είναι ιδιοδιανυσμα του F . Γενικευσε την ασκηση για k ιδιοδιανυσματα x_1, \dots, x_k ως προς διαφορετικες μεταξυ τους ιδιοτιμες του F .

ΑΣΚΗΣΗ-5 Δειξε οτι τελεστης F , για τον οποιον καθε διανυσμα του V είναι ιδιοδιανυσμα του, είναι της μορφης λI .

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δωσε παραδειγμα τελεστη F που δεν εχει ιδιοδιανυσματα, ενω ο F^2 εχει. Δειξε οτι αν ο τελεστης F^2 εχει ιδιοδιανυσμα ως προς μη αρνητικη ιδιοτιμη, τοτε και ο F εχει ιδιοδιανυσμα.

ΑΣΚΗΣΗ-7 Βρες ολους τους F -αναλλοιωτους υποχωρους ενος ημιαπλου τελεστου του n -διαστατου διανυσματικου χωρου V , που εχει ολες τις ιδιοτιμες του διαφορετικες μεταξυ τους. Δειξε οτι υπαρχουν 2^n απο δαυτους.

ΑΣΚΗΣΗ-8 Δειξε οτι για μετατιθεμενους μεταξυ τους τελεστες ισχυει

$$(A+B)^k = \sum_{n=0}^k \binom{k}{n} A^n B^{k-n} .$$

ΑΣΚΗΣΗ-9 Βρες ολες τις μητρες $A \in M_{\mathbb{R}}(2,2)$ με $A^2 = 0$.

ΑΣΚΗΣΗ-10 Στο διανυσματικό χώρο $K[x]$ των πολυωνυμων οριζονται οι τελεστες $Ap(x) = p'(x)$ (παραγωγος του $p(x)$) και $Bp(x) = xp(x)$. Δειξε οτι $AB-BA = I$ (I ο ταυτοτικός του $K[x]$). Δειξε οτι σε χώρο V πεπερασμενης διαστασης, δεν υπαρχουν τελεστες A, B με την ιδιοτητα $AB-BA=I$ [παρε το ιχνος των δυο πλευρων και δες την ασκηση 15-15].

ΑΣΚΗΣΗ-11 Εστω F τελεστης n -διαστατου διανυσματικου χωρου V με την ιδιοτητα $F^n=0$ αλλα $F^{n-1} \neq 0$. Δειξε οτι

- α) Υπαρχει διανυσμα a με $F^{n-1}(a) \neq 0$.
 β) Γι αυτο το a , τα διανυσματα $a, F(a), \dots, F^{n-1}(a)$ ειναι ανεξαρτητητα και αποτελουν βαση του V .
 γ) Ως προς αυτη την βαση η μητρα παραστασης του F ειναι

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & & & \\ 1 & 0 & 0 & \dots & & \\ & \cdot & 1 & 0 & 0 & \dots \\ & & & \ddots & \ddots & \\ & & & & 1 & 0 & 0 \\ & & & & & 1 & 0 & 0 \\ & & & & & & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- δ) Εκτος του μηδενικου και του ιδιου του V , δεν υπαρχουν αλλοι μη τετριμμενοι F -αναλλοιωτοι υποχωροι W του V με $F(W) = W$.

ΑΣΚΗΣΗ-12 Δειξε οτι δυο μητρες A, B του $M_K(n, n)$ που ικανοποιουν την $A^n=B^n=0$, αλλα $A^{n-1} \neq 0, B^{n-1} \neq 0$, ειναι ομοιες.

ΑΣΚΗΣΗ-13 Δειξε οτι οι ιδιοτιμες ενος τελεστη ειναι οι ριζες του χαρακτηριστικου πολυωνυμου του.

ΑΣΚΗΣΗ-14 Η ταξη ενος τελεστη F οριζεται σαν την διασταση του $\text{Im}F$. Δειξε οτι τωτη ισουται με την ταξη μιας οποιασδηποτε μητρας παραστασης του F . Δειξε ακομη οτι καθε τελεστης ταξης k γραφεται σαν αθροισμα k τελεστων ταξης 1.

ΑΣΚΗΣΗ-15 Εστω F τελεστης του n -διαστατου διανυσματικου χωρου V και W k -διαστατος F -αναλλοιωτος υποχωρος του V . Εστω a_{k+1}, \dots, a_n διανυσματα του V ετσι ωστε $[a_{k+1}], \dots, [a_n]$ να αποτελουν βαση του V/W (ασκηση 15-29). Δειξε οτι τα διανυσματα αυτα μπορουν να συμπληρωθουν με τη βοηθεια μιας βασης a_1, \dots, a_k του W σε μια βαση του V ως προς την οποια η παρασταση της F ειναι της μορφης: $\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix}$ οπου A $k \times k$, B $k \times n$ και C $n \times n$ διαστασεων αντιστοιχως.

Εστω $F: V \longrightarrow V$ τελεστής του n -διαστατού K -διανυσματικού χώρου V . Το σύνολο των πολυωνύμων

$$\Pi(F) = \{p(x) \in K[x], \text{ με } p(F)=0\}$$

είναι, όπως σημειώσαμε στην προηγούμενη παραγραφο, μη κενό. Εστω $m(x)$ ένα πολυώνυμο ελαχίστου βαθμού απο το $\Pi(F)$. Το $m(x)$ διαιρεί όλα τα πολυώνυμα του $\Pi(F)$. Πραγματι, για ένα τυχόν $p(x)$ του $\Pi(F)$ η διαιρέση με το $m(x)$ δίνει

$$p(x) = q(x)m(x) + v(x), \quad (*)$$

όπου $\text{βαθμ}v(x) < \text{βαθμ}m(x)$. Τότε αντικαθιστώντας στην (*) το x με τον F , έχουμε $v(F)=0$, που αντιφασκει στην επιλογή του $m(x)$. Διαιρώντας με τον συντελεστή του μεγιστοβαθμιου ορου, συμπεραινουμε οτι υπάρχει ένα ακριβως πολυώνυμο ελαχίστου βαθμού στο $\Pi(F)$ με μεγιστοβαθμιο συντελεστή 1. Τούτο συμβολιζω με $m_F(x)$ και ονομαζω ελαχιστο πολυωνυμο του F.

Ταυτιζοντας 'μια μητρα $\Lambda \in M_K(n, n)$ με τον τελεστη $F_\Lambda: K^n \longrightarrow K^n$, βλεπουμε οτι οριζεται και το ελαχιστο πολυωνυμο της μητρας Λ που συμβολιζω με $m_\Lambda(x)$. Τούτο είναι το ελαχιστο βαθμου πολυωνυμο

$$p(x) = x^k + a_1 x^{k-1} + \dots + a_{k-1} x + a_k$$

στο οποιο αντικαθιστωντας το x με την μητρα Λ , έχουμε $p(\Lambda)=0$. Το αξιωσημειωτο είναι οτι το ελαχιστο πολυωνυμο $m_F(x)$ ενός τελεστη F ισουται με το ελαχιστο πολυωνυμο $m_\Lambda(x)$ της μητρας Λ που παριστα τον F ως προς καποια βαση a_1, \dots, a_n του V . Πραγματι η σχεση

$$F_\Lambda = S_a \circ F \circ S_a^{-1}$$

μεταξυ του F και της Λ (§16), έχει σαν συνεπεια την

$$\begin{aligned} (F_\Lambda)^k &= (S_a \circ F \circ S_a^{-1})^k = (S_a \circ F \circ S_a^{-1})(S_a \circ F \circ S_a^{-1}) \dots (S_a \circ F \circ S_a^{-1}) = \\ &= S_a \circ (F^k) \circ S_a^{-1} \end{aligned}$$

και επομενως και για τυχόν πολυωνυμο $p(x)$ του $K[x]$

$$p(F_\Lambda) = p(S_a \circ F \circ S_a^{-1}) = S_a \circ p(F) \circ S_a^{-1}.$$

Επειδη ομως η απεικονιση S_a είναι ισομορφισμος θα έχουμε $p(F_\Lambda)=0$ τοτε και μονον, οταν $p(F)=0$.

Το ελαχιστο πολυωνυμο διαιρει παντοτε το χαρακτηριστικο πολυωνυμο $\chi(x)$ του τελεστη F . Τούτο είναι αμεση συνεπεια του θεωρηματος των Cayley και Hamilton :

ΘΕΩΡΗΜΑ - 1 Αν $\chi(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$ είναι το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του τελεστή F , τότε $\chi(F) = a_n F^n + \dots + a_0 I = 0$.

Χρησιμοποιώ την μητρα παραστάσης Δ της F ως προς την βάση a_1, \dots, a_n . Το χαρακτηριστικό πολυώνυμο της Δ ορίζεται από την

$$\chi(x) = |\Delta - xI| = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$$

και ικανοποιεί την σχέση

$$\text{adj}(\Delta - xI)(\Delta - xI) = \chi(x)I, \quad (**)$$

όπου η $\text{adj}(\Delta - xI)$ είναι η αναστροφος της μητρας των συμπαραγοντων της $\Delta - xI$ (§13) και λεγεται προσαρτημενη της $\Delta - xI$. Το ij -στοιχειο της ισουται με $(-1)^{i+j} b_{ji}$, όπου b_{ji} η οριζουσα που προκυπτει απο την $\Delta - xI$ παραλειποντας την j -γραμμη και την i -στηλη. Σημειωνω οτι το b_{ji} είναι πολυωνυμο βαθμου το πολυ $n-1$, αρα βγαζοντας τις δυναμεις του x σαν κοινοους παραγοντες θα εχουμε

$$\text{adj}(\Delta - xI) = x^{n-1} A_1 + x^{n-2} A_2 + \dots + x A_{n-1} + A_n$$

όπου A_1, \dots, A_n σταθερες μητρες. Η $(**)$ δινει τοτε

$$(x^{n-1} A_1 + \dots + A_n)(\Delta - xI) = \chi(x)I.$$

Συγκρινοντας τους συντελεστες των ιδιων δυναμεων του x εχουμε:

$-A_1$	$= a_n I$	Πολλαπλασιαζοντας με Δ^n την πρωτη,
$A_1 \Delta - A_2$	$= a_{n-1} I$	με Δ^{n-1} τη δευτερη, Δ^{n-2} την τριτη,
$A_2 \Delta - A_3$	$= a_{n-2} I$	κ.ο.κ. και προσθετοντας κατα μελη
.....		τις ισοτητες παιρνουμε
$A_{n-1} \Delta - A_n$	$= a_1 I$	
$A_n \Delta$	$= a_0 I$	

$$0 = a_n \Delta^n + a_{n-1} \Delta^{n-1} + \dots + a_1 \Delta + a_0 I \quad \text{o.e.d.}$$

Το θεωρημα δειχνει λοιπον οτι το ελαχιστο πολυωνυμο θα εχει βαθμο το πολυ n . Η γενικη ιδεα για την αναλυση ενος τελεστη F είναι να πετυχουμε μια διασπαση του V , $V = V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_k$ σε F -αναλλοιωτους υποχωρους, σε καθεναν απο τους οποιους η F δρα με απλο τροπο. Τουτο γινεται ακριβως με την βοηθεια του ελαχιστου πολυωνυμου και των δυο επομενων προτασεων.

ΠΡΟΤΑΣΗ - 1 Αν το ελαχιστο πολυωνυμο του τελεστη F είναι γινομενο $m(x) = p_1(x)p_2(x)$ δυο πρωτων μεταξυ τους πολυωνυμων, τοτε ο V διασπαται σ ενα ευθυ αθροισμα δυο υποχωρων του V , $V = V_1 \oplus V_2$

όπου οι V_1, V_2 είναι F -αναλλοιωτοι υποχώροι και

1) $V_i = \{ \mathbf{x} \in V \text{ για τα οποία } p_i(F)\mathbf{x} = \mathbf{0} \}$ για $i=1,2$.

2) Το ελάχιστο πολυώνυμο του περιορισμού $F_i = F|_{V_i} : V_i \longrightarrow V_i$ είναι το $p_i(x)$, για $i=1,2$.

Επειδή τα $p_i(x)$ είναι πρώτα μεταξύ τους, υπάρχουν πολυώνυμα $q_1(x), q_2(x)$ (δες παραρτήμα) έτσι ώστε:

$$p_1(x)q_1(x) + p_2(x)q_2(x) = 1.$$

Βαζοντας τον F στη θέση του x θα έχουμε

$$p_1(F)q_1(F) + p_2(F)q_2(F) = I. \quad (*)$$

Παρατηρώ ότι για κάθε \mathbf{x} του V ισχύει

$$p_1(F)q_1(F)\mathbf{x} \in V_2 \text{ και } p_2(F)q_2(F)\mathbf{x} \in V_1.$$

Επίσης $V_1 \cap V_2 = \{ \mathbf{0} \}$. Πραγματι, αν $\mathbf{x} \in V_1 \cap V_2$, τότε λόγω της (*) οι σχέσεις $p_1(F)\mathbf{x} = p_2(F)\mathbf{x} = \mathbf{0}$ θα είχαν τη συνέπεια $\mathbf{x} = \mathbf{0}$.

(Χρησιμοποίησα εδώ το γεγονός ότι δύο τελεστές της μορφής $\alpha(F), \beta(F)$ όπου $\alpha(x), \beta(x)$ πολυώνυμα, μετατίθενται μεταξύ τους: $\alpha(F)\beta(F) = \beta(F)\alpha(F)$). Πραγματι λοιπόν έχουμε $V = V_1 \oplus V_2$. Οτι οι V_i είναι F -αναλλοιωτοι φαίνεται πάλι αμέσως, διότι

$$\mathbf{x} \in V_i \text{ συνεπαγεται } p_i(F)(F(\mathbf{x})) = F(p_i(F)\mathbf{x}) = \mathbf{0}.$$

Αρα $F(\mathbf{x}) \in V_i$. Για την απόδειξη του δευτέρου ισχυρισμού ας υποθέσουμε ότι $\hat{p}_i(x)$ είναι το ελάχιστο πολυώνυμο του F_i για $i=1,2$. Τότε το $\hat{m}(x) = \hat{p}_1(x)\hat{p}_2(x)$ ικανοποιεί την $\hat{m}(F) = \mathbf{0}$.

Πραγματι εστώ για τυχόν \mathbf{x} του V η ανάλυση σε ευθύ άθροισμα

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2 \text{ με } \mathbf{x}_i \text{ από το } V_i \text{ για } i=1,2.$$

Τότε διαπιστώνουμε αμέσως ότι

$$\hat{m}(F)\mathbf{x} = \hat{p}_2(F)\hat{p}_1(F)\mathbf{x}_1 + \hat{p}_1(F)\hat{p}_2(F)\mathbf{x}_2 = \mathbf{0}.$$

Αρα το $\hat{m}(x)$ διαιρεί το $\hat{m}(x)$. Επίσης, για $\mathbf{x} \in V_i$ εξ' ορισμού $p_i(F)\mathbf{x} = \mathbf{0}$, αρα το $\hat{p}_i(x)$ διαιρεί το $p_i(x)$. Συγκρινοντας λοιπόν τους βαθμούς των πολυωνυμων, θα έχουμε $\hat{p}_i(x) = p_i(x)$ για $i=1,2$. ο.ε.δ.

Παρατήρησε μια συνέπεια της (*):

$$\mathbf{x} \in V_1 \text{ συνεπαγεται } \mathbf{x} = p_2(F)(q_2(F)\mathbf{x}) \in \text{Im}(p_2(F)).$$

Το αντίστροφο είναι προφανές, αρα

$$V_1 = \text{Im}(p_2(F)) \text{ και αναλογα } V_2 = \text{Im}(p_1(F)).$$

Εφαρμόζοντας την πρόταση-1 διαδοχικά στα γινομενα πρώτων πολυωνυμων $p_1(x), (p_2(x) \dots p_k(x))$ κατοπιν στα $p_2(x), (p_3(x) \dots p_k(x))$ κ.ο.κ

αποδεικνύουμε το γενικότερο

ΘΕΩΡΗΜΑ - 2 Αν το ελάχιστο πολυώνυμο $m(x)$ του τελεστή F , είναι γινόμενο k το πλήθος πρώτων μεταξύ τους πολυωνυμών, $m(x) = p_1(x) \dots p_k(x)$, τότε ο V διασπάται σ' ένα ευθύ άθροισμα k το πλήθος υποχώρων του $V = V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_k$ όπου:

- 1) $V_i = \{ \mathbf{x} \text{ του } V \text{ για τα οποία } p_i(F)\mathbf{x} = \mathbf{0} \}$ για $i=1, \dots, k$.
- 2) Το ελάχιστο πολυώνυμο του περιορισμού $F_i = F|_{V_i}: V_i \longrightarrow V_i$ είναι το $p_i(x)$.

Διαφαινεται εδώ ο ρολος του σώματος K στην διασπαση. Κάθε πολυωνυμο του $K[x]$ αρα και το ελάχιστο ενός τελεστή F , γραφεται σαν γινόμενο αναγωγών πολυωνυμών του $K[x]$. Στην διασπαση λοιπον του θεωρηματος-2 θα παιζει σημαντικό ρολο η μορφη των αναγωγών πολυωνυμών του $K[x]$, τα οποία σημειωτεον διαφερουν απο σώμα σε σώμα. Ετσι στο \mathbb{C} και γενικωτερα σε καθε αλγεβρικα κλειστο σώμα τα αναγωγα πολυωνυμα είναι γραμμικα, της μορφης $(x-\lambda)$. Στο \mathbb{R} είναι τετραγωνικα $ax^2+bx+\gamma$ και στο \mathbb{Q} μπορούν να είναι οποιουδηποτε βαθμου (πραγμα που δυσκολευει πολυ την αναγωγή). Το ζήτημα είναι οτι όσο πιο απλοι είναι οι παραγοντες του ελάχιστου πολυωνυμου, τόσο πιο απλη είναι και η μορφη του ίδιου του τελεστή F . Για παραδειγμα οι απλουστεροι τελεστες, οι διαγωνιοποιησιμοι έχουν το εξής χαρακτηριστικο:

ΠΡΟΤΑΣΗ - 2 Ο τελεστής F είναι διαγωνιοποιησιμος τότε και μονον τότε, όταν το ελάχιστο πολυώνυμο του $m(x)$ είναι γινόμενο διαφορετικων μεταξύ τους γραμμικων παραγοντων

$$m(x) = (x-\lambda_1)(x-\lambda_2) \dots (x-\lambda_k).$$

Πραγματι, αν ο F είναι διαγωνιοποιησιμος, τότε υπάρχει βάση από ιδιοδιανύσματα του F , ως προς την οποία ο F έχει την μήτρα παραστάσης

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 I_1 & & & & & \\ & \lambda_2 I_2 & & & & \\ & & \lambda_3 I_3 & & & \\ & & & \dots & & \\ & & & & & \lambda_k I_k \end{bmatrix}$$

όπου I_1, \dots, I_k μοναδιαίες μήτρες. Διαπιστώνουμε αμεσως ότι

$$(F-\lambda_1 I)(F-\lambda_2 I) \dots (F-\lambda_k I) = 0.$$

Αρα το ελάχιστο πολυώνυμο $m(x)$ θα διαιρεί το $(x-\lambda_1)(x-\lambda_2) \dots (x-\lambda_k)$.

Τοιο σημαίνει ότι το ελαχιστο πολυωνυμο θα είναι γινομενο ορισμενων εκ των $(x-\lambda_1)$. Ομως διαπιστωνουμε αμεσως ότι κανενας γραμμικος πα-
ραγοντας δεν μπορει να λειπει π.χ. αν ηταν $m(x)=(x-\lambda_2)\dots(x-\lambda_k)$, το-
τε θα ηταν $m(F)\mathbf{x}\neq\mathbf{0}$ για καθε ιδιοδιανυσμα \mathbf{x} ως προς την ιδιοτι-
μη λ_1 . Τοιο όμως αντιφασκει τον ορισμο του $m(x)$. Αρα το $m(x)$ θα
συμπιπτει με το γινομενο $(x-\lambda_1)(x-\lambda_2)\dots(x-\lambda_k)$.

Αντιστροφα, αν το ελαχιστο πολυωνυμο συμπιπτει με το παραπανω γινο-
μενο, τοτε το θεωρημα 2 δινει μια διασπαση του V σε F -αναλλοιωτους
υποχωρους $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_k$ σε καθε ενα απο τους οποιους το ελαχιστο
πολυωνυμο του περιορισμου $F_i = F|_{V_i}$ είναι $(x-\lambda_i)$. Τοιο σημαίνει
οτι $F_i = \lambda_i I_i$ και συνολικα οτι ο F είναι διαγωνιοποιησιμος. ο.ε.δ.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δειξε οτι ομοιες μητρες εχουν το ιδιο χαρακτηρι-
στικο και το ιδιο ελαχιστο πολυωνυμο.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δειξε οτι τετραγωνικη μητρα A και η αναστροφη
της A^t εχουν το ιδιο χαρακτηριστικο πολυωνυμο και το ιδιο ελαχιστο
πολυωνυμο.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Αν A, B είναι μητρες απο το $M_K(n, n)$ και η A
αντιστρεψιμη, δειξε οτι οι μητρες AB και BA εχουν το ιδιο χαρακτη-
ριστικο πολυωνυμο και το ιδιο ελαχιστο πολυωνυμο.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Αν $A \in M_R(n, n)$ και το n είναι περιττο δειξε οτι
η A εχει μια τουλαχιστο πραγματικη ιδιοτιμη. Αν το n είναι αρτιο
και $|A| < 0$, δειξε οτι η A εχει δυο τουλαχιστον διαφορετικες πρα-
γματικες ιδιοτιμες.

ΑΣΚΗΣΗ-5 Λογαριασε την $\text{adj}(\Lambda - xI)$ και γραψε την στην μορφη
 $x^k A_k + \dots + x A_1 + A_0$, οπου A_0, \dots, A_k σταθερες μητρες, για τις

$$\alpha) \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \beta) \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \quad \gamma) \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ΑΣΚΗΣΗ-6 Επαληθευσε το θεωρημα-1 για τις προηγουμενες μη-
τρες.

ΑΣΚΗΣΗ-7 Δειξε οτι μια μητρα $A \in M_R(n, n)$ που εχει πραγμα-
τικες και διαφορετικες μεταξυ τους ιδιοτιμες είναι διαγωνιοποιησιμη.

ΑΣΚΗΣΗ-8 Εστω $V = V_1 \oplus V_2$, οπου V_1, V_2 είναι F -αναλλοι-
ωτοι υποχωροι του τελεστη F . Δειξε οτι το χαρακτηριστικο πολυωνυμο
 $\chi(x)$ του F είναι $\chi(x) = \chi_1(x)\chi_2(x)$ οπου $\chi_1(x)$ το χαρακτηριστικο πολυ-
ωνυμο του περιορισμου $F_i = F|_{V_i}$. Δειξε οτι το ελαχιστο πολυωνυμο

$m(x)$ του F είναι $m(x) = \epsilon.κ.π. (m_1(x), m_2(x))$ (το ελάχιστο κοινό πολλαπλασίο) όπου $m_i(x)$ το ελάχιστο πολυώνυμο του περιορισμού F_i .

ΑΣΚΗΣΗ-9 Εστω W ένας F -αναλλοιωτός υποχώρος του V και $\bar{F} : V/W \rightarrow V/W$ η απεικόνιση του χώρου-πηλίκου για την οποία ισχύει $\bar{F}([x]) = [F(x)]$ (δες σελ. 56). Δείξε ότι το χαρακτηριστικό πολυώνυμο $\chi(x)$ της F είναι $\chi(x) = \chi_1(x)\chi_2(x)$, όπου $\chi_1(x)$ το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του περιορισμού της F στον W και $\chi_2(x)$ το χαρακτ. πολ. της απεικόνισης \bar{F} .

ΑΣΚΗΣΗ-10 Εστω ότι το ελάχιστο πολυώνυμο του τελεστή F είναι της μορφής $m(x) = p(x)^k$, όπου το $p(x)$ είναι αναγωγό πολυώνυμο του $K[x]$. Δείξε ότι

- Ο υποχώρος $\text{Im}(p(F)^{k-1}) = W$ είναι F -αναλλοιωτός.
- Το ελάχιστο πολυώνυμο του περιορισμού $F_1 = F|_W$ είναι το $p(x)$.
- Το ελάχιστο πολυώνυμο του $\bar{F} : V/W \rightarrow V/W$ είναι $p(x)^{k-1}$.

ΑΣΚΗΣΗ-11 Εστω ότι το ελάχιστο πολυώνυμο του τελεστή F είναι αναγωγό πολυώνυμο $p(x) = x^n + a_{n-1}x^{n-1} + \dots + a_1x + a_0$. Δείξε ότι

- Για κάθε μη μηδενικό διάνυσμα a τα n το πλήθος διανύσματα $a, F(a), F^2(a), \dots, F^{n-1}(a)$ είναι ανεξαρτήτα και παραγούν ένα F -αναλλοιωτό υποχώρο $W(a)$ του V .
- Ως προς αυτή τη βάση, η μήτρα παραστάσης του περιορισμού $F|_{W(a)}$ είναι

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & -a_0 \\ 1 & 0 & \dots & 0 & -a_1 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & -a_2 \\ & & \ddots & & & \\ & & & \ddots & & \\ & & & & 0 & -a_{n-2} \\ & & & & 1 & -a_{n-1} \end{bmatrix}.$$

- Για δύο διαφορετικά διανύσματα a_1, a_2 του V οι αντιστοιχοί χώροι $W(a_1), W(a_2)$ είτε συμπίπτουν, είτε έχουν τομή το $\{0\}$.
- Υπάρχουν ανεξαρτήτα μεταξύ τους διανύσματα a_1, \dots, a_k έτσι ώστε $V = W(a_1) \oplus \dots \oplus W(a_k)$.
- Το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του F είναι $(-1)^{kn} p(x)^k$ με το k που ορίζεται στο δ).

Η προηγούμενη άσκηση είναι σημαντική γιατί δείχνει ότι το χαρακτηριστικό πολυώνυμο ενός τελεστή που έχει αναγωγό ελάχιστο πολυώνυμο $p(x)$ είναι ακριβώς μια δύναμη $\pm p(x)^k$ του $p(x)$. Τούτη γενικεύεται στο επόμενο θεώρημα.

ΘΕΩΡΗΜΑ - 3 Εστώ ότι το ελαχιστο πολυώνυμο του τελεστή F του K -διανυσματικού χώρου V είναι της μορφής $m(x) = p(x)^r$, όπου $p(x)$ αναγωγικό πολυώνυμο του $K[x]$. Τότε το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του F είναι κι αυτό μια δύναμη του $p(x)$ (μεγαλύτερη ή ίση του r).

Η απόδειξη γίνεται με επαγωγή ως προς r . Για $r=1$ είναι ακριβώς η άσκηση-11. Εστώ ότι το θεώρημα ισχύει για δυνάμεις μέχρι το $r-1$. Θα δείξω ότι ισχύει και για το r . Πραγματι, σύμφωνα με την άσκηση 10 ο υποχώρος $\text{Im}(p(F)^{r-1}) = W$ είναι F -αναλλοίωτος και το ελαχιστο πολυώνυμο του περιορισμού $F_1 = F|_W$ είναι το $p(x)$. Άρα το χαρακτηριστικό πολυώνυμο $\chi_1(x)$ του F_1 θα είναι, πάλι κατά την άσκηση 11 μια δύναμη $\pm p(x)^s$. Από την άσκηση 10 πάλι, ξέρουμε ότι το ελαχιστο πολυώνυμο του $\bar{F} : V/W \rightarrow V/W$ είναι $p(x)^{r-1}$. Άρα κατά την επαγωγική υπόθεση, το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του \bar{F} θα είναι μια δύναμη $\pm p(x)^t$, με $t \geq r-1$. Εφαρμόζοντας τώρα την άσκηση 9 συμπεραίνουμε ότι το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του F θα είναι $\chi(x) = \pm p(x)^{s+t}$. ο.ε.δ.

Το θεώρημα-3 έχει την εξής συνέπεια που βελτιώνει το θεώρημα-1:

ΘΕΩΡΗΜΑ - 4 Το χαρακτηριστικό πολυώνυμο $\chi(x)$ του τελεστή F αναλύεται στους ίδιους ακριβώς πρώτους παραγοντές με το ελαχιστο πολυώνυμο $m(x)$ του F , και συγκεκριμένα, αν

$$m(x) = p_1(x)^{k_1} \dots p_r(x)^{k_r}$$

τότε

$$\chi(x) = \pm p_1(x)^{n_1} \dots p_r(x)^{n_r}$$

με $n_1 \geq k_1, \dots, n_r \geq k_r$.

Πραγματι, από το θεώρημα-2 γνωρίζουμε ότι $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_r$, όπου οι V_i είναι F -αναλλοίωτοι υποχώροι και το ελαχιστο πολυώνυμο του $F_i = F|_{V_i}$ είναι το $p_i(x)^{k_i}$. Από το θεώρημα-3 συμπεραίνουμε ότι το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του F_i είναι $\chi_i(x) = \pm p_i(x)^{n_i}$ με $n_i \geq k_i$ κι από την άσκηση-8 ότι το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του F είναι $\chi(x) = \chi_1(x) \dots \chi_r(x)$. ο.ε.δ.

Το να γνωρίζεις είναι το να μη γνωρίζεις και η κατανόηση αυτής της αληθείας, ότι η γνώση δεν μπορεί ποτέ να λύσει τ' ανθρώπινα προβλήματα μας είναι νοημοσύνη.

Κρισναμούρτι

§ 18 ΜΗΔΕΝΟΔΥΝΑΜΟΙ ΤΕΛΕΣΤΕΣ

Σ αυτή την παραγραφο εξετάζουμε και αναγούμε στην πιο απλη μορφη (δηλαδή βρισκουμε μια απλη μητρα παραστασης) ορισμενους τελεστες που λεγονται μηδενοδυναμοι και χαρακτηριζονται απο την απλη μορφη του ελαχιστου πολυωνυμου τους που ειναι $m(x) = x^k$. Το k λεγεται δυναμη του τελεστη και ειναι ο ελαχιστος ακεραιος για τον οποιο $F^k = 0$. Το χαρακτηριστικο πολ. ενος τετοιου τελεστη διαιρειται απο το $m(x)$ και ειναι βαθμου $n = \dim V$ αρα ειναι $\chi(x) = (-x)^n$. Παραδειγμα τετοιου τελεστη ειναι μια οποιαδηποτε τριγωνικη μητρα με μηδενικα στην διαγωνιο

$$A = \begin{bmatrix} 0 & * & * & & * \\ & 0 & * & & \\ & & 0 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 0 \end{bmatrix}$$

Για μια τετοια μητρα διαστασεων $n \times n$, ισχυει $A^n = 0$. Η δυναμη της ειναι ο ελαχιστος ακεραιος k για τον οποιο συμβαινει $A^k = 0$.

Μηδενοδυναμοι τελεστες οριζουν F -αναλλοιωτους υποχωρους με πολυ απλο τροπο και αξιωσημειωτες ιδιοτητες. Πραγματι αφου για καθε $\mathbf{a} \in V$ $F^k(\mathbf{a}) = 0$, θα υπαρχει ενας ελαχιστος ακεραιος s (εξαρτωμενος απο το \mathbf{a}) ετσι ωστε $F^s(\mathbf{a}) = 0$. Τότε τα διανυσματα

$$\mathbf{a}, F(\mathbf{a}), F^2(\mathbf{a}), \dots, F^{s-1}(\mathbf{a}) \quad (*)$$

ειναι οχι μονον ολα διαφορα του 0 , αλλα και γραμμικα ανεξαρτητα. Πραγματι, αν ηταν

$$\lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 F(\mathbf{a}) + \lambda_3 F^2(\mathbf{a}) + \dots + \lambda_s F^{s-1}(\mathbf{a}) = 0,$$

τοτε εφαρμοζοντας στην ισοτητα διαδοχικα τους τελεστες F^{s-1}, F^{s-2}, \dots παιρουμε αντιστοιχα $\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 0, \dots$. Ευκολα επισης διαπιστωνουμε οτι ο υποχωρος $W(\mathbf{a})$ που παραγεται απ αυτα τα διανυσματα ειναι F -αναλλοιωτος, εχει τα διανυσματα αυτα σαν βαση και ο περιορισμος της F $F|_W$ εχει ως προς αυτη τη βαση την μητρα παραστασης

$$\begin{bmatrix} 0 & & & & & \\ 1 & 0 & & & & \\ 0 & 1 & 0 & & & \\ & 0 & 1 & 0 & & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & 0 \\ & & & & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad (**)$$

Ο $W(\mathbf{a})$ λεγεται κυκλικος υποχωρος (του \mathbf{a}). Η φιλοσοφια της αναλυσης ενος μηδενοδυναμου τελεστη, ειναι να βρουμε καταλληλα διανυσματα $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_s$ ετσι ωστε ο V να διασπαται σ ευθυ αθροισμα των κυ-

κλικων υποχωρων του

$$V = W(\mathbf{a}_1) \oplus W(\mathbf{a}_2) \oplus \dots \oplus W(\mathbf{a}_s) .$$

Σε καθε κυκλικο υποχωρο διαλεγουμε τοτε βαση της μορφης (*) οποτε συνολικα προκυπτει μια βαση του V ως προς την οποια ο τελεστης εχει την (κανονικη ή Jordan) μητρα παραστασης

$$\left[\begin{array}{cccc} \boxed{J_1} & & & \\ & \boxed{J_2} & & \\ & & \boxed{J_3} & \\ & & & \ddots \\ & & & & \boxed{J_s} \end{array} \right]$$

οπου οι μητρες J_i ειναι της μορφης (**).

(***)

ΛΗΜΜΑ Για καθε βαση $F^{k-1}(\mathbf{a}_1), \dots, F^{k-1}(\mathbf{a}_r)$ του υποχωρου $\text{Im}(F^{k-1})$ ενος μηνεοδυναμου τελεστη δυναμης k , ισχυει :

- α) Οι κυκλικοι υποχωροι $W(\mathbf{a}_i)$ ειναι διαστασης k .
 β) $W(\mathbf{a}_i) \cap W(\mathbf{a}_j) = \{0\}$ για $i \neq j$.
 γ) $\text{Kern}(F^{k-1}) \cap \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r \rangle = \{0\}$.
 δ) $V = \text{Kern}(F^{k-1}) \oplus \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r \rangle$

Το α) το δειξαμε προηγουμενως. Για το β) εστω

$$\lambda_1 \mathbf{a}_1 + \lambda_2 F(\mathbf{a}_1) + \lambda_3 F^2(\mathbf{a}_1) + \dots = \mu_1 \mathbf{a}_2 + \mu_2 F(\mathbf{a}_2) + \dots$$

Εφαρμοζοντας σ αυτην την ισοτητα διαδοχικα τους τελεστες F^{k-1}, F^{k-2}, \dots παιρουμε αντιστοιχα $\lambda_1 = \mu_1, \lambda_2 = \mu_2, \dots$

Το γ): Εστω οτι $\mathbf{b} = \lambda_1 \mathbf{a}_1 + \dots + \lambda_r \mathbf{a}_r$ εχει $F^{k-1}(\mathbf{b}) = 0$. Τότε $\lambda_1 F^{k-1}(\mathbf{a}_1) + \dots + \lambda_r F^{k-1}(\mathbf{a}_r) = 0$, αρα $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_r = 0$.

Για το δ) παρατηρησε οτι τα $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r$ ειναι ανεξαρτητα, αρα $\dim \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r \rangle = r$. Το δ) επεται απο το γ) και την ισοτητα $\dim(\text{Im}(F^{k-1})) + \dim(\text{Kern}(F^{k-1})) = n = \dim(V)$.

ΘΕΩΡΗΜΑ Για καθε μηνεοδυναμο τελεστη F (δυναμης k) ενος n -διαστατου K -διανυσματικου χωρου V , υπαρχουν κυκλικοι υποχωροι $W(\mathbf{a}_1), \dots, W(\mathbf{a}_s)$ του V , ετσι ωστε $V = W(\mathbf{a}_1) \oplus W(\mathbf{a}_2) \oplus \dots \oplus W(\mathbf{a}_s)$.

Η αποδειξη γινεται με κατ επαναληψη εφαρμογη του ληματος, μεσω της οποιας κατασκευαζεται μια βαση του V συμπληρωνοντας διαδοχικα τους υποχωρους

$$(V_0 = V) \supset (V_1 = \text{Kern} F^{k-1}) \supset (V_2 = \text{Kern} F^{k-2}) \supset \dots \supset (V_{k-1} = \text{Kern} F) \supset (V_k = \{0\}).$$

Η περιγραφη της κατασκευης συνοψιζεται στον επομενο πινακα.

Συμπληρωσών	το:	εν:
a_1, \dots, a_{r_1}	V_1	V_0
$F(a_1), \dots, F(a_{r_1}), a_{r_1+1}, \dots, a_{r_2}$	V_2	V_1
$F^2(a_1), \dots, F^2(a_{r_1}), F(a_{r_1+1}), \dots, F(a_{r_2}), a_{r_2+1}, \dots, a_{r_3}$	V_3	V_2
$F^3(a_1), \dots, F_3(a_{r_1}), F^2(a_{r_1+1}), \dots, F^2(a_{r_2}), F(a_{r_2+1}), \dots, F(a_{r_3}), a_{r_3+1}, \dots, a_{r_4}$	V_4	V_3
.....
$F^i(a_1), \dots, F^i(a_{r_1}), F^{i-1}(a_{r_1+1}), \dots, F^{i-1}(a_{r_2}), \dots, F(a_{r_{i-1}}), a_{r_{i-1}+1}, \dots, a_{r_{i+1}}$	V_{i+1}	V_i
.....
$F^{k-1}(a_1), \dots, F^{k-1}(a_{r_1}), F^{k-2}(a_{r_1+1}), \dots, F(a_{r_{k-2}+1}), \dots, F(a_{r_{k-1}}), a_{r_{k-1}+1}, \dots, a_{r_k}$	$V_k = \{O\}$	V_{k-1}

- $V_0 = V \supset V_1 = \text{Kern } F^{k-1} \supset V_2 = \text{Kern } F^{k-2} \supset \dots \supset V_{k-1} = \text{Kern } F \supset V_k = \{O\}$
- Η πρώτη γραμμή περιεχει r_1 ανεξάρτητα διαν. που παραγουν το W_1 με $V_0 = V = W_1 \oplus V_1$.
- Η i -γραμμή αποτελείται απο ανεξάρτητα διανυσματα που παραγουν υποχωρο W_i με $V_{i-1} = W_i \oplus V_i$.
- Τα διανυσματα της i -γραμμής αποτελουνται απο
 - Τις εικονες μεσω της F των διανυσματων της προηγουμενης γραμμής. Ισχυει $F(W_{i-1}) \cap V_i = \{O\}$.
 - Προσθετα διανυσματα $a_{r_{i-1}}, \dots, a_{r_i}$ που συμπληρωσων τα προηγουμενα.

Τα διανυσματα που περιεχονται στην i -γραμμή κι ολες τις επομενες αποτελουν βαση του V_{i-1} , αρα ολα τα διανυσματα του πινακα αποτελουν βαση του V .
 Τα διανυσματα μιας στήλης του πινακα παραγουν τους κυκλικους υποχωρους μιας διασπασης του V σε κυκλικους υποχωρους:

$$V = W(a_1) \oplus \dots \oplus W(a_{r_k})$$

Το κλειδι για την αποδείξη των προηγούμενων ισχυρισμών είναι η ισότητα δ) του λήμματος $V = \text{Kern}(F^{k-1}) \oplus \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r \rangle$ και η παρατήρηση ότι οι κυκλικοί υποχώροι $W(\mathbf{a}_1), \dots, W(\mathbf{a}_r)$ ορίζουν ένα ευθύ άθροισμα $W(\mathbf{a}_1) \oplus \dots \oplus W(\mathbf{a}_r)$. Τούτο αποδεικνύεται ως εξής:
Αν υποθέσουμε ότι υπάρχουν σταθερές λ_{ij} έτσι ώστε

$$\sum_{ij} \lambda_{ij} F^j(\mathbf{a}_i) = \mathbf{0}, \quad (i=1, \dots, r, j=0, \dots, k-1)$$

τότε εφαρμόζοντας στην προηγούμενη ισότητα τον τελεστή F^{k-1} παίρνουμε $\lambda_{10} = \dots = \lambda_{r0} = 0$. Εφαρμόζοντας κατόπιν στην ίδια τον F^{k-2} παίρνουμε $\lambda_{11} = \dots = \lambda_{r1} = 0$. Συνεχίζοντας κατ'αυτό τον τρόπο με τις δυνάμεις του F , βρίσκουμε ότι όλα τα $\lambda_{ij} = 0$, πράγμα που αποδεικνύει τον ισχυρισμό.

ΑΣΚΗΣΗ - 1 Αποδείξε τους ισχυρισμούς της σελ. 72 και το προηγούμενο θεώρημα. Δείξε ότι $r_1, r_2 - r_1, r_3 - r_2, \dots, r_k - r_{k-1}$ είναι αντιστοίχα το πλήθος των κυκλικών υποχώρων του F διαστάσεων $(k-1), (k-2), \dots, 1$.

ΑΣΚΗΣΗ - 2 Δείξε ότι κάθε ανάλυση του V σε ευθύ άθροισμα κυκλικών υποχώρων συμπεριλαμβάνει $r = \dim(\text{Im}(F^{k-1}))$ κυκλικούς υποχώρους μέγιστης διάστασης k (=δύναμη του F). Κάθενας τους περιέχει ένα ακριβώς διάνυσμα $F^{k-1}(\mathbf{a}_i)$ μιας βάσης $F^{k-1}(\mathbf{a}_1), \dots, F^{k-1}(\mathbf{a}_r)$ του $\text{Im}(F^{k-1})$.

ΑΣΚΗΣΗ - 3 Δείξε ότι κάθε μηδενοδύναμη μήτρα είναι ομοία προς μια μήτρα της μορφής (***) (τούτη λέγεται μορφή Jordan της μηδενοδυναμής μήτρας). Δείξε αναλογα ότι κάθε μηδενοδύναμος τελεστής F ορίζει κάποια βάση, ως προς την οποία έχει μήτρα παραστάσης την (***) .

ΑΣΚΗΣΗ - 4 Έστω F μηδενοδύναμος τελεστής του οποίου η μορφή Jordan (***) περιλαμβάνει d_1 μήτρες 1×1 διαστάσεων, d_2 μήτρες 2×2 διαστάσεων, \dots , d_k μήτρες $k \times k$ διαστάσεων (k η δύναμη του F). Δείξε ότι

$$\begin{aligned} d_1 + d_2 + d_3 + \dots + d_k &= \dim(\text{Kern}F) = n_1 \\ d_1 + 2d_2 + 2d_3 + 2d_4 + \dots + 2d_k &= \dim(\text{Kern}F^2) = n_2 \\ d_1 + 2d_2 + 3d_3 + 3d_4 + \dots + 3d_k &= \dim(\text{Kern}F^3) = n_3 \\ &\dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ d_1 + 2d_2 + 3d_3 + 4d_4 + \dots + (k-1)d_k &= \dim(\text{Kern}F^{k-1}) = n_{k-1} \\ d_1 + 2d_2 + 3d_3 + \dots + (k-1)d_{k-1} + kd_k &= \dim(\text{Kern}F^k) = n_k = n = \dim V. \end{aligned}$$

ΑΣΚΗΣΗ-5 Λύσε το προηγούμενο σύστημα ως προς d_i και δείξε ότι

$$\begin{aligned} d_1 &= 2n_1 - n_2 \\ d_2 &= 2n_2 - n_3 - n_1 \\ &\dots\dots\dots \\ d_{k-2} &= 2n_{k-2} - n_{k-3} - n_{k-1} \\ d_{k-1} &= 2n_{k-1} - n_{k-2} - n_k \\ d_k &= n_k - n_{k-1}. \end{aligned}$$

Συμπερανε ότι δυο μηδενοδυναμες μητρες A, B του $M_K(n, n)$ που ικανοποιουν τις ισοτητες

$$\begin{aligned} \dim(\text{Kern}A) &= \dim(\text{Kern}B) = n_1 \\ \dim(\text{Kern}A^2) &= \dim(\text{Kern}B^2) = n_2 \\ &\dots\dots\dots \\ \dim(\text{Kern}A^k) &= \dim(\text{Kern}B^k) = n_k = n, \end{aligned}$$

ειναι ομοιες.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δειξε ότι για τον προσδιορισμο της κανονικης μορφης μιας μηδενοδυναμης μητρας A του $M_K(n, n)$ δυναμης k , αρκει να λυσουμε τα $(k-1)$ το πληθος γραμμικα συστηματα:

$$A\mathbf{x}=\mathbf{0}, A^2\mathbf{x}=\mathbf{0}, \dots, A^{k-1}\mathbf{x}=\mathbf{0}.$$

ΑΣΚΗΣΗ-7 Εστω F μηδενοδυναμος τελεστης δυναμης k του n -διαστατου K -διανυσματικου χωρου V . Κατα το λημμα, αν $F^{k-1}(\mathbf{a}_1), \dots, F^{k-1}(\mathbf{a}_r)$ ειναι βαση του $\text{Im}(F^{k-1})$, θα ισχυει

$$V = \text{Kern}(F^{k-1}) \oplus \langle \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_r \rangle.$$

Δειξε ότι ο υποχωρος του V , $U = W(\mathbf{a}_1) \oplus \dots \oplus W(\mathbf{a}_r)$ ειναι F -αναλλοιωτος και η εισαγομενη απεικονιση στον χωρο πηλικων $F_1: V/U \longrightarrow V/U$ ειναι επισης μηδενοδυναμος τελεστης, δυναμης $m \leq k-1$.

Κατα το λημμα παλι θα ισχυει

$$V/U = \text{Kern}(F_1^{m-1}) \oplus \langle [\mathbf{b}_1], \dots, [\mathbf{b}_s] \rangle,$$

οπου $F_1^{m-1}([\mathbf{b}_1]), \dots, F_1^{m-1}([\mathbf{b}_s])$ ειναι βαση του $\text{Im}(F_1^{m-1})$.

Δειξε ότι

$$\text{για } i=1, \dots, s : \langle \mathbf{b}_i, F(\mathbf{b}_i), \dots, F^{m-1}(\mathbf{b}_i) \rangle \cap U = \{0\}.$$

Επισης $F^m(\mathbf{b}_i) = F^m(\mathbf{u}_i)$ για καποιο $\mathbf{u}_i \in U$. Συμπερανε ότι το $\bar{\mathbf{b}}_i = \mathbf{b}_i - \mathbf{u}_i$ οριζει κυκλικο υποχωρο $W(\bar{\mathbf{b}}_i)$ διαστασης m και ότι το $W(\bar{\mathbf{b}}_1) + W(\bar{\mathbf{b}}_2) + \dots + W(\bar{\mathbf{b}}_s) + U$ ειναι ευθυ αθροισμα υποχωρων του V .

Στους χαλκιντερους που εχουν ακομη υπομονη για μια δευτερη αποδειξη του θεωρηματος, η προηγουμενη ασκηση υποβαλλει την εξης ιδεα:

Υποθεσε οτι το θεωρημα ισχυει για διαστασεις του V μικροτερες απο το n . Για $n=1$ ισχυει τετριμμενα. Θα δειξουμε οτι ισχυει και για διασταση του V ιση με n (επαγωγικη αποδειξη). Με τους συμβολισμους του λημματος εστω $U = W(\mathbf{a}_1) \oplus \dots \oplus W(\mathbf{a}_r)$ και θεωρησε τον χωρο πηλικον V/U . Ο U ειναι F -αναλλοιωτος υποχωρος του V , αρα η F εισαγει απεικονιση $F_1: V/U \rightarrow V/U$. Η F_1 ειναι μηδενοδοναμος τελεστης, δυναμης $m \leq k-1$ στον χωρο V/U , που ειναι διαστασης μικροτερης του n . Κατα την επαγωγικη υποθεση λοιπον θα εχουμε

$$V/U = W([\mathbf{b}_1]) \oplus W([\mathbf{b}_2]) \oplus \dots \oplus W([\mathbf{b}_p]), \quad (+)$$

οπου $W([\mathbf{b}_i])$ ειναι κυκλικος υποχωρος του F_1 διαστασης n_i ($i=1, \dots, p$). Εστω παλι ο υποχωρος του V , $W_i = \langle \mathbf{b}_i, F(\mathbf{b}_i), \dots, F^{n_i-1}(\mathbf{b}_i) \rangle$. Το κακο μ αυτον ειναι οτι $F^{n_i}(\mathbf{b}_i) \in U$ (και δεν ειναι το $\mathbf{0}$ ωστε ο W_i να ειναι κυκλικος). Παντως ισχυει

$$(W_1 + W_2 + \dots + W_p) \cap U = \{\mathbf{0}\}. \quad (++)$$

Πραγματι, αν υπηρχαν σταθερες λ_{ij} ετσι ωστε $\sum \lambda_{ij} F^i(\mathbf{b}_j) = \mathbf{u} \in U$, τοτε θα ειχαμε $[\sum \lambda_{ij} F^i(\mathbf{b}_j)] = \sum \lambda_{ij} F_1^i([\mathbf{b}_j]) = [\mathbf{u}] = [\mathbf{0}]$ (χρησιμοποιω εδω την ιδιοτητα της εισαγομενης απεικονισης: $F_1^t([\mathbf{b}]) = [F^t(\mathbf{b})]$). Λογω της (+) τα $F_1^i([\mathbf{b}_j])$ ειναι ανεξαρτητα, αρα ολα τα $\lambda_{ij} = 0$. Τουτο αποδεικνυει την (++). Τουτη παλι αποδεικνυει οτι

$$V = W_1 \oplus W_2 \oplus \dots \oplus W_p \oplus U \quad (+++)$$

και θα ειχαμε τελειωσει, αν οι W_i ηταν κυκλικοι. Τους "διορθωνουμε" λοιπον ωστε να γινουν. Εν γενει εχουμε οτι

$$F^{n_i}(\mathbf{b}_i) \in U \text{ αρα } F^{n_i}(\mathbf{b}_i) = F^{n_i}(\mathbf{u}_i)$$

για καποιο $\mathbf{u}_i \in U$. Πραγματι αν γραψουμε $F^{n_i}(\mathbf{b}_i) = \sum \lambda_{\nu\mu} F^\nu(\mathbf{a}_\mu)$ και εφαρμοσουμε σ αυτη την ισοτητα τις δυναμεις του F :

$$F^{k-n_i}, F^{k-n_i+1}, F^{k-n_i+2}, \dots$$

βλεπουμε οτι ολα τα $\lambda_{\nu\mu}$ με $\nu < n_i$ μηδενιζονται. "Διορθωνουμε" λοιπον τα \mathbf{b}_i και παιρουμε αντι αυτων τα $\bar{\mathbf{b}}_i = \mathbf{b}_i - \mathbf{u}_i$. Προφανως $[\bar{\mathbf{b}}_i] = [\mathbf{b}_i]$, οι αντιστοιχοι χωροι \bar{W}_i (για τα $\bar{\mathbf{b}}_i$) ειναι κυκλικοι και οι (+), (++) , (+++) ισχυουν για τα \bar{W}_i οπως ακριβως και για τα W_i . Η Αποδειξη ειναι πληρης.

Η δουλειά έχει γίνει ήδη στην προηγούμενη παραγραφο. Εδώ υποθέτουμε ότι το σώμα K είναι αλγεβρικά κλειστό, άρα τα αναγωγά πολυώνυμα του $K[x]$ είναι γραμμικά: $(x-\lambda)$. Έτσι το ελάχιστο $m(x)$ και το χαρακτηριστικό $\chi(x)$ πολυώνυμο ενός τελεστή F του n -διαστατού K -διανυσματικού χώρου V , έχουν την μορφή:

$$m(x) = (x-\lambda_1)^{m_1} \dots (x-\lambda_k)^{m_k}, \quad \chi(x) = (x-\lambda_1)^{p_1} \dots (x-\lambda_k)^{p_k},$$

όπου $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ οι διαφορετικές μεταξύ τους ιδιοτιμές του F και

$$m_1 \leq p_1, \dots, m_k \leq p_k \quad \text{ενώ} \quad p_1 + p_2 + \dots + p_k = n.$$

Συμφωνα με το θεώρημα-2 (§17) ο V γραφεται σαν ευθύ άθροισμα των υποχώρων του

$$V_i = \{ \mathbf{x} \text{ του } V \text{ για τα οποία } (F - \lambda_i I)^{m_i} \mathbf{x} = \mathbf{0} \}.$$

Ο περιορισμός $F_i = F|_{V_i}$ έχει ελάχιστο πολυώνυμο το $(x-\lambda_i)^{m_i}$ και χαρακτηριστικό το πολυώνυμο $(x-\lambda_i)^{p_i}$. Η διασταση του V_i είναι p_i . Βλεπουμε λοιπον ότι ο τελεστής G_i του V_i

$$G_i = F_i - \lambda_i I_i \quad (I_i \text{ ο ταυτοτικός του } V_i),$$

είναι μηδενοδυναμικός. Άρα θα υπάρχει βάση του V_i ως προς την οποία ο G_i θα έχει μήτρα παραστάσης της γνωστής μορφής:

$$\left[\begin{array}{c|c|c|c|c} \boxed{J_1} & & & & \\ & \boxed{J_2} & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \boxed{J_s} & \end{array} \right] \quad \text{όπου } J_r \text{ της μορφής} \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Τότε ο $F_i = G_i + \lambda_i I_i$ θα έχει την μορφή:

$$\left[\begin{array}{c|c|c|c|c} \boxed{H_1} & & & & \\ & \boxed{H_2} & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \boxed{H_s} & \end{array} \right] \quad \text{όπου } H_r \text{ της μορφής} \quad \begin{bmatrix} \lambda_i & & & & \\ 1 & \lambda_i & & & \\ & 1 & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 & \lambda_i \end{bmatrix}.$$

Παιρνοντας σε κάθε V_i αυτή τη βάση, βρίσκουμε συνολικά μια βάση του V ως προς την οποία η μήτρα παραστάσης του F έχει την μορφή:

$$\left[\begin{array}{c|c|c|c|c} \boxed{H_1} & & & & \\ & \boxed{H_2} & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \boxed{H_s} & \end{array} \right] \quad \text{όπου κάθε } H_k \text{ έχει την διπλανή μορφή για κάποια ιδιοτιμή } \lambda \text{ του } F. \quad \begin{bmatrix} \lambda & & & & \\ 1 & \lambda & & & \\ & 1 & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 & \lambda \end{bmatrix} \quad (*)$$

Αποδειξαμε λοιπον το

ΘΕΩΡΗΜΑ - 1 Για καθε τελεστη F ενος n -διαστατου K -διανυσματικου χωρου V , με K αλγεβρικα κλειστο σωμα, υπαρχει μια βαση του V ως προς την οποια η μητρα παραστασης του F εχει την λεγομενη κανονικη μορφη (Jordan) (*).

Προχωρω τωρα στην λεγομενη Jordan-Chevalley διασπαση ενος τελεστη.

ΛΗΜΜΑ - 1 Καθε αντιστρεψιμος τελεστης F ενος n -διαστατου K -διανυσματικου χωρου V στον εαυτο του εχει αντιστροφο F^{-1} που εκφραζεται σαν πολυωνυμο $F^{-1} = p(F)$ του F για καποιο πολυωνυμο $p(x)$.

Πραγματι απο το θεωρημα Cayley-Hamilton, αν $\chi(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$ το χαρακτηριστικο πολυωνυμο του F , τοτε

$$a_n F^n + a_{n-1} F^{n-1} + \dots + a_1 F + a_0 I = 0.$$

Ομως $a_0 = |F| \neq 0$ (οριζουσα μιας οποιασδηποτε μητρας παραστασης). Επομενως

$$F \left(-\frac{a_n}{a_0} F^{n-1} - \frac{a_{n-1}}{a_0} F^{n-2} - \dots - \frac{a_1}{a_0} I \right) = I,$$

που δειχνει οτι μεσα στην παρενθεση ειναι η αντιστροφη της F και εκφραζεται ταυτοχρονα σαν πολυωνυμο του F . ο.ε.δ.

ΛΗΜΜΑ - 2 Με τις υποθεσεις του θεωρηματος, οι κανονικες προβολες $\pi_i : V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_k \longrightarrow V_i$ με $\pi_i(x_1 + \dots + x_k) = x_i$ εκφραζονται σαν πολυωνυμα του F .

Πραγματι, εφαρμοζοντας την προταση-1 (σελ.64) στα πολυωνυμα

$$p_1(x) = (x - \lambda_i)^{m_i} \text{ και } p_2(x) = \prod_{j \neq i} (x - \lambda_j)^{m_j},$$

βλεπουμε οτι ο πολυωνυμικος ως προς F τελεστης $T = p_2(F)$ εχει $\text{Kern} T = \bigoplus_{j \neq i} V_j$ και $\text{Im} T = V_i$. Αρα ο περιορισμος $T_i = T|_{V_i}$ ειναι αντιστρεψιμος και κατα το λημμα-1 ο T_i^{-1} θα ειναι πολυωνυμικος ως προς T_i : $T_i^{-1} = q(T_i)$ οπου $q(x) \in K[x]$. Διαπιστωνουμε αμεσα οτι $\pi_i = q(p_2(F)) p_1(F)$. ο.ε.δ.

ΘΕΩΡΗΜΑ - 2 Καθε τελεστης F ενος n -διαστατου K -διανυσματικου χωρου V , με K αλγεβρικα κλειστο σωμα, διασπαται με ενα και μονο τροπο σε αθροισμα $F = S + N$ ενος ημιαπλου S και ενος μηδενοδοναμου τελεστη N με την ιδιοτητα $SN = NS$. Οι τελεστες S και N εκφραζονται πολυωνυμικα ως προς F .

Με τους συμβολισμούς αυτής της παραγράφου ο τελεστής

$$S = \lambda_1 p_1 + \lambda_2 p_2 + \dots + \lambda_k p_k$$

είναι ημιαπλός (διαγωνιοποιήσιμος) και σύμφωνα με το προηγούμενο λήμμα είναι ταυτοχρόνα πολυωνυμική συνάρτηση του F , άρα μετατίθεται με τον F . Το ίδιο συμβαίνει και με τον $N = F - S$ του οποίου ο περιορισμός σε κάθε V_i συμπίπτει με τον μηδενόδυναμο G_i (δυναμής m_i). Συμπεραίνουμε ότι ο N είναι μηδενόδυναμος (δυναμής $\max(m_i)$). Η σχέση $SN=NS$ έπεται από την $FS=SF$ $(S+N)S=S(S+N)$.

Αν $F = S_1 + N_1$ είναι μια άλλη διασπαση σε ημιαπλό και μηδενόδυναμο που μετατίθενται μεταξύ τους, τότε οι S_1, N_1 μετατίθενται και με τον F , άρα και με τα S και N που είναι πολυωνύμα ως προς F . Επίσης η $S+N=S_1+N_1$ δίδει $S-S_1 = N_1-N$. Αυτό σημαίνει ότι ο $S-S_1$ είναι ταυτοχρόνα ημιαπλός και μηδενόδυναμος με μοναδική ιδιοτιμή το 0. Άρα $S-S_1=0$ και επομένως και $N-N_1=0$. ο.ε.δ.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δείξε με κάποιο παράδειγμα ότι εν γένει το άθροισμα ημιαπλών τελεστών δεν είναι πάλι ημιαπλός. Παρομοία το άθροισμα δύο μηδενόδυναμων δεν είναι εν γένει μηδενόδυναμος. Όταν εν τούτοις οι τελεστές μετατίθενται τότε το άθροισμα ημιαπλών είναι πάλι ημιαπλός και παρομοία το άθροισμα μετατιθεμένων μηδενόδυναμων είναι πάλι μηδενόδυναμος.

Για πραγματικές μητρες $n \times n$ διαστάσεων η διασπαση $A=S+N$ (όπου η A ταυτίζεται με τελεστή του μιγαδικού χώρου C^n) δίνει πραγματική S (διαγωνιοποιήσιμη στο C^n αλλά όχι κατ αναγκήν στο R^n) και πραγματική μηδενόδυναμη N . Πραγματι παίρνοντας τους μιγαδικούς συζυγείς έχουμε $\bar{A}=A=\bar{S}+\bar{N}$ και $\bar{S}\bar{N}=\bar{N}\bar{S}$. Άρα κατά το θεώρημα-2 $\bar{N}=N$ και $\bar{S}=S$. Σημειώνω ακόμη ότι υπάρχουν εν γένει πολλές διασπασεις σε ημιαπλό και μηδενόδυναμο τελεστή για τις οποίες όμως $SN \neq NS$. π.χ.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} = S+N$$

δεν είναι η Jordan-Chevalley διασπαση διότι $SN \neq NS$. Μαάλιστα η A θεωρούμενη σαν τελεστής του C^2 είναι ημιαπλή.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Για μια 2×2 πραγματική μητρα με μιγαδικές ιδιοτιμές, δείξε ότι η Jordan-Chevalley διασπαση είναι $A=A+0$ (με άλλα λόγια η A σαν τελεστής του C^2 είναι ημιαπλή).

ΑΣΚΗΣΗ-3 Δείξε ότι τα δύο θεώρηματά της παραγράφου ισχύουν για οποιοδήποτε σώμα K και τελεστή F του οποίου όλες οι ιδιοτιμές περιέχονται στο K .

Ερχομαι τώρα στην κανονικη μορφη (Jordan) μιας πραγματικης ηχη μητρας A . Ταυτιζω την A με τον τελεστη $F_A: C^n \rightarrow C^n$. Ο C^n ειναι C -διανυσματικος χωρος (μιγαδικος), το C αλγεβρικα κλειστο, αρα κατα το θεωρημα-1 βρισκουμε βαση του C^n ως προς την οποια ο F_A αναγεται σε κανονικη μορφη. Με καθε μιγαδικη ιδιοτιμη λ του A και η συζητηγης μιγαδικη $\bar{\lambda}$ ειναι επισης ιδιοτιμη του A αφου $|A-\lambda I| = 0$ συνεπαγεται και την $|A-\bar{\lambda} I| = 0$. Συμφωνα με την θεωρια μας η αναγωγη σε κανονικη μορφη γινεται διασπωντας σε κυκλικους υποχωρους τους ιδιοχωρους:

$$V_\lambda = \{ \mathbf{x} \text{ του } V \text{ με } (A-\lambda I)^k \mathbf{x} = \mathbf{0} \text{ για καποιο } k \}.$$

Διαλεγουμε λοιπον προσεκτικα μια βαση στον υποχωρο $V_\lambda \oplus V_{\bar{\lambda}}$ ως εξης:

ΛΗΜΜΑ-3 Ο υποχωρος $V_\lambda \oplus V_{\bar{\lambda}}$ του $V=C^n$ διασπαται σε κυκλικους υποχωρους

$$V_\lambda \oplus V_{\bar{\lambda}} = W(\mathbf{a}_1) \oplus W(\bar{\mathbf{a}}_1) \oplus \dots \oplus W(\mathbf{a}_s) \oplus W(\bar{\mathbf{a}}_s)$$

οπου $\bar{\mathbf{a}} = \mathbf{x} - i\mathbf{y}$ συμβολιζει το συζητηγες διανυσμα του $\mathbf{a} = \mathbf{x} + i\mathbf{y}$.

Πραγματι, αν $V_\lambda = W(\mathbf{a}_1) \oplus W(\mathbf{a}_2) \oplus \dots \oplus W(\mathbf{a}_s)$ ειναι η διασπαση του V σε κυκλικους υποχωρους του $(A-\lambda I)$, τοτε ο $W(\bar{\mathbf{a}}_1) \oplus \dots \oplus W(\bar{\mathbf{a}}_s)$ ειναι υποχωρος του $V_{\bar{\lambda}}$ και για λογους διαστασης ταυτιζεται μ αυτον.

Σε καθε $W(\mathbf{a}) \oplus W(\bar{\mathbf{a}})$ αντι της βασης

$$\begin{aligned} \mathbf{e}_1 &= \mathbf{a}, \mathbf{e}_2 = (A-\lambda I)\mathbf{a}, \dots, \mathbf{e}_k = (A-\lambda I)^{k-1}\mathbf{a} \quad (k = \dim W(\mathbf{a})), \\ \bar{\mathbf{e}}_1 &= \bar{\mathbf{a}}, \bar{\mathbf{e}}_2 = (A-\bar{\lambda} I)\bar{\mathbf{a}}, \dots, \bar{\mathbf{e}}_k = (A-\bar{\lambda} I)^{k-1}\bar{\mathbf{a}}, \end{aligned}$$

διαλεγουμε τη βαση που αποτελείται απο το πραγματικο και φανταστικο μερος αυτων των διανυσματων:

$$\begin{aligned} \mathbf{f}_1 &= \frac{1}{2}(\mathbf{e}_1 + \bar{\mathbf{e}}_1), \dots, \mathbf{f}_k = \frac{1}{2}(\mathbf{e}_k + \bar{\mathbf{e}}_k) \\ \mathbf{g}_1 &= \frac{1}{2i}(\mathbf{e}_1 - \bar{\mathbf{e}}_1), \dots, \mathbf{g}_k = \frac{1}{2i}(\mathbf{e}_k - \bar{\mathbf{e}}_k). \end{aligned}$$

Γνωριζοντας οτι ως προς την βαση των $\mathbf{e}_j, \bar{\mathbf{e}}_j$ η F_A παρισταται με μητρες της μορφης $\begin{bmatrix} \lambda & & & \\ 1 & \lambda & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & \lambda \end{bmatrix}$ και $\begin{bmatrix} \bar{\lambda} & & & \\ 1 & \bar{\lambda} & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & \bar{\lambda} \end{bmatrix}$ βρισκουμε τη μητρα παραστασης της F_A ως προς τη νεα βαση.

Πραγματι, η προηγουμενη μορφη των μητρων σημαινει οτι

$$\begin{aligned} A\mathbf{e}_i &= \lambda\mathbf{e}_i + \mathbf{e}_{i+1} \text{ για } i < k, \quad A\mathbf{e}_k = \lambda\mathbf{e}_k. \\ A\bar{\mathbf{e}}_i &= \bar{\lambda}\bar{\mathbf{e}}_i + \bar{\mathbf{e}}_{i+1} \text{ για } i < k, \quad A\bar{\mathbf{e}}_k = \bar{\lambda}\bar{\mathbf{e}}_k. \end{aligned}$$

Εστω λοιπον $\lambda = \mu + i\nu$. Τοτε ως προς την βαση των $\mathbf{f}_i, \mathbf{g}_i$ εχουμε:

$$\begin{aligned} A\mathbf{f}_j &= A\left(\frac{1}{2}(\mathbf{e}_j + \bar{\mathbf{e}}_j)\right) = \frac{1}{2}(\lambda\mathbf{e}_j + \bar{\lambda}\bar{\mathbf{e}}_j) + \frac{1}{2}(\mathbf{e}_{j+1} + \bar{\mathbf{e}}_{j+1}) \\ &= \frac{1}{2}((\mu + i\nu)(\mathbf{f}_j + i\mathbf{g}_j) + (\mu - i\nu)(\mathbf{f}_j - i\mathbf{g}_j)) + \mathbf{f}_{j+1} \\ &= \mu\mathbf{f}_j - \nu\mathbf{g}_j + \mathbf{f}_{j+1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} A\mathbf{g}_j &= A\left(\frac{1}{2i}(\mathbf{e}_j - \bar{\mathbf{e}}_j)\right) = \frac{1}{2i}(\lambda\mathbf{e}_j - \bar{\lambda}\bar{\mathbf{e}}_j) + \frac{1}{2i}(\mathbf{e}_{j+1} - \bar{\mathbf{e}}_{j+1}) \\ &= \frac{1}{2i}((\mu + i\nu)(\mathbf{f}_j + i\mathbf{g}_j) - (\mu - i\nu)(\mathbf{f}_j - i\mathbf{g}_j)) + \mathbf{g}_{j+1} \\ &= \nu\mathbf{f}_j + \mu\mathbf{g}_j + \mathbf{g}_{j+1} \end{aligned}$$

Τοτες για $j < k$. Αναλογα

$$A\mathbf{f}_k = \mu\mathbf{f}_k - \nu\mathbf{g}_k \quad , \quad A\mathbf{g}_k = \nu\mathbf{f}_k + \mu\mathbf{g}_k \quad .$$

Ως προς αυτη λοιπον τη βαση η μητρα παραστασης της $F|W(\mathbf{a}) \oplus W(\bar{\mathbf{a}})$ ειναι

$$\left[\begin{array}{cccc} \begin{matrix} \mu & \nu \\ -\nu & \mu \end{matrix} & & & \\ \begin{matrix} 1 & 0 & \mu & \nu \\ 0 & 1 & -\nu & \mu \end{matrix} & & & \\ & \begin{matrix} 1 & 0 & \mu & \nu \\ 0 & 1 & -\nu & \mu \end{matrix} & & \\ & & \begin{matrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{matrix} & \\ & & \dots & \\ & & & \begin{matrix} \mu & \nu \\ -\nu & \mu \end{matrix} \\ & & & \begin{matrix} 1 & 0 & \mu & \nu \\ 0 & 1 & -\nu & \mu \end{matrix} \end{array} \right] \quad . \quad (**)$$

Διαλεγοντας λοιπον τετοιες βασεις των κυκλικων υποχωρων ως προς τις μιγαδικες ιδιοτιμες της A προσεχοντας οτι τα διανυσματα αυτων των βασεων περιεχονται στο \mathbb{R}^n και την βαση $\mathbf{a}, (A - \lambda I)\mathbf{a}, \dots, (A - \lambda I)^{k-1}\mathbf{a}$ των κυκλικων υποχωρων $W(\mathbf{a})$ που αποτελείται παλι απο διανυσματα του \mathbb{R}^n , βλεπουμε οτι ισχυει το

ΘΕΩΡΗΜΑ - 3 Καθε $n \times n$ πραγματικη μητρα A ειναι ομοια προς μητρα της μορφης $\left[\begin{array}{cccc} H_1 & & & \\ & H_2 & & \\ & & \dots & \\ & & & H_\sigma \end{array} \right]$ οπου καθε H_k ειναι της μορφης (**) και $\lambda = \mu \pm i\nu$ ειναι μιγαδικη ιδιοτιμη της A ή το H_k ειναι της μορφης $\begin{bmatrix} \lambda & & \\ 1 & \lambda & \\ & \dots & \\ & & 1 & \lambda \end{bmatrix}$ και το λ ειναι πραγματικη ιδιοτιμη της A .

οταν εχουν την ιδια μορφη Jordan (εκτος απο αναδιαταξη των H_1, \dots, H_σ) και αντιστροφως.

ΑΣΚΗΣΗ-10 Δειξε οτι μια $n \times n$ μιγαδικη μητρα A και η αναστροφος της A^t ειναι ομοιες δειχνοντας πρωτα την αναλογη ιδιοτητα για τις μητρες της μορφης

$$\begin{bmatrix} \lambda & & & \\ 1 & \lambda & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & \lambda \end{bmatrix}.$$

ΑΣΚΗΣΗ-11 Βρες την κανονικη μορφη της

ΑΣΚΗΣΗ-12 Δειξε οτι μια $n \times n$ μιγαδικη μητρα A που ικανοποιει την $A^3 = I$ ειναι διαγωνιοποιησιμη. Βρες την κανονικη μορφη Jordan μιας 3×3 πραγματικης μητρας που ικανοποιει την $A^3 = I$.

$$\begin{bmatrix} 0 & & & \\ 0 & 0 & & \\ 1 & 0 & 0 & \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \ddots \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

ΑΣΚΗΣΗ-13 Δειξε οτι το ελαχιστο πολυωνυμο ενος τελεστη F του K -διανυσματικου χωρου V , διαιρηται με το ελαχιστο πολυωνυμο του $F|_W$, για καθε F -αναλλοιωτο υποχωρο W του V .

ΑΣΚΗΣΗ-14 Βρες ολες τις κανονικες μορφες μητρων με χαρακτηριστικο πολυωνυμο $(x-2)^3(x-5)^2$.

ΑΣΚΗΣΗ-15 Βρες ολες τις πραγματικες 7×7 κανονικες μορφες που αντιστοιχουν στο ελαχιστο πολυωνυμο $(x-2)^3(x^2+5)$.

ΑΣΚΗΣΗ-16 Βρες ολες τις πραγματικες κανονικες μορφες με χαρακτηριστικο πολυωνυμο $(x-5)^4(x-3)^2$ και ελαχιστο πολυωνυμο $(x-5)^2(x-3)^2$.

ΑΣΚΗΣΗ-17 Δειξε οτι ολες οι πραγματικες $n \times n$ μητρες A που ικανοποιουχ την $A^n = I$, με n πρωτο $A \neq \pm I$, ειναι ομοιες μεταξυ τους.

ΑΣΚΗΣΗ-18 Δειξε οτι ο τελεστης F ειναι αντιστρεψιμος τοτε και μονον τοτε, οταν ο σταθερος ορος του ελαχιστου πολυωνυμου του ειναι μη μηδενικος.

ΑΣΚΗΣΗ-19 Δειξε οτι καθε $n \times n$ μιγαδικη μητρα ειναι ομοια προς μια ανω τριγωνικη.

ΑΣΚΗΣΗ-20 Δειξε οτι καθε πραγματικη αντισυμμετρικη μητρα ειναι ομοια προς μητρα της διπλανης μορφης.

$$\begin{bmatrix} 0 & \lambda_1 & & \\ \lambda_1 & 0 & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 0 & \lambda_n \\ & & \lambda_n & 0 & \ddots \\ & & & \ddots & \ddots & \\ & & & & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Οστις εξοβευει τον καιρον εις τα ανωφελη, ή πολλα ολιγον αξια, εις εκεινον καιρος δεν μενει δια τα αξιολογα και αν κατα δυστυχιαν ο εις εκεινα δαπανωμενος καιρος ηναι ο καιρος της νεοτητος, οι τυποι της ουτιδανοσχολιας μενουσι διαπαντος ανεξλιπτοι εις την κεφαλην του, και την καμνουν ανεπιδεκτον πασης φιλοσοφικης θεωριας.

Α. Κοραης (Προλεγόμενα εις τους αρχαιους Ελληνας συγγραφεις)

Εστω $F:V \longrightarrow V$ τελεστης του n -διαστατου C -διανυσματικου χωρου V . Οπως για καθε πολυωνυμο $p(x) \in C[x]$ μπορούμε ν αντικαταστήσουμε το x με τον F και να παρουμε ενα νεο τελεστη $p(F)$, ετσι και για ορισμενες σειρες με απειρους ορους

$$g(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3 + \dots + a_n x^n + \dots \quad (1)$$

εχει πολλες φορες νοημα ν αντικαταστήσουμε το x με F , οποτε οριζεται τελεστης

$$g(F) = a_0 I + a_1 F + a_2 F^2 + a_3 F^3 + \dots + a_n F^n + \dots \quad (2)$$

Τουτο λ.χ. συμβαινει παντοτε, οταν ο F ειναι μηδενοδυναμος (αφου $F^n = 0$ για $n \geq k = \text{δυναμη του } F$). Ιδιαίτερο ενδιαφερον παρουσιαζει η εκθετικη σειρα που συγκλινει για καθε μιγαδικο αριθμο x :

$$e^x = 1 + x + \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{3!}x^3 + \dots + \frac{1}{n!}x^n + \dots$$

Θα δουμε πιο κατω οτι η σειρα

$$e^F = I + F + \frac{1}{2!}F^2 + \frac{1}{3!}F^3 + \dots + \frac{1}{n!}F^n + \dots \quad (3)$$

εχει νοημα (συγκλινει) για καθε τελεστη F και οριζει ενα νεο τελεστη που ονομαζω εκθετικο του F (συμβολιζω με e^F ή $\exp F$). Τεσσερις ειναι οι σηματικες ιδιοτητες της εκθετικης:

1. $e^F e^G = e^{F+G}$ οταν $FG = GF$
2. $|e^F| = e^{\text{tr}(F)}$
3. $G^{-1}(e^F)G = e^{(G^{-1}FG)}$ για καθε αντιστρεψιμο τελεστη G
4. $Fe^F = e^F F$

Στην περιπτωση που F ειναι $n \times n$ μιγαδικη μητρα (τελεστης του C^n) η συγκλιση μπορει να ορισθη χρησιμοποιωντας τα στοιχεια της μητρας. Ετσι λεμε οτι η ακολουθια μητρων $A^{(r)} = [a_{ij}^{(r)}]$ συγκλινει στην $A = [a_{ij}]$, και γραφουμε $\lim A^{(r)} = A$, οταν για καθε i, j ισχυει $\lim a_{ij}^{(r)} = a_{ij}$.

Παρομοια για τη σειρά μητρών

$$a_0 I + a_1 A + a_2 A^2 + \dots + a_n A^n + \dots$$

λέμε ότι συγκλίνει στην μητρά A_0 , όταν για τις μητρες (μερικά αθροίσματα)

$$A^{(n)} = a_0 I + a_1 A + \dots + a_n A^n$$

ίσχυει $\lim A^{(n)} = A_0$.

Μ αυτή την έννοια σύγκλισης προχώρησε στις επομενες ασκήσεις.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Δείξε ότι η εκθετική διαγωνιας μητρες $A = \begin{bmatrix} \alpha & & \\ & \beta & \\ & & \ddots \\ & & & \omega \end{bmatrix}$ συγκλίνει στην διαγωνια μητρά $e^A = \begin{bmatrix} e^\alpha & & \\ & e^\beta & \\ & & \ddots \\ & & & e^\omega \end{bmatrix}$.

ΑΣΚΗΣΗ-2 Δείξε τις τεσσερις ιδιοτητες της εκθετικής για διαγωνιας μητρες.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Για μητρες A της μορφης $A = \begin{bmatrix} A_1 & & \\ & A_2 & \\ & & \ddots \\ & & & A_k \end{bmatrix}$ όπου A_i τετραγωνικες μητρες μικροτερων διαστασεων, δείξε -υποθετωντας σύγκλιση και την ιδιοτητα 1- ότι $\exp A = \begin{bmatrix} e^{A_1} & & \\ & e^{A_2} & \\ & & \ddots \\ & & & e^{A_k} \end{bmatrix}$.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Εστω t πραγματικός αριθμός και $A = \begin{bmatrix} 0 & & \\ 1 & 0 & \\ & \ddots & \ddots \\ & & 0 & 1 & \\ & & & & 0 & 0 \end{bmatrix}$ μηδενοδυναμη $n \times n$ μητρά. Δείξε ότι $\exp(tA) = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ t & 1 & & & \\ \frac{t^2}{2!} & t & 1 & & \\ \frac{t^3}{3!} & \frac{t^2}{2!} & t & 1 & \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ \frac{t^{n-1}}{(n-1)!} & \dots & \frac{t^2}{2!} & t & 1 \end{bmatrix}$.

ΑΣΚΗΣΗ-5 Υποθετωντας σύγκλιση και την πρώτη ιδιοτητα της εκθετικής δείξε για την προηγουμενη μητρά A και την μοναδιαια I_n ότι $\exp(t(A + \lambda I_n)) = e^{t\lambda} \exp(tA)$.

Απο την προηγουμενη άσκηση και την άσκηση-3 συμπεραινουμε την σύγκλιση της εκθετικής για κάθε μητρά J σε Jordan μορφή. Απ αυτή μπορού-

με να συμπερανούμε την συγκλίση της e^A για κάθε μητρα A . Πραγματι, κατά τα προηγούμενα θα υπάρχει καταλληλή αντιστρεψίμη Q έτσι ώστε $QAQ^{-1} = J$ να είναι η Jordan μορφή της A . Τότε η σειρά για την e^J συγκλίνει επομένως και η σειρά για την $e^A = Q^{-1}e^JQ$ συγκλίνει. Στο θέμα της συγκλίσης γενικότερα για τελεστες F καθώς και στην αποδειξη των 4 ιδιοτήτων της εκθετικής θα επανέλθω πιο κάτω. Εδώ χρησιμοποιώ σαν δεδομένη τόσο τη συγκλίση καθώς και τις ιδιότητες που έχουν μεταξύ άλλων και τη συνεπεία e^{-A} να είναι η αντιστροφή της e^A . Προχωρώ λοιπόν σε μια σημαντική εφαρμογή της εκθετικής στα συστήματα διαφορικών εξισώσεων. Το πρόβλημα εδώ είναι για δοθέν μητρα $A = [a_{ij}]$ να βρεθούν συναρτήσεις παραγωγίσιμες μιας πραγματικής μεταβλητής $(x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t))$ οι οποίες να ικανοποιούν το σύστημα των διαφορικών εξισώσεων:

$$x_1'(t) = a_{11}x_1(t) + \dots + a_{1n}x_n(t)$$

$$x_2'(t) = a_{21}x_1(t) + \dots + a_{2n}x_n(t)$$

$$\dots$$

$$x_n'(t) = a_{n1}x_1(t) + \dots + a_{nn}x_n(t)$$

τουτο για κάθε t και για $t=0$ να ισχυει η "αρχική συνθήκη"

$x_1(0)=u_1, \dots, x_n(0)=u_n$. Συμβολικα σε διανυσματική μορφή τουτο γράφεται

$$\mathbf{x}'(t) = A\mathbf{x}(t) \quad \text{και} \quad \mathbf{x}(0) = \mathbf{u}. \quad (5)$$

ΘΕΩΡΗΜΑ-1 Η καμπυλή του C^n , $\mathbf{x}(t) = e^{tA}\mathbf{u}$, είναι η μοναδική λύση του προβλήματος (5).

Πραγματι, κατ αρχήν η καμπυλή αυτή είναι παραγωγίσιμη και ικανοποιεί την (5):

$$\begin{aligned} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h}(\mathbf{x}(t+h) - \mathbf{x}(t)) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h}(e^{tA+hA} - e^{tA})\mathbf{u} = \\ &= e^{tA} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h}(e^{hA} - I)\mathbf{u} = e^{tA} A\mathbf{u} = A e^{tA}\mathbf{u}. \end{aligned}$$

Αν τώρα $\mathbf{x}_1(t)$ ήταν μια άλλη λύση της (5), τότε η καμπυλή του C^n

$$\mathbf{y}(t) = e^{-tA}\mathbf{x}_1(t)$$

θα είχε παραγώγο

$$\mathbf{y}'(t) = -Ae^{-tA}\mathbf{x}_1(t) + e^{-tA}(A\mathbf{x}_1(t)) = 0$$

και $\mathbf{y}(0) = \mathbf{x}_1(0) = \mathbf{u}$, άρα θα ήταν σταθερά $\mathbf{y}(t) = \mathbf{u}$ για κάθε t . Τότε όμως θα είχαμε $e^{-tA}\mathbf{x}_1(t) = \mathbf{u}$, άρα $\mathbf{x}_1(t) = e^{tA}\mathbf{u}$. ο.ε.δ.

Το θεώρημα όχι μόνον εξασφαλίζει λύση και μονοσημαντό του (5) αλλά δίνει και την μορφή των λύσεων αν λάβουμε υπόψη την άσκηση-5.

Ετσι σύμφωνα με αυτήν και τον (4) τα στοιχεία της e^{tJ} για μήτρα J σε μορφή Jordan θα είναι της μορφής $c_{ij}e^{\lambda x^s}$, όπου λ ιδιοτιμή της J . Άρα για τυχούσα μήτρα A τα στοιχεία της $e^{tA} = Q^{-1}e^{tJ}Q$, όπου $J=QAQ^{-1}$ η μορφή Jordan της A , θα είναι γραμμικοί συνδυασμοί συναρτησεων:

$$e^{\lambda t} p(x) \quad \text{όπου } p(x) \text{ πολυώνυμο του } x \\ \text{και } \lambda \text{ ιδιοτιμή της } A.$$

Απο το θεώρημα λοιπόν συμπεραίνουμε ότι οι συναρτήσεις $x_i(t)$ θα είναι εν γένει γραμμικοί συνδυασμοί συναρτησεων της παραπάνω μορφής.

Στο πρόβλημα (5) αναγεται επίσης και το "πρόβλημα αρχικών τιμών γραμμικών διαφορικών εξισώσεων ανώτερης τάξεως". Αυτό μπορεί να διατυπωθεί ως εξής:

$$\left. \begin{aligned} &\text{Να βρεθῆ συναρτησὴ } x(t) \text{ που ἔχει } i\text{-στὴ παραγώγῳ} \\ &x^{(i)}(t) \text{ γιὰ } i=1,2,\dots,n, \text{ ἔτσι ὥστε} \\ &x^{(n)}(t) = a_1x(t) + a_2x^{(1)}(t) + \dots + a_nx^{(n-1)}(t) \\ &\text{καὶ γιὰ } t=0 \text{ παίρνει τὶς ἀρχικὲς τιμὲς} \\ &x(0) = u_1, \quad x^{(1)}(0) = u_2, \quad \dots, \quad x^{(n-1)}(0) = u_n. \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

Παίρνοντας "βοηθητικὲς μεταβλητὲς" τὶς παραγώγους τῆς ἀγνωστῆς συναρτησῆς: $x_1(t)=x(t)$, $x_2(t)=x^{(1)}(t)$, \dots , $x_n(t)=x^{(n-1)}(t)$ βλέπουμε ὅτι τὸ (6) μετατρέπεται σὲ πρόβλημα τῆς μορφῆς (5) γιὰ τὶς x_1, \dots, x_n , με μήτρα

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & & \\ & 0 & 1 & & \\ & & 0 & 1 & \\ & & & \ddots & \ddots \\ & & & & 0 & 1 \\ a_1 & a_2 & \dots & & & a_n \end{bmatrix}$$

τῆς ὁποίας τὸ χαρακτηριστικὸ πολυώνυμο εἶναι (ἀσκηση 17-11)

$$\pm(x^n - a_1x - a_2x^2 - \dots - a_nx^{n-1}).$$

Εἰσι ἀπο τὸ προηγουμένῳ θεώρημα καὶ τὴν παρατήρησῃ που τὸ ἀκολου-

θεῖ ἔχουμε ἀμεσῶς τὴν ἀποδείξῃ του ἐπομένου θεωρήματος.

ΘΕΩΡΗΜΑ - 2 Το πρόβλημα (6) ἔχει μοναδικὴ λύση τὴν πρώτη συντεταγμένη του διανύσματος $e^{tA}u$, ὅπου A ἡ προηγουμένη μήτρα. Ἐπίσης ἡ λύση αὐτὴ εἶναι γραμμικὸς συνδυασμὸς συναρτησεων τῆς μορφῆς $e^{\lambda t} p(x)$, ὅπου $p(x)$ πολυώνυμο του x καὶ λ ρίζα του πολυωνυμοῦ (που ὀρίζει τὴν διαφορικὴ ἐξίσωσῃ) $x^n - a_1x - a_2x^2 - \dots - a_nx^{n-1}$.

Γιὰ παραδειγμὰ ἡ λύση του προβλήματος (του ἀρμονικοῦ ταλαντωτῆ)

$$\left. \begin{aligned} x'' + Kx &= 0 \\ x(0) &= u_1, \quad x'(0) = u_2 \end{aligned} \right\} (*)$$

είναι η πρώτη συντεταγμένη του διανυσματος e^{tA} , όπου $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -K & 0 \end{bmatrix}$.
 Λογαριάζεται τούτη ευκολά:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -K & 0 \end{bmatrix} + \frac{t^2}{2!} \begin{bmatrix} -K & 0 \\ 0 & -K \end{bmatrix} + \frac{t^3}{3!} \begin{bmatrix} 0 & -K \\ K^2 & 0 \end{bmatrix} + \frac{t^4}{4!} \begin{bmatrix} K^2 & 0 \\ 0 & K^2 \end{bmatrix} + \dots =$$

$$\begin{bmatrix} 1 - K \frac{t^2}{2!} + K^2 \frac{t^4}{4!} - K^3 \frac{t^6}{6!} + \dots, & t - K \frac{t^3}{3!} + K^2 \frac{t^5}{5!} + \dots \\ \text{*****} & , \quad \text{*****} \end{bmatrix}$$

Οι σειρές αναλόγα με το προσήμο του K δίνουν

$$\begin{bmatrix} 1 & t \\ * & * \end{bmatrix} \text{ για } K=0, \quad \begin{bmatrix} \cos \sqrt{K}t & (\sin \sqrt{K}t)/\sqrt{K} \\ * & * \end{bmatrix} \text{ για } K>0,$$

$$\text{και } \begin{bmatrix} \cosh \sqrt{|K|}t & (\sinh \sqrt{|K|}t)/\sqrt{|K|} \\ * & * \end{bmatrix} \text{ για } K<0.$$

Κατά το θεώρημα λοιπόν οι λύσεις του (*) θα είναι

$$x(t) = u_1 + tu_2 \quad \text{για } K=0,$$

$$x(t) = u_1 \cos(\sqrt{K}t) + u_2 (\sin(\sqrt{K}t)/\sqrt{K}) \quad \text{για } K>0 \quad \text{και}$$

$$x(t) = u_1 \cosh(\sqrt{|K|}t) + u_2 (\sinh(\sqrt{|K|}t)/\sqrt{|K|}) \quad \text{για } K<0.$$

Έρχομαι τώρα στο θέμα της σύγκλισης της εκθετικής σειράς για τυχόντες τελεστές. Μια συστηματική εξέταση του ζητήματος μπορεί να γίνει με τη βοήθεια της έννοιας της norm ενός C -διανυσματικού χώρου. Τούτη είναι απομίμηση της απόλυτης τιμής των πραγματικών αριθμών ή του μήκους ενός Ευκλείδειου χώρου (ασκήση 11-2). Είναι λοιπόν η norm μια συνάρτηση $|\mathbf{x}|$ του C -διανυσματικού χώρου V , με τις ιδιότητες:

- α) $|\mathbf{x}| > 0$ για κάθε $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$,
- β) $|\lambda \mathbf{x}| = |\lambda| |\mathbf{x}|$ για κάθε $\lambda \in C$ και $\mathbf{x} \in V$,
- γ) $|\mathbf{x} + \mathbf{y}| \leq |\mathbf{x}| + |\mathbf{y}|$ για κάθε $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in V$.

ΑΣΚΗΣΗ-6 Δείξε ότι η $|\mathbf{x}|_1 = \max_i (|x_i|)$ για $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ ορίζει μια norm στο C^n .

Δείξε το ίδιο και για τη συνάρτηση $|\mathbf{x}|_2 = |x_1| + |x_2| + \dots + |x_n|$.

Είναι αξιοσημείωτο ότι κάθε norm στο V ορίζει αυτομάτως μια norm στο διανυσματικό χώρο $L(V, V)$ των τελεστών του V :

$$|F| = \sup_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \left\{ \frac{|F(\mathbf{x})|}{|\mathbf{x}|} \right\}$$

Δεχομενοι προς στιγμην την υπαρξη του supremum σ αυτο τον ορισμο, μπορουμε αμεσως να δειξουμε τις δυο ιδιοτητες

$$(i) \quad |F(\mathbf{x})| \leq |F| |\mathbf{x}|$$

$$(ii) \quad |FG| \leq |F| |G|$$

Με τη βοηθεια της norm μπορουμε να ορισουμε οριο η συγκλιση σ ενα διανυσματικο χωρο μεταφεροντας το προβλημα στους πραγματικους αριθμους

$$\lim \mathbf{x}_n = \mathbf{x}_0 \xleftrightarrow{\text{ορ}} \lim |\mathbf{x}_n - \mathbf{x}_0| = 0 .$$

Για χωρους πεπερασμενης διαστασης οπως ο V , αποδεικνυεται οτι ολες οι δυνατες norm ειναι ισοδυναμες και η εννοια της συγκλισης η του οριου, παρ ολο που οριζεται με καποια ειδικη norm, ειναι τελικα ανεξαρτητη απ αυτη. Πραγματι αποδεικνυεται οτι για δυο οποιεσδηποτε norm $|\dots|_1, |\dots|_2$ του V , υπαρχουν θετικες σταθερες m, M ετσι ωστε

$$m|\mathbf{x}|_1 \leq |\mathbf{x}|_2 \leq M|\mathbf{x}|_1$$

Τουτη δειχνει αμεσως οτι

$$\lim |\mathbf{x}_n - \mathbf{x}_0|_1 = 0 \quad \text{τοτε και μονον οταν} \quad \lim |\mathbf{x}_n - \mathbf{x}_0|_2 = 0 .$$

Ενα αλλο σημαντικό γεγονος ειναι οτι η norm ειναι πληρης δηλαδη καθε ακολουθια $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n, \dots$ που ικανοποιει την

$$\lim |\mathbf{x}_m - \mathbf{x}_n| = 0 \quad (**)$$

(κριτηριο του Cauchy) οριζει ενα οριο $\mathbf{x}_0 \in V$ προς το οποιο συγκλινει. Τυτες ειναι στοιχειωδεις γνωσεις που ο ενδιαφερομενος θα βρει σ ενα οποιοδηποτε εισαγωγικο βιβλιο αναλυσης. Για τους τελεστες μας εχουν την εξης συνεπεια :

ΛΗΜΜΑ Εστω $g(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n + \dots$ μια απολυτως συγκλινουσα σειρα για καθε $x \in C$. Τοτε η ακολουθια των τελεστων

$$g_n(F) = a_0I + a_1F + a_2F^2 + \dots + a_nF^n \quad (\text{n-στο μερικο αθροισμα})$$

συγκλινει και οριζει ενα τελεστη $g(F)$, για καθε $F \in L(V, V)$.

Η Αποδειξη στηριζεται στο οτι η ακολουθια των μερικων αθροισματων $g_n(F)$ ικανοποιει την **(**)** και στην απολυτη συγκλιση της $g(x)$:

$$\begin{aligned} |g_{n+k}(F) - g_n(F)| &= |a_{n+1}F^{n+1} + \dots + a_{n+k}F^{n+k}| \\ &\leq |a_{n+1}| |F|^{n+1} + \dots + |a_{n+k}| |F|^{n+k} . \end{aligned}$$

Λογω της απολυτης συγκλισης της $g(x)$ η τελευταια παρασταση τεινει

στο 0. ο.ε.δ. Το λημμα εφαρμοζεται ειδικα στην εκθετικη σειρα και εξασφαλιζει την υπαρξη του $\exp(F)$ για καθε τελεστη F . Η αποδειξη της πρωτης βασικης ιδιοτητας της εκθετικης γινεται με αναλογο τροπο, εκτιμωντας την διαφορα των μερικων αθροισματων των αντιστοιχων σειρων

$$\sum_{k=0}^{2n} \frac{1}{k!} (F+G)^k - \left(\sum_{m=0}^n \frac{1}{m!} F^m \right) \left(\sum_{r=0}^n \frac{1}{r!} G^r \right) = \sum \frac{1}{p!q!} F^p G^q,$$

οπου το τελευταιο αθροισμα εκτεινεται σε ολα τα ζευγη (p,q) με $n < \max(p,q)$ και $p+q \leq 2n$. Απο δαυτα υπαρχουν $n(n+1)$ το πληθος και αν υποθεσουμε οτι $|F| \leq M$ και $|G| \leq M$ για καποιο θετικο M , τοτε

$$\left| \sum \frac{1}{p!q!} F^p G^q \right| \leq \sum \frac{1}{p!q!} M^{p+q} \leq \frac{n(n+1)}{n!} M^{2n}.$$

Ο τελευταιος ορος ομως τεινει στο 0 και τουτο αποδεικνυει την ιδιοτητα $\exp(F+G) = \exp(F)\exp(G)$ της εκθετικης για μετατιθεμενους $FG=GF$.

Σημειωσε οτι ο υπολογισμος της διαφορας των μερικων αθροισματων και κυριως η αναπτυξη του $(F+G)^k$ κατα τον διωνυμικο τυπο, δεν θα ηταν δυνατη χωρις την μεταθετικοτητα αυτων των τελεστων.

Απο τις υπολοιπες ιδιοτητες της εκθετικης η 3. και 4. ισχυουν για τα μερικα αθροισματα $e_n(F)$ της εκθετικης

$$F e_n(F) = e_n(F) F \quad \text{καθως και} \quad G^{-1} e_n(F) G = e_n(G^{-1} F G)$$

αρα θα ισχυουν και για το οριο αυτων που ειναι η $\exp(F)$.

Η ιδιοτητα 2. θελει καπως λεπτοτερη σκεψη. Κατ αρχην η ιδιοτητα αυτη ισχυει για μητρες. Πραγματι, διασπωντας την μητρα $A = S + N$ (Jordan-Chevalley διασπαση) σε ημιαπλη και μηδενοδοναμη εχουμε $\exp(A) = \exp(S+N) = \exp(S)\exp(N)$. Απο την ασκηση-5 συναγεται ομως οτι για μηδενοδοναμες μητρες N , $|\exp(N)| = 1$ και για ημιαπλες $|\exp(S)| = e^{\text{tr}(S)}$. Αναγοντας την A στην μορφη Jordan βλεπουμε οτι $\text{tr}(S) = \text{tr}(A)$ αρα τελικα εχουμε την αποδειξη της ιδιοτητας 2. για εκθετικες μητρων. Σ αυτη την περιπτωση αναγουμε τελικα την γενικη περιπτωση τελεστη F , διαλεγοντας μια βαση a_1, \dots, a_n στον V και χρησιμοποιωντας την μητρα παραστασης Λ του F ως προς αυτη τη βαση $F_\Lambda = S_a \circ F \circ S_a^{-1}$. Τουτη η σχεση μεταφερεται και στα μερικα αθροισματα των εκθετικων και μεσω αυτων και στις εκθετικες οποτε συμπεραινουμε οτι $\exp(\Lambda) = S_a \exp(F) S_a^{-1}$, που σημαίνει οτι $\exp(\Lambda)$ ειναι η μητρα παραστασης ως προς την ιδια βαση του τελεστη $\exp(F)$. Εφ οσον λοιπον εξ ορισμου $|\exp(F)| = |\exp(\Lambda)|$ και $\text{tr}(F) = \text{tr}(\Lambda)$ η ιδιοτητα επεται απο την αντιστοιχη για μητρες.

ΑΣΚΗΣΗ-7 Για μια μητρα $A \in M_{\mathbb{C}}(n, n)$ οριζεται η συζητησης $A^* = \bar{A}^t$. Δειξε οτι $\exp(A^*) = (\exp(A))^*$.

ΑΣΚΗΣΗ-8 Δειξε οτι για μετατιθεμενες μητρες $AB=BA$ ισχυει επισης $\exp(A)\exp(B)=\exp(B)\exp(A)$.

ΑΣΚΗΣΗ-9 Υπολογισε την εκθετικη των μητρων $\begin{bmatrix} \mu & \nu \\ -\nu & \mu \end{bmatrix}$, και γενικωτερα την εκθετικη της μητρας (**) σελ. 80.

ΑΣΚΗΣΗ-10 Υπολογισε την εκθετικη της μητρας $\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}$ [Προσοχη η μητρα δεν ειναι στην κανονικη της μορφη].

ΑΣΚΗΣΗ-11 Δειξε οτι καθε συμμετρικη θετικα ορισμενη μητρα A γραφεται $A = \exp(S)$ για καταλληλη επισης συμμετρικη S .

ΑΣΚΗΣΗ-12 Δειξε οτι για μητρες $A \in M_{\mathbb{C}}(n, n)$ ισχυει $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (e^{hA} - I) = A$.

ΑΣΚΗΣΗ-13 Δειξε τις ιδιοτητες (i), (ii) της norm σελ.88. Αποδειξε επισης (υποθετοντας την υπαρξη του supremum) οτι η $|F|$ οπως οριζεται στο τελος της σελ. 87 ειναι μια norm στο συνολο των τελεστων $L(V, V)$.

ΑΣΚΗΣΗ-14 Δειξε οτι για αντισυμμετρικες μητρες $n \times n$ διαστασεων A , η $\exp(A)$ ειναι ορθογωνια.

ΑΣΚΗΣΗ-15 Λυσε το αντιστοιχο συστημα διαφορικων εξισωσεων (5) για την μητρα $\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ και αρχικες συνθηκες: $x_1(0)=4, x_2(0)=8, x_3(0)=5$.

ΑΣΚΗΣΗ-16 Λυσε την διαφορικη εξισωση με σταθερους συντελεστες $x'' = 3x' - 2x$ και αρχικες συνθηκες $x(0)=7, x'(0)=5$.

Ενας μαθητης ρωτησε τον δασκαλο Ντσουνγκι, τι πρεπει να κανει ενας αξιωματουχος για να εχει επιτυχια. Ο δασκαλος ειπε: Αυτα που δεν ξερει πρεπει να τα μαθει. Γι αυτα που αμφιβαλλει πρεπει να ρωτηση. Αν θελει τη δραση, να συναναστρεφεται αξιους ανθρωπους. Μ αυτο τον τροπο θα φθαση στην επιτυχια, ακομη κι αν περπατα ξυπολυτος σ αποκρημνο μονοπατι. Σημερα ομως ειναι δυσαρεστο στους νεωτερους να βρισκονται σε κατωτερη θεση. Δεν ξερουν να υπηρετουν αξιους ανθρωπους, ντρεπονται να μην ξερουν, ωστοσο δεν ρωτουν. Οταν θελουν να δρασουν ειναι η γνωση τους ανεπαρκης και ψηλαφουν αβεβαιοι στο σκοταδι.

Δι Γκι

Ολες οι φιλοσοφίες είναι διανοητικές και επομένως μη πλήρεις. Οι φιλοσοφίες αυτές έχουν σκλαβώσει τον άνθρωπο. Έχουν επινοήσει το τι θα έπρεπε να είναι η κοινωνία και έχουν θυσιασει τον άνθρωπο στις θεωρίες τους.

Κρισναμουρτι

§21 ΟΜΑΔΕΣ ΚΑΙ ΑΛΓΕΒΡΕΣ ΤΟΥ LIE

Χωρίς της φιλοσοφίας τον λυχνον οστις ελπιζει εις τιποτε (και τουτο σημαινει να το κερδησει χωρις να ζημιωθει τον νουν και τα ηθη του), ελπιζει πραγμα αδυνατον.

A. Κοραης

Μεχρι τωρα ασχοληθηκαμε με προβληματα που αφορουν σ ενα και μονο τελεστη F. Εδω στρεφουμαι τωρα σε μερικες ιδιοτητες υποσυνολων του $M_C(n,n)$ που αποτελουνται απο μητρες, που εχουν καποιο κοινο χαρακτηριστικο.

Ομαδα λεμε ενα υποσυνολο O του $M_C(n,n)$ που εχει τις ιδιοτητες:

(O1) για καθε $A, B \in O$ επεται οτι και $AB \in O$,

(O2) για καθε $A \in O$ υπαρχει η αντιστροφη $A^{-1} \in O$.

Μερικα παραδειγματα ομαδων με τους καθιερωμενους συμβολισμους ειναι:

$GL(n, C) =$ Συνολο των αντιστρεψιμων μητρων του $M_C(n,n)$. Λεγεται Γενικη γραμμικη (μιγαδικη) ομαδα n-διαστασεων.

$GL(n, R) =$ Συνολο των αντιστρεψιμων μητρων του $M_R(n,n)$. Λεγεται Γενικη πραγματικη γραμμικη ομαδα n-διαστασεων.

$SL(n, C) =$ Συνολο μητρων A του $M_C(n,n)$ με οριζουσα $|A| = 1$. Λεγεται Ειδικη γραμμικη (μιγαδικη) ομαδα n-διαστασεων.

$SL(n, R) =$ Συνολο μητρων A του $M_R(n,n)$ με οριζουσα $|A| = 1$. Λεγεται Ειδικη πραγματικη γραμμικη ομαδα n-διαστασεων.

$\{\exp(tA) \mid t \in R\}$ Λεγεται μονοπαραμετρικη ομαδα παραγομενη απο την μητρα $A \in M_C(n,n)$.

Ομαδες οπως οι προηγουμενες ειναι στενα συνδεδεμενες (μεσω της εκθετικης) με αλλα υποσυνολα του $M_C(n,n)$ που οριζονται ως εξης:

Αλγεβρα του Lie λεμε ενα υποσυνολο L του $M_C(n,n)$ που εχει τις ιδιοτητες:

(A1) Το L ειναι C- (ή R-) διανυσματικος υποχωρος ,

(A2) Για καθε $A, B \in L$, ο μεταθετης $[A, B] = AB - BA \in L$.

Τα επομενα ειναι παραδειγματα αλγεβρων του Lie και απεικονιζονται μεσω της εκθετικης στις προηγουμενες ομαδες :

$gl(n, C) = M_C(n,n)$ αλγεβρα Lie της $GL(n, C)$.

$gl(n, R) = M_R(n,n)$ αλγεβρα Lie της $GL(n, R)$.

$sl(n, C) =$ Συνολο μητρων A του $M_C(n,n)$ με $\text{tr}(A) = 0$.

$sl(n, R) =$ Συνολο μητρων A του $M_R(n,n)$ με $\text{tr}(A) = 0$.

$\{tA \mid t \in R\}$ Αλγεβρα Lie της μονοπαραμετρικης ομαδας που παραγεται απο την μητρα A του $M_C(n,n)$.

ΑΣΚΗΣΗ-1 Διαπιστώσε για τα πεντε παραδείγματα ομάδων ότι ικανοποιούν πραγματι τις (O1),(O2). Κανε το ίδιο για τα παραδείγματα τα αλγεβρων του Lie και τις αντιστοιχες ιδιοτητες (A1),(A2).

ΑΣΚΗΣΗ-2 Διαπιστώσε ότι ισχυει $\exp(\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})) \subset \text{SL}(n, \mathbb{C})$.

ΑΣΚΗΣΗ-3 Διαπιστώσε ότι για τον μεταθετη $[A, B]$ ισχυει η ταυτοτητα του Jacobi: $[A, [B, C]] + [B, [C, A]] + [C, [A, B]] = 0$ για καθε A, B , και C απο το $M_{\mathbb{C}}(n, n)$.

Περισσοτερα παραδειγματα τετοιων υποσυνολων του $M_{\mathbb{C}}(n, n)$ δινει το:

ΘΕΩΡΗΜΑ-1 Εστω $J \in M_{\mathbb{C}}(n, n)$ αντιστρεψιμη μητρα και
 $O_J = \{A \in M_{\mathbb{C}}(n, n) \text{ με την ιδιοτητα } A^t J A = J\}$,
 $L_J = \{A \in M_{\mathbb{C}}(n, n) \text{ με την ιδιοτητα } A^t J + J A = 0\}$.

Ισχυουν τα εξης:

- (I) Η O_J ειναι ομαδα.
 (II) Η L_J ειναι αλγεβρα του Lie.
 (III) $\exp(L_J) \subset O_J$.

(I): Αν $A, B \in O_J$, τοτε $B^t (A^t J A) B = B^t J B = J$. Δηλαδη $AB \in O_J$.
 Επισης η $A^t J A = J$ συνεπαγεται $(A^t)^{-1} J (A^{-1}) = J$. Τουτη λογω της ταυτοτητας $(A^t)^{-1} = (A^{-1})^t$ δειχνει οτι $A^{-1} \in O_J$.

(II): Αν $A, B \in L_J$ και $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$ τοτε $(\lambda A + \mu B)^t J + J(\lambda A + \mu B) = \lambda(A^t J + J A) + \mu(B^t J + J B) = 0$. Τουτη δειχνει οτι ο L_J ειναι δια-
 νυσματικος υποχωρος του $M_{\mathbb{C}}(n, n)$. Τωρα ο μεταθετης:
 $[A, B]^t J + J[A, B] = (AB - BA)^t J + J(AB - BA)$ λογω της $A^t J = -J A$ και $B^t J = -J B$ γραφεται $= (B^t A^t - A^t B^t) J + J(AB - BA) = (-B^t J A + A^t J B) + J(AB - BA) = (J B A - J A B) + J(AB - BA) = 0$. Τουτη δειχνει οτι $[A, B] \in L_J$.

(III): Εστω $A \in L_J$, δηλαδη $A^t J + J A = 0$. Θεωρω την καμπυλη μητρων $Y(s) = \exp(s A^t) J \exp(s A)$. Τουτη εχει παραγωγο μηδεν:
 $Y(s)' = (\exp(s A^t))' J \exp(s A) + \exp(s A^t) J (\exp(s A))' =$
 $= \exp(s A^t) A^t J \exp(s A) + \exp(s A^t) J A \exp(s A) =$
 $= -\exp(s A^t) J A \exp(s A) + \exp(s A^t) J A \exp(s A) = 0$.
 Η τελευταια σημαινει ακριβως οτι $Y(s) = \text{σταθερα} = Y(0) = J$.
 Αρα $\exp(s A) \in O_J$. ο.ε.δ.

ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΗ Ισχυει κατι ισχυροτερο απο το θεωρημα, που ομως για να το αποδειξουμε χρειαζεται λιγη αναλυση (πολλων μεταβλη-

των). Συγκεκριμένα αποδεικνυεται οτι αν A_1, A_2, \dots, A_k είναι μια βάση της L_J τότε οι μητρες

$$A = \exp(s_1 A_1) \exp(s_2 A_2) \dots \exp(s_k A_k)$$

για s_i μεταβαλλομενα σε μια αρκετα μικρη περιοχη $(-\epsilon, +\epsilon)$ του 0, παριστουν με μονοσημαντο τροπο ολες της μητρες μιας "καταλληλης μικρης περιοχης" της μοναδιαιας μητρας I του O_J .

Γι αυτο το λογο οι A_1, \dots, A_k λεγονται γεννητορες της O_J και τα s_1, \dots, s_k παραμετροι της O_J . Τελος το k αναφερεται σαν διασταση της O_J (ενω είναι η διασταση του διαν. χωρου L_J).

Συχνα στις εφαρμογες για n αποδειξουμε μια ιδιοτητα που σχετιζεται με τις μητρες A μιας ορισμενης ομαδας O_J αρκει να την αποδειξουμε για μητρες της μορφης $\exp(sA_i)$ οπου οι A_i είναι γεννητορες της O_J . Εκλέγοντας καταλληλα τις A_i πετυχαινουμε συχνα μια πολυ απλη μορφη για τις $\exp(sA_i)$ κι αυτο διευκολυνει τα μεγαιστα τους υπολογισμους. Παραδειγμα αποτελουν ολες οι κλασικες ομαδες που χρησιμοποιονται στην φυσικη:

$O(n) = \{A \in M_R(n, n) \text{ με } A^t I A = I \text{ (συντομα: } A^t A = I)\} = \text{Ορθογωνια ομαδα}$

$o(n) = \{A \in M_R(n, n) \text{ με } A^t + A = 0 \text{ (αντισυμμετρικες)}\} = \text{ορθογωνια Lie αλγ.}$

Μια βάση της $o(n)$ αποτελουν οι $n(n-1)/2$ το πληθος αντισυμμετρικες μητρες $n \times n$ διαστασεων

$$E_{ij} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & & & & \\ \vdots & & \ddots & & & \\ \vdots & & & \ddots & & \\ \vdots & & & & 1 & \\ \vdots & & & & & \ddots \\ \vdots & -1 & & & & \\ \vdots & & & & & \\ 0 & & & & & 0 \end{bmatrix}$$

που εχουν 1 στην ij -θεση, -1 στην ji -θεση και 0 σ ολες τις αλλες θεσεις (για $i < j$).

Τουτες λοιπον αποτελουν ενα συστημα γεννητορων της $O(n)$ και οι αντιστοιχες $\exp(sE_{ij})$ εχουν την πολυ απλη μορφη

$$\exp(sE_{ij}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & & & & 0 \\ 0 & 1 & & & & & \\ \vdots & & \ddots & & & & \\ \vdots & & & \cos(s) & \dots & \sin(s) & \dots & 0 \\ \vdots & & & & 1 & & & \\ \vdots & & & & & \ddots & & \\ \vdots & & & & & & -\sin(s) & \dots & \cos(s) & \dots & 0 \\ \vdots & & & & & & & & & 1 & \\ \vdots & & & & & & & & & & \\ 0 & & & & & & & & & & 1 \end{bmatrix}$$

που εχει 1 σ ολη τη διαγωνιο, εκτος των ii - και jj - θεσεων που εχει $\cos(s)$ και 0 ολα τ αλλα στοιχεια εκτος των ij - και ji - θεσεων που εχει αντιστοιχα $\sin(s)$ και $-\sin(s)$.

Άλλο παράδειγμα εφαρμογής του θεωρήματος είναι οι πραγματικές ομάδες Lorentz

$$O(n,k) = \{A \in M_{\mathbb{R}}(n,n) \text{ με } A^t J A = J\}, \text{ όπου } J = \begin{bmatrix} -1 & & & \\ & -1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & -1 & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{bmatrix}$$

(με k το πλήθος -1 στην διαγώνιο). Η αντιστοιχη Lie αλγεβρα είναι

$$o(n,k) = \{A \in M_{\mathbb{R}}(n,n) \text{ με } A^t J + J A = 0\}.$$

Για να βρούμε την διασταση του $o(n,k)$ γράφουμε την μητρα A στην μορφή $A = \begin{bmatrix} B & C \\ D & E \end{bmatrix}$ όπου B, C, D, E μητρες $k \times k, k \times (n-k), (n-k) \times k$ και $(n-k) \times (n-k)$ διαστάσεων αντιστοιχως. Η συνθηκη $A^t J + J A = 0$ ισοδυναμει τότε με την $\begin{bmatrix} B^t & D^t \\ C^t & E^t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -I_k & \\ & I_{n-k} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -I_k & \\ & I_{n-k} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B & C \\ D & E \end{bmatrix} = 0.$

Τουτη γραφεται

$$\begin{bmatrix} -B^t - B & D^t - C \\ -C^t + D & E^t + E \end{bmatrix} = 0,$$

που σημαίνει ότι οι B, E είναι αντισυμμετρικες και οι C, D αναστροφη η μια της άλλης.

ΑΣΚΗΣΗ-4 Δειξε ότι η διασταση της $o(n,k)$ είναι $n(n-1)/2$. Με την βοθηα της προηγουμενης αναλυσης των στοιχειων της $o(n,k)$ προσδιορισε γεννητορες E_{ij} της ομάδας $O(n,k)$ και υπολογισε τις αντιστοιχες μονοπαμετρικες ομάδες $\exp(sE_{ij})$.

Ένα επίσης ενδιαφερον παράδειγμα αποτελουν οι πραγματικες συμπλεκτικες ομάδες που οριζονται για αρτια $n=2m$ και $J = \begin{bmatrix} 0 & I_m \\ -I_m & 0 \end{bmatrix}$

$$sp(m, \mathbb{R}) = \{A \in M_{\mathbb{R}}(n,n) \text{ με } A^t J A = J\}.$$

με αντιστοιχη Lie αλγεβρα

$$sp(m, \mathbb{R}) = \{A \in M_{\mathbb{R}}(n,n) \text{ με } A^t J + J A = 0\}.$$

Την διασταση της $sp(m, \mathbb{R})$ βρισκουμε παλι γραφοντας την $A = \begin{bmatrix} B & C \\ D & E \end{bmatrix}$ και εκτελωντας τους πολλαπλασιασμούς $A^t J + J A$, οποτε βρισκουμε

$$\begin{bmatrix} -D^t + D & B^t + E \\ -E^t - B & C^t - C \end{bmatrix} = 0. \text{ Τουτη σημαίνει: } D^t = D \text{ και } C^t = C \text{ (συμμετρικες) και } B^t = -E.$$

ΑΣΚΗΣΗ-5 Βρες με την βοθηα της προηγουμενης αναλυσης γεννητορες E_{ij} της $sp(m, \mathbb{R})$ και υπολογισε τις αντιστοιχες μονοπαμετρικες ομάδες $\exp(sE_{ij})$. Δειξε ότι $\dim(sp(m, \mathbb{R})) = 2m^2 + m$.

$$J = \begin{bmatrix} \boxed{\begin{matrix} \cos\varphi & \sin\varphi \\ -\sin\varphi & \cos\varphi \end{matrix}} & & & \\ & \boxed{\begin{matrix} \cos\varphi & \sin\varphi \\ -\sin\varphi & \cos\varphi \end{matrix}} & & \\ & & \dots & \\ & & & \boxed{\begin{matrix} \cos\varphi & \sin\varphi \\ -\sin\varphi & \cos\varphi \end{matrix}} \end{bmatrix}$$

οπου $\lambda = \cos(\varphi) \pm i\sin(\varphi)$ οι διαφορες μιγαδικες ιδιοτιμες της A .

ΑΣΚΗΣΗ-10 Βρες ολες τις διαφορετικες Jordan κανονικες μορφες ορθογωνιων 3×3 μητρων. Εξηγησε γιατι αληθευει η προταση: "Καθε ορθογωνια 3×3 μητρα ειναι η ενας κατοπτρισμος η μια στροφη ως προς καποιον αξονα, κατα μια σταθερη γωνια φ ."

ΑΣΚΗΣΗ-11 Βρες την κανονικη μορφη Jordan μια μητρας A απο το $U(n)$. Ποια ειναι η διαφορα απο την κανονικη μορφη μιας ορθογωνιας μητρας;

ΑΣΚΗΣΗ-12 Δειξε οτι οι ιδιοχωροι V_i, V_j μιας $A \in U(n)$ ως προς δυο διαφορετικες ιδιοτιμες $\lambda_i \neq \lambda_j$ ειναι καθετοι μεταξυ τους. Δειξε οτι υπαρχει $Q \in U(n)$ ετσι ωστε $Q^{-1}AQ = B =$ κανονικη μορφη Jordan της A . Παρομοια για μια ορθογωνια μητρα A , υπαρχει αλλη ορθογωνια μητρα Q , ετσι ωστε $Q^{-1}AQ = B =$ η κανονικη μορφη της A .

ΑΣΚΗΣΗ-13 Δειξε οτι η διασταση της $U(n)$ ειναι n^2 και οτι οι μητρες $\begin{bmatrix} i & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & i \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{bmatrix}$ αποτελουν γεννητορες της $U(2)$.

Υπολογισε τις αντιστοιχες μονοπαραμετρικες ομαδες.

ΑΣΚΗΣΗ-14 Δειξε οτι τα υποσυνολα μητρων

$$SU(n) = \{A \in M_{\mathbb{C}}(n,n) \text{ με } A^*A=I \text{ και } |A| = 1\},$$

$$su(n) = \{A \in M_{\mathbb{C}}(n,n) \text{ με } A^*+A=0 \text{ και } \text{tr}(A)=0\}$$

ειναι ομαδα και Lie αλγεβρα αντιστοιχα (λεγονται ειδικη μοναδιαια ομαδα και Lie αλγεβρα αντιστοιχως). Δειξε οτι $\exp(su(n)) \subset SU(n)$.

Βρες γεννητορες E_i της $SU(n)$ και υπολογισε τις αντιστοιχες μονοπαραμετρικες ομαδες $\exp(sE_i)$.

ΑΣΚΗΣΗ-15 Δειξε οτι το υποσυνολο $T(n) \subset M_{\mathbb{C}}(n,n)$ των κατω τριγωνικων μητρων με οριζουσα διαφορο του μηδενος, ειναι ομαδα. Δειξε οτι το συνολο $t(n)$ ολων των κατω τριγωνικων μητρων του $M_{\mathbb{C}}(n,n)$ ειναι Lie αλγεβρα και $\exp(t(n)) \subset T(n)$. Ισχυει στην προηγουμενη σχεση η ισοτητα;

Ενα απο τα ενδιαφερόντα προβλήματα για παραπερα μελετη είναι εκεινο της αναγωγης μιας μητρας A σε κανονικη μορφη $K = S^{-1}AS$, οταν περιοριζουμε την S σε καποια ομαδα μητρων. Η Jordan μορφη της A λ.χ. προκυπτει οταν επιτρεπουμε στο S να είναι ενα οποιοδηποτε στοιχειο της $GL(n, R)$. Ποια ομως είναι η απλουστερη μορφη που παιρνει η K οταν το S περιοριζεται σε καποια μικροτερη ομαδα μητρων, οπως λ.χ. η $U(n)$; Προβλήματα αυτης της μορφης εμφανιζονται στην ταξινομηση των Lie αλγεβρων και παρουσιαζουν αρκετες δυσκολιες. Μια απλη περιπτωση περιγραφεται στην επομενη προταση:

ΘΕΩΡΗΜΑ-2 Μια μητρα $A \in M_C(n, n)$ αναγεται σε διαγωνια $\Lambda = S^{-1}AS$ μεσω μιας $S \in U(n)$, τοτε και μονον, οταν $AA^* = A^*A$ (τοτε η A λεγεται κανονικη (normal)).

Πραγματι, οταν η διαγωνια Λ είναι $\Lambda = S^{-1}AS$ με $S \in U(n)$, τοτε $S^{-1} = S^*$ και $A = SAS^*$, αρα $A^* = SA^*S^*$, αρα $AA^* = S\Lambda\Lambda^*S^* = S\Lambda^*AS^* = A^*A$.

Το αντιστροφο αποδεικνυεται με επαγωγη ως προς n . Για $n=1$ είναι προφανες. Υποθετουμε οτι ισχυει για τετραγωνικες μητρες διαστασεων μεχρι $(n-1) \times (n-1)$ και θα δειξουμε οτι ισχυει και για $n \times n$ μητρες.

Πραγματι, εστω A μια τετοια μητρα λ μια ιδιοτιμη της A και V ο αντιστοιχος ιδιοχωρος $V = \{x \in C^n \text{ με } Ax = \lambda x\}$. Συμπληρωσε μια ορθοκανονικη βαση a_1, \dots, a_k του V σε ορθοκανονικη βαση $a_1, \dots, a_k, a_{k+1}, \dots, a_n$ ολοκληρου του C^n . Τοτε το ορθογωνιο συμπληρωμα $V^\perp = \langle a_{k+1}, \dots, a_n \rangle$ είναι A -αναλλοιωτος υποχωρος. Τοτο διοτι για $x \in V^\perp$ και $y \in V$ εχουμε:

$$(Ax, y) = (x, A^*y) = 0,$$

οπου η τελευταια ισοτητα ισχυει διοτι $AA^*y = A^*Ay = \lambda A^*y$ που φανερωνει οτι το A^*y είναι λ -ιδιοδιανυσμα του A (ανηκει στο V). Η μητρα U που εχει στηλοδιανυσματα τα a_1, \dots, a_n είναι μοναδιαια και ισχυει

$$AU = U \begin{bmatrix} \lambda I_k & \\ & B \end{bmatrix} \quad \text{ισοδυναμα:} \quad U^*AU = \begin{bmatrix} \lambda I_k & \\ & B \end{bmatrix}.$$

Η σχεση $AA^* = A^*A$ συνεπαγεται αμεσως την $BB^* = B^*B$. Η B είναι μικροτερων διαστασεων $(n-k) \times (n-k)$, αρα κατα την επαγωγικη υποθεση θα υπαρχει $S_1 \in U(n-k)$ ετσι ωστε η $\Lambda_1 = S_1^*BS_1$ να είναι διαγωνια. Τοτε ομως η μητρα $\begin{bmatrix} I_k & \\ & S_1 \end{bmatrix}$ καθως και η $S = U \begin{bmatrix} I_k & \\ & S_1 \end{bmatrix}$ ανηκουν στην $U(n)$ και

$$S^*AS = \begin{bmatrix} I_k & \\ & S_1^* \end{bmatrix} U^*AU \begin{bmatrix} I_k & \\ & S_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_k & \\ & S_1^* \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda I_k & \\ & B \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_k & \\ & S_1 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} \lambda I_k & \\ & \Lambda_1 \end{bmatrix}, \text{ που είναι διαγώνια. ο.ε.δ.}$$

ΑΣΚΗΣΗ-16 Δείξε ότι η A είναι κανονική μητρα, τότε και μονον, όταν $|A\mathbf{x}| = |A^*\mathbf{x}|$ για κάθε $\mathbf{x} \in \mathbb{C}^n$.

ΑΣΚΗΣΗ-17 Δείξε ότι για κάθε ιδιοτιμή λ και αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα \mathbf{x} της κανονικής μητρας A , το συζυγές $\bar{\lambda}$ είναι ιδιοτιμή της A^* και το \mathbf{x} αντιστοιχο ιδιοδιανυσμα.

Υπάρχει πληθώρα ασκήσεων που θα μπορούσε κανείς να επισυναψει στις προηγούμενες και να οδηγήσει την έρευνα προς μια ταξινόμηση των αλγεβρων του Lie και εύρεση των απλουστερων δυνατων γεννητορων για τις ομάδες O_J (ή O_J^*). Ας κλεισουμε όμως το μαθημα σ' αυτό το σημείο κι ας αφήσουμε τούτο το ωραίο θέμα για κάποια μελλοντική συζήτηση.

Σα βγεις στον πηγαιμο για την Ιθάκη
να ευχεσαι να ναι μακρος ο δρομος,
γεματος περιπετειες, γεματος γνωσεις.
Τους Δαιτρυγονας και τους Κυκλωπας,
τον θυμωμενο Ποσειδωνα μη φοβασαι,
τετοια στον δρομο σου ποτε σου δεν θα βρεις,
αν μεν η σκεψις σου υψηλη, αν εκλεκτη
συγκινησις το πνευμα και το σωμα σου αγγιζει.
Τους Δαιτρυγονας και τους Κυκλωπας,
τον αγριο Ποσειδωνα δεν θα συναντησεις,
αν δεν τους κουβανεις μες στην ψυχη σου,
αν η ψυχη σου δεν τους στηνει εμπρος σου.

Να ευχεσαι να ναι μακρος ο δρομος.
Πολλα τα καλοκαιρινα πρωια να είναι
που με τι ευχαριστησι, με τι χαρα
θα μπαινεις σε λιμενας πρωτοειδωμενους·
να σταματησεις σ' εμπορεια φοινικικα,
και τες καλες πραγματειες ν' αποκτεισεις
σεντεφια και κοραλλια, κεχριμπαρια κ εβενους,
.....

Κ. Καβαφης

Θυμίζω ότι σώμα είναι ένα μη κενό σύνολο K εφοδιασμένο με δύο πράξεις που σε δύο στοιχεία (αριθμούς) $\alpha, \beta \in K$ αντιστοιχούν δύο άλλα:

$$\alpha + \beta \in K \text{ (αθροισμα)} \text{ και } \alpha\beta \in K \text{ (γινόμενο)}$$

με τις ιδιότητες:

- (1) $\alpha + \beta = \beta + \alpha$ και $\alpha\beta = \beta\alpha$ για κάθε $\alpha, \beta \in K$.
- (2) $\alpha + (\beta + \gamma) = (\alpha + \beta) + \gamma$ και $\alpha(\beta\gamma) = (\alpha\beta)\gamma$ για κάθε $\alpha, \beta, \gamma \in K$.
- (3) Για κάθε $\alpha, \beta \in K$ η εξίσωση $\alpha + x = \beta$ έχει μια ακριβώς λύση $x \in K$.
- (4) Υπάρχει ένα στοιχείο $0 \in K$ με την ιδιότητα $\alpha + 0 = \alpha$ για κάθε $\alpha \in K$.
- (5) Για κάθε $\alpha \neq 0, \beta \in K$ η εξίσωση $\alpha x = \beta$ έχει μια μονον λύση $x \in K$.
- (6) Ισχύει $(\alpha + \beta)\gamma = \alpha\gamma + \beta\gamma$ για κάθε $\alpha, \beta, \gamma \in K$.

Παραδείγματα σωμάτων είναι τα

Q = Σώμα των ρητών αριθμών,

R = Σώμα των πραγματικών αριθμών,

C = Σώμα των μιγαδικών αριθμών,

Z_n = Σώμα των ακεραίων υπολοίπων με διαίρεση δια n , n = πρώτος.

$$= \{0, 1, 2, 3, \dots, n-1\}.$$

Για κάθε σώμα K , ορίζεται το σύνολο $K[x] =$ σύνολο όλων των πολυωνύμων $p(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$, με συντελεστές $a_i \in K$.

Πολυώνυμα προστίθενται και πολλαπλασιάζονται κατά προφανή τρόπο. π.χ.

$$(x^3 + 1) + (2x^2 + 3) = x^3 + 2x^2 + 4, \quad (x^3 + 1)(2x^2 + 3) = 2x^5 + 3x^3 + 2x^2 + 3.$$

Όταν ο βαθμός του $p_1(x) \in K[x]$ είναι μεγαλύτερος ή ίσος του βαθμού του $p_2(x) \in K[x]$ τότε ορίζεται το πηλικόν $q(x) \in K[x]$ και το υπόλοιπον $v(x) \in K[x]$ μέσω των σχέσεων

$$p_1(x) = p_2(x)q(x) + v(x) \text{ και } \text{βαθ}(v(x)) < \text{βαθ}(p_2(x)). \quad (*)$$

Έτσι αν είναι

$$p_1(x) = a_n x^n + \dots + a_0, \quad p_2(x) = b_m x^m + \dots + b_0,$$

το πηλικόν θα είναι ένα πολυώνυμο βαθμού $k = n - m$, $q(x) = a_k x^k + \dots + a_0$,

και το υπόλοιπο θα είναι βαθμού το πολύ $m - 1$, άρα της μορφής

$$v(x) = v_{m-1} x^{m-1} + \dots + v_0. \text{ Οι αγνώστοι } a_k, \dots, a_0, v_{m-1}, \dots, v_0$$

προσδιορίζονται από την (*) συγκρίνοντας τους ισοβαθμίους όρους των δύο πλευρών της ισότητας. Για παράδειγμα, ας διαιρέσουμε το

$$p(x) = 15x^5 + 14x^4 + 13x^2 + 12x + 11 \text{ με το } p_2(x) = 3x^2 + 4x + 5.$$

Το πηλικόν θα είναι βαθμού 3 και το υπόλοιπο βαθμού το πολύ 1.

Η (*) λοιπόν θα έχει την μορφή

$$(15x^5+14x^4+13x^2+12x+11)=(3x^2+4x+5)(a_3x^3+a_2x^2+a_1x+a_0)+(v_1x+v_0).$$

Συγκρίνοντας συντελεστές παίρνουμε το σύστημα:

$$\begin{aligned}
 15 &= 3a_4 \\
 14 &= 4a_4 + 3a_3 \\
 0 &= 5a_4 + 4a_3 + 3a_2 && \text{(προσοχή, το } x^3 \text{ έχει} \\
 13 &= 5a_3 + 4a_2 + 3a_1 && \text{συντελεστή } 0 \text{ στο } p_1(x)) \\
 12 &= 5a_2 + 4a_1 + v_1 \\
 11 &= 5a_1 + v_0
 \end{aligned}$$

Το σύστημα αυτό είναι γραμμικό και μάλιστα πολύ απλής μορφής (τριγωνικό) με οριζούσα μη μηδενική. Άρα λύνεται και ορίζονται τα $q(x)$ και $v(x)$ μονοσημαντά. Παρατηρούμε την μορφή του συστήματος και σημειώνουμε ότι και στην γενική περίπτωση το γραμμικό σύστημα που προκύπτει συγκρίνοντας τους συντελεστές στις δύο πλευρές της (*) έχει την μορφή:

$$\begin{bmatrix} a_n \\ a_{n-1} \\ a_{n-2} \\ \vdots \\ a_1 \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_m & & & & & & & & & & & \\ b_{m-1} & b_m & & & & & & & & & & \\ b_{m-2} & b_{m-1} & & & & & & & & & & \\ \vdots & \vdots & \vdots & & & & & & & & & \\ b_0 & b_1 & \vdots & b_m & & & & & & & & \\ & b_0 & & b_{m-1} & 1 & & & & & & & \\ & & & \vdots & 0 & 1 & & & & & & \\ & & & b_1 & & & \cdot & & & & & \\ & & & b_0 & 0 & & & \cdot & & & & \\ & & & & & & & & & & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} q_k \\ q_{k-1} \\ \vdots \\ q_0 \\ v_{m-1} \\ \vdots \\ v_0 \end{bmatrix} \quad (k=n-m).$$

n-m+1
m

Το σύστημα αυτό έχει παντοτε οριζούσα μη μηδενική, άρα λύνεται μονοσημαντά και προσδιορίζει πηλικόν και υπολοίπο του $p_1(x)$ δια του $p_2(x)$.

Ο μέγιστος κοινός διαιρέτης δύο πολυωνύμων $p_1(x)$, $p_2(x)$ με βαθμούς π.χ. $\text{βαθ}(p_1(x)) \geq \text{βαθ}(p_2(x))$ ορίζεται με διαδοχικές διαιρέσεις:

$$\begin{aligned}
 p_1(x) &= p_2(x)q_1(x) + p_3(x) \\
 p_2(x) &= p_3(x)q_2(x) + p_4(x) \\
 p_3(x) &= p_4(x)q_3(x) + p_5(x) \\
 \dots &\dots \dots \dots \dots \\
 p_{k-2}(x) &= p_{k-1}(x)q_{k-2}(x) + p_k(x) \\
 p_{k-1}(x) &= p_k(x)q_{k-1}(x)
 \end{aligned}$$

Η διαδικασία θα τερματίζεται διότι οι βαθμοί των $p_i(x)$ μικραίνουν συνεχώς. Όταν συμβεί $p_{k+1}(x) = 0$, τότε το $p_k(x)$ είναι ο ζητούμενος μέγιστος κοινός διαιρέτης των $p_1(x)$ και $p_2(x)$.

Αν την προτελευταία εξίσωση λύσουμε ως προς $p_k(x)$ αντικαταστήσουμε στην προηγούμενη, εκφράσουμε το $p_{k-1}(x)$ συναρτήσει των προηγούμενων κ.ο.κ. συνεχίσουμε απαλοιφοντας τα $p_1(x)$, θα καταλήξουμε στο ότι ο μέγιστος κοινός διαιρέτης $p_k(x)$ γραφεται με την βοήθεια των αρχικών πολυωνύμων

$$p_k(x) = p_1(x)h_1(x) + p_2(x)h_2(x)$$

όπου τα $h_i(x)$ είναι καταλληλά πολυώνυμα που προκύπτουν κατά την προηγούμενη απαλοιφή των ενδιάμεσων πολυωνύμων $p_{k-1}(x), \dots, p_3(x)$.

Τα πολυώνυμα $p_1(x)$, $p_2(x)$ λέγονται πρωτα μεταξυ τους όταν ο μέγιστος κοινός διαιρέτης τους είναι η μονάδα. Σύμφωνα με τα προηγούμενα λοιπόν, για τέτοια πολυώνυμα θα υπάρχουν $h_1(x)$, $h_2(x)$ με

$$1 = p_1(x)h_1(x) + p_2(x)h_2(x).$$

Όλα μέχρι τώρα θυμίζουν πολύ γνωστές ιδιότητες των ακεραίων αριθμών και δεν μένει παρά να ενισχύσουμε αυτή την αίσθηση με το εξής αναλόγιο των πρώτων αριθμών (εκείνων που δεν διαιρούνται με κανέναν άλλο εκτός της 1 και του εαυτού τους). Πραγματικά ένα πολυώνυμο $p(x)$ του $K[x]$ λέγεται αναγωγή (ή πρώτο) όταν δεν διαιρείται με κανένα άλλο $q(x) \in K[x]$ εκτός του εαυτού του και τις σταθερές $c \in K$. Στο $R[x]$ αναγωγή πολυώνυμο είναι τετραγωνικά (π.χ. x^2+1) ή πρωτοβαθμια, στο $C[x]$ τα αναγωγή πολυώνυμο είναι πρωτοβαθμια. Γενικά μπορούμε να πούμε ότι οι αλγεβρικές ιδιότητες ενός σώματος είναι τόσο απλούστερες όσο μικρότερου βαθμού είναι τα αναγωγή πολυώνυμο του. Σώματα των οποίων τα αναγωγή πολυώνυμο είναι πρωτοβαθμια λέγονται αλγεβρικά κλειστά. Τυπικό παράδειγμα τέτοιου σώματος είναι το C .

Ξεκινώντας με ένα οποιοδήποτε πολυώνυμο $p(x)$ μπορούμε να ρωτήσουμε, αν είναι αναγωγή. Αν είναι έχει καλώς. Αν δεν είναι γραφεται σαν γινόμενο $p(x) = p_1(x)p_2(x)$. Αν και τα δύο αυτά πολυώνυμα είναι αναγωγή τότε έχουμε αναλυση του $p(x)$ σε γινόμενο αναγωγών πολυωνύμων. Αν κάποιο απ αυτά, πες το $p_1(x)$ δεν είναι αναγωγή, συνεχίζουμε με την αναλυση του $p_1(x)$ σε παραγοντες κ.ο.κ. Είναι φανερό ότι με αυτό τον τρόπο το $p(x)$ τελικά θα αναλυθει σε γινόμενο αναγωγών πολυωνύμων

$$p(x) = p_1(x)p_2(x)\dots p_k(x).$$

(Όπως ένας ακεραίος π.χ. ο 420 = 2·2·3·5·7 διασπασται σε γιν. πρώτων).

§ 23 ΒΙΒΛΙΟΓΡΑΦΙΑ ΚΑΙ ΣΧΟΛΙΑ

Υπαρχουν αρκετα αξιολογα κειμενα σε θεματα γραμμικης αλγεβρας στα Ελληνικα. Απο βιβλια μνημονευω δυο

A.O. Morris Μια εισαγωγη στην γραμμικη αλγεβρα, Αθηνα.

Σ. Ανδρεαδακη Γραμμικη αλγεβρα, Αθηνα.

Το πρωτο καλυπτει την υλη του πρωτου μερους τωτων των μαθηματων, το δευτερο καλυπτει το μεγαλυτερο μερος της υλης . Και τα δυο βιβλια ειναι καλογραμμενα, κατανοητα, περιεχουν εφαρμογες στην αναλυτικη γεωμετρια (που εχω τελειως παραληψει) καθως και αλλα παραδειγματα και ασκησεις. Στο Πανεπιστημιο Κρητης εχουν χρησιμοποιηθει με επιτυχια οι σημειωσεις του Γ. Ακριβη που καλυπτουν παλι το πρωτο μερος αυτων των μαθηματων και οι σημειωσεις του Ν. Τζανακη που εχουν επικαλυψει με το δευτερο μερος. Τα κειμενα αυτα ειναι αναλυτικωτερα απο το παρον και θα μπορούσαν να χρησιμοποιηθουν με ωφελεια για τον αναγνωστη. Θελοντας να παρουσιασω ενα συμπαγες, συντομο κειμενο, αναγκασθηκα να περικοψω πληθος θεματων και εφαρμογων που με κανενα τροπο δεν ειναι μικροτερου ενδιαφεροντος απο τα θεματα που συζητησα. Τα προηγουμενα βιβλια που ανεφερα θιγουν ορισμενα απ αυτα. Απο την μεγαλη ξενη βιβλιογραφια αρκουμαι σε μια επιλογη:

I. Satake, Linear Algebra, Marcel Dekker, 1975.

K. Nomizu, Linear Algebra, Academic Press, 1978.

N. Kuiper, Linear Algebra and Geometry, North Holland, 1965.

G. Strang, Linear Algebra and its Applications, Academic Press, 1976.

M. Koecher, Lineare Algebra und Analytische Geometrie, Springer, 1983.

Απ αυτα, το πρωτο κανει και μια εισαγωγη στη θεωρια παραστασεων. Το δευτερο συζητα περισσοτερο εννοιες που χρησιμοποιουνται στην Διαφορικη Γεωμετρια. Το τριτο περιεχει πληθωρα εφαρμογων στην Γεωμετρια (Αναλυτικη και Προβολικη). Το τεταρτο προσανατολιζεται σε υπολογιστικες εφαρμογες. Το τελευταιο περιεχει αξιολογα ιστορικα σχολια.

Ελλησι τε και βαρβαροις, σοφοις τε και
ανοητοις οφειλετης ειμι.

προς Ρωμαιοις α.14

ΓΛΩΣΣΑΡΙΟ

Αδυναμη μητρα (ή τελεστης)	σελ. 81
Αθροισμα διανυσματικων υποχωρων W_1+W_2	" 37
Αλγεβρα = Διανυσματικος χωρος με επι πλεον πραξη πολ/μου (τυπικο παραδειγμα: $M_K(n,n)$)	" 58
Αλγεβρες του Lie	" 91
Αναγωγή σε κλιμακωτη μητρα (σε κλιμακωτο συστημα)	" 6
Αναγωγο πολυωνυμο	" 66
Αναπτυγμα οριζουσας ως προς στηλη της	" 44
Αναστροφη μητρα	" 27
Ανεξαρτητα διανυσματα K-διανυσματικου χωρου	" 13
Ανεξαρτητο συνολο διανυσματων	" 17
Ανηγγενη κλιμακωτη μητρα (ανηγμενο κλιμακωτο συστημα)	" 6
Ανισοτητα του Schwarz	" 34
Αντιστρεψιμη μητρα, αντιστροφη A^{-1} μητρας A	" 26
Αντισυμμετρικη μητρα	" 47
Αποσταση	" 34
Αρμονικος ταλαντωτης	" 87
Αρχικη συνθηκη λυσεων συστηματος διαφορικων εξισωσεων	" 83
Β αση K-διανυσματικου χωρου	σελ. 17
Βοηθητικες μεταβλητες	" 86
Van der Monde οριζουσα	" 54
Γ ενικη γραμμικη ομαδα $GL(n,R)$ (γενικωτερα $GL(n,K), K$:σωμα)	σελ. 91
Γεννητορες ομαδας Lie	" 93
Γινομενο μητρων	" 25
Γραμμικη απεικονιση μεταξυ K-διανυσματικων χωρων	" 22
Γραμμικο συστημα (εξισωσεων)	" 2
Γραμμικος συνδυασμος διανυσματων	" 13
Cayley-Hamilton θεωρημα	" 64
Jacobi ταυτοτητα	" 92
Jordan κανονικη μορφη μητρας (ή τελεστη)	" 77
Jordan-Chevalley διασπαση τελεστη (ή μητρας)	" 77
Gram-Schmidt μεθοδος ορθοκανονικοποιησης βασης	" 38
Δ ευτερευουσες στηλες κλιμακωτης μητρας (ή συστηματος)	σελ. 3
Διαγωνια μητρα	" 50
Διαγωνιοποιησιμος τελεστης	" 58
Διγραμμικη μορφη	" 54
Διανυσματικος χωρος R^n (ή K^n οπου K: σωμα)	" 11
Διανυσματικος χωρος υπερανω του σωματος K = K-διανυσμ/κος χωρ.	" 13
Διανυσματικος υποχωρος (ή απλως υποχωρος)	" 13
$\langle a_1, \dots, a_k \rangle =$ Διανυσματικος υποχωρος παραγομενος απο τα a_1, \dots, a_k	" 13
Διασταση K-διανυσματικου χωρου	" 18
Δυϊκη βαση (στον συζηγη χωρο V^*) μιας βασης του V	" 53
Δυϊκος διανυσματικου χωρου, $V^* = L(V,K)$	" 53
Δυναμη μηδενοδοναμου τελεστη	" 70
Ε ικονα $Im(F)$ μιας γραμμικης απεικονισης	σελ. 23
Εισαγομενη γραμμικη απεικονιση $F: V_1/W_1 \longrightarrow V_2/W_2$	" 54
Εκθετικη απεικονιση (εκθετικη μητρας)	" 83
Ελασσονες μητρες μιας μητρας A	" 45
Ελαχιστο πολυωνυμο τελεστη (ή μητρας)	" 63

Εναλλαγή = μεταθέση του $\{1,2,\dots,n\}$ που αφήνει όλα τα στοιχεία του συνόλου σταθερά εκτός δυο στοιχείων τα οποία εναλλάσσει.	σελ. 42
Ενελίξη (Involution)	" 81
Εξαρτημένα διανύσματα	" 15
Επηξημενη μητρα γραμμικου συστηματος	" 2
Εσωτερικο γινομενο	" 33
Ερμιτιανο εσωτερικο γινομενο	" 33
Ευθυ αθροισμα δυο υποχωρων	" 37
Ευκλειδιο εσωτερικο γινομενο	" 33
Ευκλειδιος χωρος	" 33
Η γετικη μοναδα κυριας στηλης κλιμακωτης μητρας	σελ. 3
Ημιαπλοι τελεστες	" 60
Θ ετικα ορισμενη μητρα	σελ. 55
Ι διοδιανυσμα	σελ. 48
Ιδιοτιμες	" 48
Ιδιοχωρος (ως προς ιδιοτιμη λ)={ιδιοδιανυσματα ως προς λ }	" 59
$\text{Im}(F)$ = Εικονα της F	" 23
Ισοδυναμα γραμμικα συστηματα	" 6
Ισοδυναμες μητρες	" 29
Ισοδυναμες norm ενος C -διανυσματικου χωρου	" 88
Ισομορφισμος	" 26
Ισομορφοι K -διαν. χωροι: οταν υπαρχει ισομορφισμος απ τον ενα στον αλλο	" 26
$\text{Ιχνος} = \text{Tr}(A)$	" 54
Κ -διανυσματικοι χωροι	σελ. 13
K -υποχωρος (ή υποχωρος)	" 13
$K[x]$ = συνολο πολυωνυμων με συντελεστες απο το σωμα K	" 19
Καθετα διανυσματα	" 34
Κανονας παραλληλογραμου	" 54
Κανονας Cramer (για τη λυση γραμμικου συστηματος)	" 46
Κανονικη βαση	" 17
Κανονικο εσωτερικο γινομενο του R^n (και του C^n)	" 33
Κανονικη προβολη στο χωρο πηλικον	" 54
$\text{Ker}(F)$ = πυρηνας γραμμικης απεικονισης	" 23
Κλιμακωτη μητρα (ή γραμμικο συστημα)	" 4
Κυκλικος υποχωρος μηδενοδυναμου τελεστη F	" 70
Κυριες στηλες κλιμακωτης μητρας (ή συστηματος)	" 4
L, J (Αλγεβρα Lie που οριζεται απο την αντιστρεψιμη J)	σελ. 92
Lořenz ομαδα $O(n,k)$	" 94
$L(V_1, V_2)$	" 24
Μ ηδενιστης ενος υποχωρου	σελ. 53
Μηδενοδυναμος τελεστης	" 70
Μηκος	" 34
$M_K(m,n)$	" 13
Μητρα = Πινακας	" 2
Μητρα συντελεστων γραμμικου συστηματος	" 2
Μητρα αλλαγης βασης	" 29
Μητρα παραστασης γραμμικης απεικονισης ως προς δυο βασεις	" 29
Μοναδιαια μητρα	" 26

Μοναδιαια ομαδα (Unitary Group) $U(n)$	σελ. 95
Μοναδιαιο διανυσμα	" 34
Norm ενος C-διανυσματικου χωρου	σελ. 87
Normal μητρες (ή τελεστες)	" 97
Ο.ε.δ. = οπερ εδει δειξαι (το οποιον θελαμε να δειξουμε)	
Ομαδες του Lie O_J	σελ. 92
Ομογενες γραμμικο συστημα	" 6
Ομογενες (αντιστοιχο μη ομογενους γραμμικου συστηματος)	" 6
Ορθογωνιο συμπληρωμα διανυσματικου υποχωρου	" 36
Ορθογωνια μητρα	" 39
Ορθογωνια ομαδα $O(n)$	" 93
Οριζουσα	" 41
Οριο ακολουθιας μητρων (μιγαδικων)	" 83
Παραμετροι της ομαδας O_J	σελ. 93
Πινακας = Μητρα	" 2
$\Pi(F)$	" 64
Προσαρτημενη $\text{adj}(A)$ μιας μητρας A	" 64
Προσεταιριστικη ιδιοτητα (γινομενου μητρων)	" 26
Πρωτα μεταξυ τους πολυωνυμα : ανα δυο πρωτα μεταξυ τους	" 66
Πυρηνας γραμμικης απεικονισης $\text{Ker}\pi(F)$	" 23
Ριζα μιας θετικα ορισμενης μητρας	σελ. 55
Στηλοδιανυσματα (στοιχεια του $M_K(m,1)$)	σελ. 16
Στοιχειωδεις μητρες	" 30
Στοιχειωδεις μετασχηματισμοι γραμμων	" 8
Στοιχειωδεις μετασχηματισμοι στηλων	" 31
Συζητηγης μητρα (μιας μιγαδικης)	" 95
Συμμετρικη διγραμμικη μορφη	" 55
Συμμετρικη μητρα	" 48
Συμπαραγοντες τετραγωνικης μητρας	" 45
Συμπλεκτικη ομαδα	" 93
Συμπληρωμα διανυσματικου υποχωρου	" 36
Συντεταγμενες διανυσματος ως προς δοθησα βαση	" 38
S_a ισομορφισμος που οριζεται απο τη βαση $a=(a_1, \dots, a_n)$	" 26
$\text{Sign}(\sigma)$ = προσημο της μεταθεσης σ	" 42
S_n = συνολο μεταθεσεων του $\{1, 2, \dots, n\}$	" 42
Σωμα K	" 99
Ταξη κλιμακωτης μητρας	σελ. 6
Ταξη γραμμικης απεικονισης	" 23
Ταξη μητρας A = διασταση του $\text{Im}(F_A)$	" 23
Τελεστης = Ενδομορφισμος	" 57
Τετριμμενη λυση ομογενους συστηματος = μηδενικη λυση	" 6
$\text{tr}(A)$ = Ιχνος της μητρας A	" 54
Τριγωνικη μητρα	" 44
Φυσικες συντεταγμενες του R^n (ή K^n)	σελ. 11
F_A = γραμμικη απεικονιση που οριζεται απο την μητρα A	" 22
F-αναλλοιωτος υποχωρος	" 58
Χωρος πηλικον V/W	σελ. 54

